Kapitel XIV

Quadriken

Wir wollen nun einen Bezug zur Geometrie herstellen und damit die Klassifikation von geometrischen Objekten im \mathbb{R}^2 und \mathbb{R}^3 vornehmen. Sei \mathbb{K} ein Körper. Ein quadratisches Polynom in n Variablen ist ein Ausdruck der Form

$$P(x_1, \dots, x_n) = \sum_{1 \le i \le j \le n} a_{ij} x_i x_j + \sum_{1 \le i \le n} b_i x_i + c,$$
(XIV.1)

in dem nicht alle a_{ij} verschwinden. P ist eine <u>nichtlineare</u> Abbildung

$$P:\mathbb{K}^n\to\mathbb{K}$$
.

Definition XIV.2 Eine Teilmenge $Q \subset \mathbb{K}^n$ heißt Quadrik oder Hyperfläche zweiter Ordnung, falls es ein quadratisches Polynom gibt, so dass

$$Q = \left\{ \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \in \mathbb{K}^n \mid P(x_1, \dots, x_n) = 0 \right\}.$$

Beispiel XIV.3

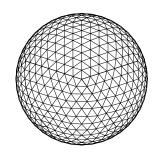
a)
$$\mathbb{K} = \mathbb{R}, \ n = 3$$

$$P(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 1,$$

$$Q = \left\{ \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 1 = 0 \right\}$$

ist gerade die Oberfläche einer Kugel mit Mittel-

punkt
$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$
 und Radius 1.



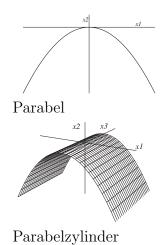
b)
$$\mathbb{K} = \mathbb{R}, \ n = 2$$

$$P(x_1, x_2) = x_1^2 + 2x_2$$

$$Q = \left\{ \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x_1^2 + 2x_2 = 0 \right\}$$
c) $\mathbb{K} = \mathbb{R}, \ n = 3$

$$P(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_2$$

$$Q = \left\{ \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + 2x_2 = 0 \right\}$$



Im folgenden betrachten wir nur Körper, in denen $1+1 \neq 0$ ist. Sei $P(x_1, \dots, x_n)$ quadratisches Polynom wie in (XIV 1). Wir wol

Sei $P(x_1, ..., x_n)$ quadratisches Polynom wie in (XIV.1). Wir wollen nun alle Quadriken mit Hilfe von Matrizen beschreiben. Dazu konstruieren wir aus $A = [a_{ij}] \in \mathbb{K}^{n,n}, b \in \mathbb{K}^n, c \in \mathbb{K}$ die folgende Matrix

$$\hat{A} = \begin{bmatrix}
c & \frac{b_1}{2} & \frac{b_2}{2} & \cdots & \frac{b_n}{2} \\
\frac{b_1}{2} & a_{11} & \frac{a_{12}}{2} & \cdots & \frac{a_{1n}}{2} \\
\frac{b_2}{2} & \frac{a_{12}}{2} & \ddots & \ddots & \vdots \\
\vdots & \vdots & \ddots & \frac{a_{n-1,n}}{2} & a_{nn}
\end{bmatrix} = [\hat{a}_{ij}]. \tag{XIV.4}$$

 \hat{A} ist symmetrisch und enthält alle Koeffizienten des Polynoms. Weiter gilt

$$x \in Q \quad \Longleftrightarrow \quad \hat{x}^{\top} \hat{A} \hat{x} = 0 \quad \text{für } \hat{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}.$$

Durch diese Erweiterung gehören also zu den Punkten aus Q diejenigen erweiterten Vektoren, für die die über \hat{A} definierte Bilinearform

$$\hat{\alpha}: \mathbb{K}^{n+1} \times \mathbb{K}^{n+1} \to \mathbb{K}$$

ergibt
$$\hat{\alpha}(\hat{x}, \hat{x}) = \hat{x}^{\top} \hat{A} \hat{x} = 0.$$

Wir wollen nun spezielle Abbildungen betrachten, die Abstände erhalten.

Sei V ein endlichdimensionaler euklidischer Vektorraum mit einer Abstandsfunktion

$$d(v, w) = ||v - w||.$$

Eine Abbildung $f: V \to V$, für die gilt $d(v, w) = d(f(v), f(w)) \quad \forall v, w \in V$ heißt <u>abstandserhaltend</u> (wird manchmal auch <u>Kongruenzabbildung</u> genannt). (Erinnere: Orthogonale bzw. unitäre Endomorphismen erhalten die induzierte Norm und sind somit Kongruenzabbildungen!)

Betrachte nun die Abbildung

$$g: V \to V$$

 $v \mapsto g(v) = f(v) - f(0)$.

Es gilt natürlich, dass q wieder abstandserhaltend ist und q(0) = 0.

Also folgt aus Lemma (XII.3), dass g ein orthogonaler Endomorphismus ist. Es gibt also zu jeder abstandserhaltenden Funktion $f:V\to V$ einen orthogonalen Endomorphismus g, so dass

$$f(v) = a + g(v) \quad \forall v \in V, \qquad (a = f(0)).$$

Umgekehrt gilt natürlich sofort, dass alle Abbildungen $v \mapsto a + g(v)$, mit $a \in V$ und g orthogonal, abstandserhaltend sind.

Was ist die Matrixdarstellung von f bzw. g?

Von g ist das natürlich eine orthogonale Matrix und von f eine Matrix der Form

$$\hat{G} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \hline a_1 & & & \\ \vdots & & G & \\ a_n & & & \\ \end{bmatrix}$$
 (XIV.5)

wobei G die (orthogonale) Matrix
darstellung von g ist und $a = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$.

Lemma XIV.6 Ist Q eine Quadrik in \mathbb{R}^n , beschrieben durch die Matrix \hat{A} und $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ eine abstandserhaltende Abbildung mit der Matrixdarstellung

$$\hat{G} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \hline a_1 & & & \\ \vdots & & G & \\ a_n & & & \end{bmatrix},$$

so ist f(Q) eine Quadrik, beschrieben durch die Matrix

$$\hat{G}^{-\top} \hat{A} \hat{G}^{-1} \qquad (\hat{G}^{-\top} \equiv (\hat{G}^{-1})^{\top}). \tag{XIV.7}$$

Wir sehen, dass dies eine (spezielle) Kongruenztransformation mit \hat{G}^{-1} ist.

Beweis: Sei y = f(x), $\hat{y} = \hat{G}\hat{x}$ mit

$$\hat{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \hat{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \Longrightarrow \hat{x} = \hat{G}^{-1}\hat{y}.$$

(Aus $G \in \mathcal{O}(n)$ folgt, dass \hat{G} invertierbar ist.)

$$y \in f(Q) \iff x \in Q \iff \hat{x}^{\top} \hat{A} \hat{x} = 0 \iff \hat{y}^{\top} \hat{G}^{-\top} \hat{A} \hat{G}^{-1} \hat{y} = 0.$$

Also wird f(Q) gerade durch die Matrix $\hat{G}^{-\top}\hat{A}\hat{G}^{-1}$ beschrieben und ist damit eine Quadrik, denn \hat{G}^{-1} hat die gleiche Form wie \hat{G} .

Wir wollen noch einmal anschauen, was

$$\hat{y}^{\top} \hat{G}^{-\top} \hat{A} \hat{G}^{-1} \hat{y} = 0 \tag{XIV.8}$$

ist:

$$\hat{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ y \end{bmatrix}, \quad \hat{G} = \begin{bmatrix} \frac{1}{a_1} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & & \\ a_n & & \end{bmatrix} =: \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ a & G \end{bmatrix}, \quad \hat{G}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -G^{-1}a & G^{-1} \end{bmatrix},$$

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} c & \frac{b_1}{2} & \cdots & \frac{b_n}{2} \\ \frac{b_1}{2} & a_{11} & & \frac{a_{1n}}{2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{b_n}{2} & \frac{a_{n1}}{2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} =: \begin{bmatrix} c & \frac{1}{2}b^\top \\ \frac{1}{2}b & \tilde{A} \end{bmatrix}$$

$$\hat{G}^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -G^{-1}a + G^{-1}y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ G^{-1}(y - a) \end{bmatrix}$$

$$\hat{y}^{\top} \hat{G}^{-\top} \hat{A} \hat{G}^{-1} \hat{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ G^{-1}(y-a) \end{bmatrix}^{\top} \begin{bmatrix} c & \frac{1}{2}b^{\top} \\ \frac{1}{2}b & \tilde{A} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ G^{-1}(y-a) \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 \\ G^{-1}(y-a) \end{bmatrix}^{\top} \begin{bmatrix} c + \frac{1}{2}b^{\top}G^{-1}(y-a) \\ \frac{1}{2}b + \tilde{A}G^{-1}(y-a) \end{bmatrix}$$

$$= c + \frac{1}{2}b^{\top}(G^{-1}(y-a)) + (G^{-1}(y-a))^{\top} \cdot \frac{1}{2}b + (G^{-1}(y-a))^{\top}\tilde{A}(G^{-1}(y-a))$$

$$= c + \left(\frac{(y-a)^{\top}}{2}G^{-\top}b\right) + \left(\frac{(y-a)^{\top}}{2}G^{-\top}b\right)^{\top} + (y-a)^{\top}(G^{-\top}\tilde{A}G^{-1})(y-a).$$

Wir erhalten also, dass \tilde{A} durch eine orthogonale Kongruenztransformation mit G^{-1} transformiert wird.

Deswegen sprechen wir von einer Abbildung der Quadrik unter Kongruenz.

Satz XIV.9 (Klassifikation der Quadriken in \mathbb{R}^n unter Kongruenz)

Sei Q eine Quadrik in \mathbb{R}^n . Dann gibt es eine Kongruenzabbildung f, natürliche Zahlen $\tilde{\pi}, \tilde{\nu}$ und reelle Zahlen $\beta_i > 0, 1 \le i \le \tilde{\pi} + \tilde{\nu}$, so dass die Quadrik f(Q) durch eine der folgenden Gleichungen beschrieben wird:

$$\sum_{i=1}^{\tilde{\pi}} \frac{x_i^2}{\beta_i^2} - \sum_{i=\tilde{\pi}+1}^{\tilde{\pi}+\tilde{\nu}} \frac{x_i^2}{\beta_i^2} = 0, \qquad \tilde{\pi} \ge \tilde{\nu},$$
(XIV.10)

$$\sum_{i=1}^{\tilde{\pi}} \frac{x_i^2}{\beta_i^2} - \sum_{i=\tilde{\pi}+1}^{\tilde{\pi}+\tilde{\nu}} \frac{x_i^2}{\beta_i^2} = 1, \tag{XIV.11}$$

$$\sum_{i=1}^{\tilde{\pi}} \frac{x_i^2}{\beta_i^2} - \sum_{i=\tilde{\pi}+1}^{\tilde{\pi}+\tilde{\nu}} \frac{x_i^2}{\beta_i^2} = x_{\tilde{\pi}+\tilde{\nu}+1}, \qquad \tilde{\pi}+\tilde{\nu} < n.$$
(XIV.12)

Beweis: Sei $Q = \{x \in \mathbb{R}^n \mid P(x_1, \dots, x_n) = \hat{x}^\top \hat{A} \hat{x} = 0\}$, wobei \hat{x}, \hat{A} wie in (XIV.4) gebildet sind,

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} c & \frac{1}{2}b^{\top} \\ \frac{1}{2}b & \tilde{A} \end{bmatrix}, \quad \text{und} \quad \tilde{A} = \tilde{A}^{\top}.$$

1. Schritt: Diagonalisierung von \tilde{A} . Da \tilde{A} reell symmetrisch ist, so gibt es nach dem Trägheitssatz von Sylvester eine orthogonale Matrix P, so dass

mit
$$\lambda_1, \ldots, \lambda_{\pi} > 0$$
, $\lambda_{\pi+1} \ldots \lambda_{\pi+\nu} < 0$. Setze $\hat{P} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \hline 0 & P \end{bmatrix}$, so gilt

$$A_{1} = \hat{P}^{\mathsf{T}} \hat{A} \hat{P} = \begin{bmatrix} c & \frac{1}{2} b^{\mathsf{T}} P \\ \hline P^{\mathsf{T}} \cdot \frac{1}{2} b & P^{\mathsf{T}} \tilde{A} P \end{bmatrix} =: \begin{bmatrix} c & \gamma_{1} & \cdots & \gamma_{n} \\ \gamma_{1} & \lambda_{1} & & \\ \vdots & & \ddots & \\ \gamma_{n} & & & \lambda_{n} \end{bmatrix}$$

2. Schritt: Verschiebung des Nullpunktes

$$\mathrm{Sei} \; T = \left[\begin{array}{cccc} \frac{1}{-\frac{\gamma_1}{\lambda_1}} & 1 & & & \\ \vdots & & \ddots & & & \\ -\frac{\gamma_{\pi+\nu}}{\lambda_{\pi+\nu}} & & 1 & & \\ 0 & & & 1 & & \\ \vdots & & & \ddots & \\ 0 & & & & 1 \end{array} \right],$$

$$A_{2} = T^{\top} A_{1} T = \begin{bmatrix} c & 0 & \cdots & 0 & \gamma_{\pi+\nu+1} \dots \gamma_{n} \\ \hline 0 & \lambda_{1} & & \\ \vdots & & \ddots & & 0 \\ 0 & & & \lambda_{\pi+\nu} & & \\ \hline \gamma_{\pi+\nu+1} & & & & \\ \vdots & & 0 & & 0 \\ \hline \gamma_{n} & & & & 0 \end{bmatrix}.$$

3. Schritt: Jetzt unterscheiden wir 3 Fälle.

(a)
$$c=0$$
 und $\gamma_{\pi+\nu+1}=\ldots=\gamma_n=0$.
Mit der Setzung $\beta_i=\frac{1}{\sqrt{|\lambda_i|}}$ erhalten wir dann Rang $\tilde{A}=\operatorname{Rang}\hat{A}$ und Teil (XIV.10).

(b)
$$c \neq 0$$
 und $\gamma_{\pi+\nu+1} = \ldots = \gamma_n = 0$, also Rang $\hat{A} = \text{Rang } \tilde{A} + 1$.
Mit $\beta_i = \sqrt{\frac{|c|}{|\lambda_i|}}$ erhalten wir (XIV.11).

(c) $c \neq 0$ und es gibt $\gamma_j \neq 0$, $\pi + \nu < j \leq n \implies \operatorname{Rang} \hat{A} = \operatorname{Rang} \tilde{A} + 2$.

Setze
$$\gamma = \begin{bmatrix} \gamma_{\pi+\nu+1} \\ \vdots \\ \gamma_n \end{bmatrix}$$
 und $\varphi_1 = \frac{1}{\|\gamma\|_2} \gamma$.

Ergänze φ_1 durch $\varphi_2,\ldots,\varphi_{n-\pi-\nu}$ zu einer Orthonormalbasis von $\mathbb{R}^{n-\pi-\nu}$, setze

$$\tilde{c} = -\frac{c}{2\|\gamma\|_2}$$
 und $V = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & I_{\pi+\nu} & 0 \\ \hline \tilde{c}\varphi_1 & 0 & \tilde{V} \end{bmatrix}$ mit $\tilde{V} = [\varphi_1\varphi_2\dots\varphi_{n-\pi-\nu}].$

Dann gilt

$$V^{\top} A_2 V = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 & \|\gamma\|_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \hline 0 & \lambda_1 & & & & \\ \vdots & & \ddots & & & 0 \\ \hline 0 & & & \lambda_{\pi+\nu} & & & \\ \hline \|\gamma\|_2 & & & & & \\ \vdots & & 0 & & & & 0 \\ \hline \vdots & & 0 & & & & 0 \end{bmatrix}$$

und mit
$$\beta_i = \sqrt{\frac{2\|\gamma\|_2}{|\lambda_i|}}, \ i = 1, \dots, \pi + \nu$$
 erhalten wir (XIV.12).

Beachte, je nach Vorzeichen von c wechseln die Rollen von π und ν .

Beispiel XIV.13

$$p(x) = x_1^2 + 9x_2^2 - 6x_1x_2 + 20x_1 - 4x_2 - 10$$

$$\implies \tilde{A} = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -3 & 9 \end{bmatrix}, \quad \hat{A} = \begin{bmatrix} -10 & \frac{20}{2} & -\frac{4}{2} \\ \frac{20}{2} & 1 & -3 \\ -\frac{4}{2} & -3 & 9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -10 & 10 & -2 \\ 10 & 1 & -3 \\ -2 & -3 & 9 \end{bmatrix}$$

Rang $\tilde{A} = 1$, Rang $\hat{A} = 3$, da invertierbar. Also haben wir den Fall (XIV.12).

(1) Diagonalisierung von \tilde{A} :

$$\begin{split} P_{\tilde{A}}(\lambda) &= \lambda^2 - 10\lambda, \quad \Longrightarrow \quad \text{Eigenwerte } 0, 10 \\ P &= \begin{bmatrix} c & -s \\ s & c \end{bmatrix}, \text{ so dass } P^\top (\tilde{A} - 0 \cdot I) P = \begin{bmatrix} * & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \\ s &= \frac{-3}{\sqrt{3^2 + 1}} = -\frac{3}{\sqrt{10}}, \quad c = \frac{1}{\sqrt{10}} \\ P^\top \tilde{A} P &= \begin{bmatrix} 10 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & P^\top \end{bmatrix} \hat{A} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & P \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -10 & \frac{8}{5}\sqrt{10} & \frac{14}{5}\sqrt{10} \\ \frac{8}{5}\sqrt{10} & 10 & 0 \\ \frac{14}{5}\sqrt{10} & 0 & 0 \end{bmatrix} \end{split}$$

(2) Verschiebung des Nullpunktes

$$T = \begin{bmatrix} \frac{1}{-\frac{8\sqrt{10}}{5\cdot10}} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \qquad A_2 = T^{\top}A_1T = \begin{bmatrix} -\frac{314}{25} & 0 & \frac{14}{5}\sqrt{10} \\ 0 & 10 & 0 \\ \frac{14}{5}\sqrt{10} & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\gamma = \begin{bmatrix} \frac{14}{5}\sqrt{10} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^1, \quad \varphi_1 = [1], \quad \tilde{c} = \frac{314}{25\cdot 2\cdot \|\gamma\|_2} = \frac{157}{700}\sqrt{10}$$

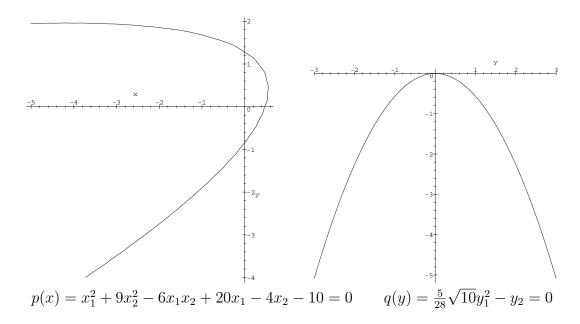
$$V = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{157}{700}\sqrt{10} & 0 & 1 \end{bmatrix}, \qquad V^{\top}A_2V = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \frac{14}{5}\sqrt{10} \\ 0 & 10 & 0 \\ \frac{14}{5}\sqrt{10} & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Setze $\beta_1 = \sqrt{\frac{2 \cdot 14\sqrt{10}}{5 \cdot 10}}$. Dann erhalten wir die transformierte Gleichung

$$\frac{y_1^2}{\beta_1^2} = y_2$$
 oder $\frac{5}{28}\sqrt{10}y_1^2 - y_2 = 0$, wobei

$$\hat{x} = P \cdot T \cdot V \,\hat{y} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{359}{700} & \frac{1}{\sqrt{10}} & \frac{3}{\sqrt{10}} \\ \frac{493}{700} & -\frac{3}{\sqrt{10}} & \frac{1}{\sqrt{10}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}, \quad \text{bzw}$$

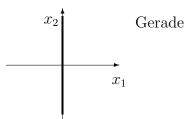
$$\hat{y} = V^{-1} \cdot T^{-1} \cdot \hat{P}^{-1} \,\hat{x} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{4}{25}\sqrt{10} & \frac{1}{\sqrt{10}} & -\frac{3}{\sqrt{10}} \\ -\frac{157}{700}\sqrt{10} & \frac{3}{\sqrt{10}} & \frac{1}{\sqrt{10}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}.$$



Wir können damit alle Quadriken klassifizieren. Im \mathbb{R}^2 erhalten wir die folgenden Möglichkeiten:

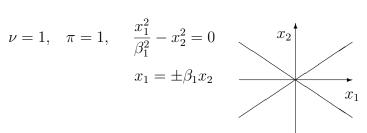
Tabelle XIV.14 Quadriken in \mathbb{R}^2

(XIV.10) $\nu = 0, \quad \pi = 1, \qquad x_1^2 = 0$



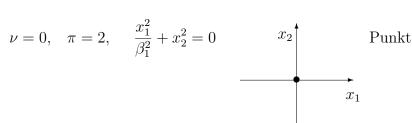
$$\nu = 1, \quad \pi = 1, \quad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} - x_2^2 = 0$$

$$x_1 = \pm \beta_1 x_2$$



zwei sich schneidende Geraden

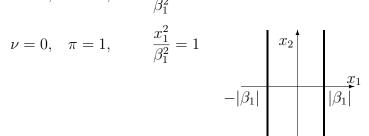
$$\nu = 0, \quad \pi = 2, \quad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} + x_2^2 = 0$$



(XIV.11)
$$\nu = 1, \quad \pi = 0, \qquad \frac{-x_1^2}{\beta_1^2} = 1$$

 \emptyset

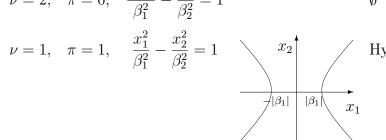
$$\nu = 0, \quad \pi = 1, \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} =$$

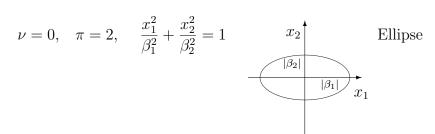


$$\nu = 2$$
, $\pi = 0$, $\frac{-x_1^2}{\beta_1^2} - \frac{x_2^2}{\beta_2^2} = 1$

$$\emptyset$$

$$\nu = 1, \quad \pi = 1, \quad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} - \frac{x_2^2}{\beta_2^2} = 1$$





(XIV.12)
$$\nu = 0, \quad \pi = 1, \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} = x_2$$
 Parabel

Quadriken sind Schnitte von Ebenen mit einem doppelten Kreiskegel, sie werden daher auch Kegelschnitte genannt.

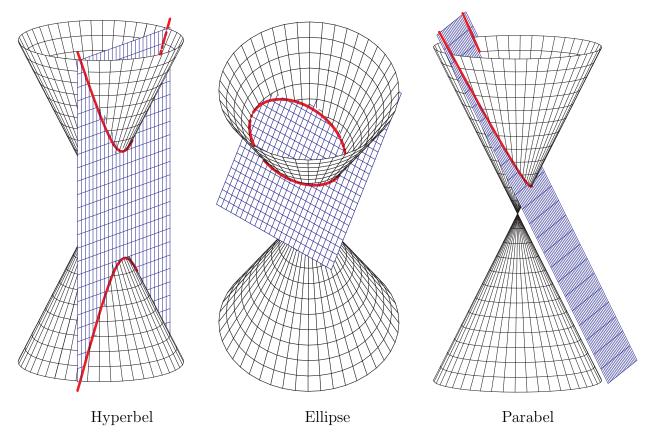
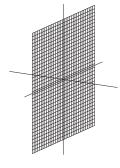


Tabelle XIV.15 Quadriken in \mathbb{R}^3

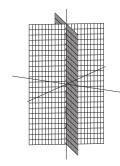
(XIV.10)
$$\nu = 0, \quad \pi = 1, \qquad x_1^2 = 0$$

$$x_1^2 = 0$$

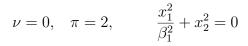
eine Ebene



$$\nu = 1, \quad \pi = 1, \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} - x_2^2 = 0$$

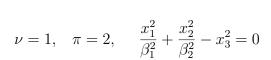


zwei sich schneidende Ebenen



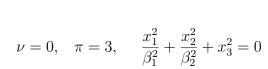


eine Gerade





Ellipsenkegel

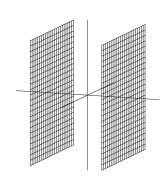


(XIV.11)
$$\nu = 1, \quad \pi = 0, \qquad \frac{-x_1^2}{\beta_1^2} = 1$$

$$\frac{-x_1^2}{\beta_1^2} = 1$$

$$\emptyset$$

$$\nu = 0, \quad \pi = 1, \qquad \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} = 1$$

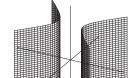


zwei parallele Ebenen

$$\nu = 2, \quad \pi = 0, \qquad \frac{-x_1^2}{\beta_1^2} - \frac{x_2^2}{\beta_2^2} = 1$$

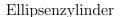
Ø

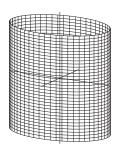
$$\nu = 1, \quad \pi = 1, \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} - \frac{x_2^2}{\beta_2^2} = 1$$



Hyperbelzylinder

$$\nu = 0, \quad \pi = 2, \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} + \frac{x_2^2}{\beta_1^2} = 1$$

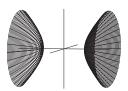




$$\nu = 3$$
, $\pi = 0$, $\frac{-x_1^2}{\beta_1^2} - \frac{x_2^2}{\beta_2^2} - \frac{x_3^2}{\beta_3^2} = 1$

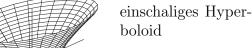


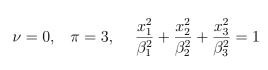
$$\nu = 2, \quad \pi = 1, \quad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} - \frac{x_2^2}{\beta_2^2} - \frac{x_3^2}{\beta_3^2} = 1$$

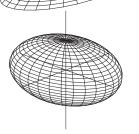


zweischaliges Hyperboloid

$$\nu = 1, \quad \pi = 2, \quad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} + \frac{x_2^2}{\beta_2^2} - \frac{x_3^2}{\beta_3^2} = 1$$

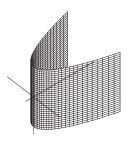






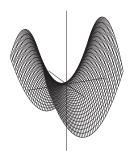
Ellipsoid

(XIV.12)
$$\nu = 0, \quad \pi = 1, \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} = x_2$$



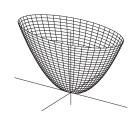
parabolischer Zylinder

$$\nu = 1, \quad \pi = 1, \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} - \frac{x_2^2}{\beta_2^2} = x_3$$



hyperbolisches Paraboloid

$$\nu = 0, \quad \pi = 2, \qquad \frac{x_1^2}{\beta_1^2} + \frac{x_2^2}{\beta_2^2} = x_3$$



elliptisches Paraboloid

Definition XIV.16 Sei V ein Vektorraum über \mathbb{K} . Eine Abbildung $f:V\to V$ heißt affin linear, falls es $a\in V$ und lineare Abbildung $g:V\to V$ gibt, so dass f(v)=a+g(v). Zwei Quadriken Q_1,Q_2 heißen affin äquivalent, wenn es eine bijektive affine Abbildung $f:V\to V$ gibt mit $f(Q_1)=Q_2$.

Korollar XIV.17 Jede Quadrik in \mathbb{R}^n ist affin äquivalent zu einer Quadrik in \mathbb{R}^n , die durch eine der folgenden Gleichungen gegeben ist:

$$\sum_{i=1}^{\pi} x_i^2 - \sum_{i=\pi+1}^{\pi+\nu} x_i^2 = 0 \tag{XIV.18}$$

$$\sum_{i=1}^{\pi} x_i^2 - \sum_{i=\pi+1}^{\pi+\nu} x_i^2 = 1 \tag{XIV.19}$$

$$\sum_{i=1}^{\pi} x_i^2 - \sum_{i=\pi+1}^{\pi+\nu} x_i^2 = x_{\pi+\nu+1} \tag{XIV.20}$$

Beweis: Wir können natürlich annehmen, dass wir schon eine Beschreibung der Quadrik Q in der Form (XIV.10–XIV.12) haben. Sei $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$ die lineare Abbildung mit der

Matrixdarstellung

so ist f natürlich bijektiv und wir haben sofort, dass f(Q) einer der Gleichungen (XIV.18 - XIV.20) genügt, denn sei zum Beispiel (XIV.10) die Form von Q, so gilt

$$y = f(x)$$
 mit $y_i = \frac{1}{\beta_i} x_i$ $i = 1, \dots, \pi + \nu$
 $y_i = x_i$ $i = \pi + \nu + 1, \dots, n$

$$y \in f(Q) \iff x \in Q \iff \sum_{i=1}^{\pi} \frac{x_i^2}{\beta_i^2} - \sum_{i=\pi+1}^{\pi+\nu} \frac{x_i^2}{\beta_i^2} = 0$$
$$\iff \sum_{i=1}^{\pi} y_i^2 - \sum_{i=\pi+1}^{\pi+\nu} y_i^2 = 0.$$

Die anderen Fälle sind analog.