

Aufgabe 8.57

Ermitteln Sie für die Optimierungsaufgabe $-16x_1 + 3x_2 + x_3 - x_4 + x_5 + 5900 \rightarrow \max$
 $-x_1 + 2x_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 = 420$
 $x_1 - x_2 + x_3 - 2x_4 + x_5 = 20$
 $x_1 \leq 400, x_2 \geq 200, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0, x_5 \geq 0$

mit Hilfe der Simplexmethode die optimale Lösung und den optimalen Zielfunktionswert!

Lösung:

I. Version Gaußalgorithmus

(Literatur: Luderer, B. und Würker, U.: Einstieg in die Wirtschaftsmathematik. Vieweg+Teubner)

Variable: $x'_1 = 400 - x_1 \geq 0, x_1 = 400 - x'_1, x'_2 = x_2 - 200 \geq 0, x_2 = x'_2 + 200,$

Zielfunktion: $z = -16(400 - x'_1) + 3(x'_2 + 200) + x_3 - x_4 + x_5 + 5900 = 16x'_1 + 3x'_2 + x_3 - x_4 + x_5 + 100,$
 $z' = 16x'_1 + 3x'_2 + x_3 - x_4 + x_5, z = z' + 100$

Nebenbedingungen: $-(400 - x'_1) + 2(x'_2 + 200) + 2x_3 - x_4 + x_5 = 420, x'_1 + 2x'_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 = 420,$
 $(400 - x'_1) - (x'_2 + 200) + x_3 - 2x_4 + x_5 = 20, -x'_1 - x'_2 + x_3 - 2x_4 + x_5 = -180,$
 $x'_1 + x'_2 - x_3 + 2x_4 - x_5 = 180$

Normalform:
$$\begin{array}{rcll} z' = z - 100 = 16x'_1 + 3x'_2 + x_3 - x_4 + x_5 & \rightarrow & \max & \\ x'_1 + 2x'_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 & = & 420 & \\ x'_1 + x'_2 - x_3 + 2x_4 - x_5 & = & 180 & \\ x'_1, x'_2, x_3, x_4, x_5 & \geq & 0 & \end{array}$$

Ersatzaufgabe:
$$\begin{array}{rcll} h = & -v_1 - v_2 & \rightarrow & \max \\ x'_1 + 2x'_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 + v_1 & = & 420 & \\ x'_1 + x'_2 - x_3 + 2x_4 - x_5 + v_2 & = & 180 & \\ x'_1, x'_2, x_3, x_4, x_5, v_1, v_2 & \geq & 0 & \end{array}$$

BV	x_B	x'_1	x'_2	x_3	x_4	x_5	v_1	v_2	x_B	θ
v_1	-1	1	2	2	-1	1	1	0	420	210
v_2	-1	1	1	-1	2	-1	0	1	180	180
		-2	-3	-1	-1	0	0	0	-600	
v_1	-1	-1	0	4	-5	3	1	-2	60	15
x'_2	0	1	1	-1	2	-1	0	1	180	—
		1	0	-4	5	-3	0	3	-60	
x_3	0	$-\frac{1}{4}$	0	1	$-\frac{5}{4}$	$\frac{3}{4}$	$\frac{1}{4}$	$-\frac{1}{2}$	15	
x'_2	0	$\frac{3}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{2}$	195	
		0	0	0	0	0	1	1	0	

alle $\Delta_j \geq 0 \implies$ Max. der
 Ersatzaufgabe mit $h=0$
 \implies zul. BL d. Normalform

BV	x_B	x'_1	x'_2	x_3	x_4	x_5	x_B	θ
x_3	1	$-\frac{1}{4}$	0	1	$-\frac{5}{4}$	$\frac{3}{4}$	15	—
x'_2	3	$\frac{3}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$	195	260
		-14	0	0	2	-1	600	
x_3	1	0	$\frac{1}{3}$	1	-1	$\frac{2}{3}$	80	120
x'_1	16	1	$\frac{4}{3}$	0	1	$-\frac{1}{3}$	260	—
		0	$\frac{56}{3}$	0	16	$-\frac{17}{3}$	4240	
x_5	1	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{3}{2}$	$-\frac{3}{2}$	1	120	
x'_1	16	1	$\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	300	
		0	$\frac{43}{2}$	$\frac{17}{2}$	$\frac{15}{2}$	0	4920	

alle $\Delta_j \geq 0 \implies z' = 4920$ Max. der Normalform, optimale Lösung:

$x'_1 = 300, x'_2 = x_3 = x_4 = 0, x_5 = 120$

Da die Optimalitätsindikatoren für die Nichtbasisvariablen positiv sind, liegt ein eindeutiges Maximum vor. Die optimale Lösung der Ausgangsaufgabe ist $x_1 = 400 - x'_1 = 100, x_2 = x'_2 + 200 = 200, x_3 = x_4 = 0, x_5 = 120$, dort wird das Maximum der Zielfunktion mit $z = z' + 100 = 5020$ erreicht.

II. Version Austauschverfahren

(Literatur: Nollau, V.: Mathematik für Wirtschaftswissenschaftler. Teubner)

Variable: $x'_1 = 400 - x_1 \geq 0, x_1 = 400 - x'_1, x'_2 = x_2 - 200 \geq 0, x_2 = x'_2 + 200,$

Zielfunktion: $z = -16(400 - x'_1) + 3(x'_2 + 200) + x_3 - x_4 + x_5 + 5900 = 16x'_1 + 3x'_2 + x_3 - x_4 + x_5 + 100,$
 $z' = -z = -16x'_1 - 3x'_2 - x_3 + x_4 - x_5 - 100 \rightarrow \min$

Nebenbedingungen: $-(400 - x'_1) + 2(x'_2 + 200) + 2x_3 - x_4 + x_5 = 420, x'_1 + 2x'_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 = 420,$
 $(400 - x'_1) - (x'_2 + 200) + x_3 - 2x_4 + x_5 = 20, -x'_1 - x'_2 + x_3 - 2x_4 + x_5 = -180,$
 $x'_1 + x'_2 - x_3 + 2x_4 - x_5 = 180$

Normalform:
$$\begin{aligned} z' = -z = -16x'_1 - 3x'_2 - x_3 + x_4 - x_5 - 100 &\rightarrow \min \\ x'_1 + 2x'_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 &= 420 \\ x'_1 + x'_2 - x_3 + 2x_4 - x_5 &= 180 \\ x'_1, x'_2, x_3, x_4, x_5 &\geq 0 \end{aligned}$$

Hilfsproblem:
$$\begin{aligned} h = v_1 + v_2 + 0 &\rightarrow \min \\ x'_1 + 2x'_2 + 2x_3 - x_4 + x_5 + v_1 &= 420 \\ x'_1 + x'_2 - x_3 + 2x_4 - x_5 + v_2 &= 180 \\ x'_1, x'_2, x_3, x_4, x_5, v_1, v_2 &\geq 0 \end{aligned}$$

bzw.
$$\begin{aligned} h = v_1 + v_2 + 0 &\rightarrow \min \\ v_1 = -x'_1 - 2x'_2 - 2x_3 + x_4 - x_5 + 420 \\ v_2 = -x'_1 - x'_2 + x_3 - 2x_4 + x_5 + 180 \\ x'_1, x'_2, x_3, x_4, x_5 &\geq 0 \end{aligned}$$

H_0	NBV	x'_1	x'_2	x_3	x_4	x_5		θ
BV	c	0	0	0	0	0	0	
v_1	1	-1	-2	-2	1	-1	420	210
v_2	1	-1	-1	1	-2	1	180	180
		-2	-3	-1	-1	0	600	

H_1	NBV	x'_1	v_2	x_3	x_4	x_5		θ
BV	c	0	1	0	0	0	0	
v_1	1	1	2	-4	5	-3	60	15
x'_2	0	-1	-1	1	-2	1	180	—
		1	3	-4	5	-3	60	

H_2	NBV	x'_1	v_2	v_1	x_4	x_5		θ
BV	c	0	1	1	0	0	0	
x_3	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$	$-\frac{3}{4}$	15	
x'_2	0	$-\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{4}$	$-\frac{3}{4}$	$\frac{1}{4}$	195	
		0	0	0	0	0	0	

$\text{alle } \Delta_j \geq 0$
 \implies Minimum des Hilfsproblems mit $h=0$
 \implies zulässige Basislösung der Normalform

S_0	NBV	x'_1	x_4	x_5		θ
BV	c	-16	1	-1	-100	
x_3	-1	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$	$-\frac{3}{4}$	15	—
x'_2	-3	$-\frac{3}{4}$	$-\frac{3}{4}$	$\frac{1}{4}$	195	260
		-14	2	-1	-700	

S_1	NBV	x'_2	x_4	x_5		θ
BV	c	-3	1	-1	-100	
x_3	-1	$-\frac{1}{3}$	1	$-\frac{2}{3}$	80	120
x'_1	-16	$-\frac{4}{3}$	-1	$\frac{1}{3}$	260	—
		$\frac{56}{3}$	16	$-\frac{17}{3}$	-4340	

S_2	NBV	x'_2	x_4	x_3		θ
BV	c	-3	1	-1	-100	
x_5	-1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{3}{2}$	$-\frac{3}{2}$	120	
x'_1	-16	$-\frac{3}{2}$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	300	
		$\frac{43}{2}$	$\frac{15}{2}$	$\frac{17}{2}$	-5020	

$\text{alle } \Delta_j > 0$
 $\implies z' = -5020$ eindeutiges Min. d. Normalform,
 opt. Lösung: $x'_1 = 300, x'_2 = x_3 = x_4 = 0, x_5 = 120$

Optimale Lösung der Ausgangsaufgabe ist damit $x_1 = 400 - x'_1 = 100, x_2 = x'_2 + 200 = 200, x_3 = x_4 = 0, x_5 = 120$, dort wird das Maximum der Zielfunktion mit $z = -z' = 5020$ erreicht.