

Störungstheorie bei linearen Gleichungssystemen

- **Lokale Störungsanalyse:**

Für

$$(A + \Delta A)\hat{x} = b + \Delta b, \quad \|\Delta A\| \leq \delta\|A\|, \quad \|\Delta b\| \leq \delta\|b\|, \quad (1)$$

gilt mit $\kappa(A) := \|A\|\|A^{-1}\|$:

$$\frac{\|\hat{x} - x\|}{\|x\|} \leq \kappa(A) \left(\frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} + \frac{\|\Delta b\|}{\|b\|} \right) + \mathcal{O}(\delta^2) \leq 2\delta\kappa(A) + \mathcal{O}(\delta^2).$$

- **Konditionszahl einer Matrix A :**

$$\begin{aligned} \kappa_1(A) &:= \|A\|_1 \|A^{-1}\|_1 && (= \text{cond}(A, 1) \text{ in MATLAB}), \\ \kappa_2(A) &:= \|A\|_2 \|A^{-1}\|_2 && (= \text{cond}(A, 2) \text{ in MATLAB}), \\ \kappa_F(A) &:= \|A\|_F \|A^{-1}\|_F && (= \text{cond}(A, 'fro') \text{ in MATLAB}), \\ \kappa_\infty(A) &:= \|A\|_\infty \|A^{-1}\|_\infty && (= \text{cond}(A, \text{inf}) \text{ in MATLAB}). \end{aligned}$$

- **Lemma 3.14: (Neumannsche Reihe:)**

Sei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ und $\|\cdot\|$ konsistente Matrixnorm (d.h. \exists Vektornorm $\|\cdot\|$ mit $\|Ax\| \leq \|A\|\|x\|$). Falls $\|A\| < 1$, so ist $I - A$ invertierbar und es gilt

$$(I - A)^{-1} = \sum_{k=0}^{\infty} A^k, \quad \|(I - A)^{-1}\| \leq \frac{1}{1 - \|A\|}.$$

- **Satz 3.16: (Nichtlokaler Störungssatz)**

Sei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ regulär und $b \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$, $Ax = b$ und \hat{x} erfülle (1) mit $\|\Delta A\| \leq \delta\|A\|$, $\|\Delta b\| \leq \delta\|b\|$, sowie $\delta\kappa(A) < 1$. Dann ist

$$\frac{\|x - \hat{x}\|}{\|x\|} \leq \frac{2\delta\kappa(A)}{1 - \delta\kappa(A)}.$$

- **(Bauer-)Skeel-Konditionszahl:**

$$\kappa^S(A) := \kappa_{\|\cdot\|}^S(A) := \||A^{-1}| \cdot |A|\|.$$

bzw. $\kappa_p^S(A)$, $p \in \{1, 2, F, \infty\}$ mit $\kappa_\infty^S(A) \equiv \min\{\kappa_\infty(DA) \mid D \text{ diagonal}\}$.

Satz 3.16 gilt entsprechend mit κ ersetzt durch κ_∞^S für komponentenweise Störungsanalyse und $\|\cdot\| \equiv \|\cdot\|_\infty$.