

Skript zur Vorlesung

Analysis und Numerik für Integralgleichungen

Sommersemester 2017

Peter Junghanns

Inhaltsverzeichnis

1	Fredholm'sche Integralgleichungen	7
1.1	Separierte Kerne	7
1.2	Die Methode der sukzessiven Approximation	10
1.3	Die Nyström-Methode	11
1.4	Gewichtete Räume stetiger Funktionen	14
1.5	Schwach singuläre Kerne	16
1.6	Volterra'sche Integralgleichungen	21
2	Wiener-Hopf'sche Integralgleichungen	25
2.1	Faltungsoperatoren	25
2.2	Polynome einseitig invertierbarer Operatoren	34
2.3	Stetige Funktionen einseitig invertierbarer Operatoren	38
2.4	Anwendung auf Wiener-Hopf'sche Integralgleichungen	42
2.5	Projektionsverfahren	45
3	Singuläre Integralgleichungen	51
3.1	Cauchy'sche singuläre Integralgleichungen	51
3.2	Integraloperatoren mit logarithmischen Kernen	55
3.3	Kollokations-Quadratur-Verfahren	61
4	Anhang: Banachalgebraechniken	67
4.1	Stabilität als Invertierbarkeit in einer Banachalgebra	67
4.2	Die Operatorfolge eines Kollokationsverfahrens	68
4.3	Fredholmeigenschaften singulärer Integraloperatoren	70

Literaturverzeichnis

- [1] H. W. Alt, *Lineare Funktionalanalysis*, Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg.
- [2] D. Berthold, W. Hoppe, B. Silbermann, A fast algorithm for solving the generalized airfoil equation, *J. Comp. Appl. Math.*, 43 (1992), 185-219.
- [3] M. R. Capobianco, G. Mastroianni, Uniform boundedness of Lagrange operators in some weighted Sobolev-type spaces, *Math. Nachr.*, 187 (1997), 61-77.
- [4] B. Choudhary, S. Nanda, *Functional Analysis with Applications*, John Wiley & Sons, New Delhi.
- [5] M. Dobrowolski, *Angewandte Funktionalanalysis- Funktionalanalysis, Sobolev-Räume und elliptische Differentialgleichungen*, Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg.
- [6] R. Estrada, R. P. Kanwal, *Singular Integral equations*, Birkhäuser, Boston, 2000.
- [7] I. M. Gelfand, D. A. Raikov, G. E. Schilow, *Kommutative normierte Algebren*, Deutscher Verlag der Wissenschaften, Berlin, 1964.
- [8] I. Z. Gochberg, I. A. Feldman, *Faltungsgleichungen und Projektionsverfahren zu ihrer Lösung*, Birkhäuser Verlag, Akademie-Verlag, Berlin, 1974.
- [9] A. Göpfert, T. Riedrich, C. Tammer, *Angewandte Funktionalanalysis - Motivationen und Methoden für Mathematiker und Wirtschaftswissenschaftler*, Vieweg+Teubner, Wiesbaden, 2009.
- [10] I. S. Gradshteyn, I. M. Ryzhik, *Table of Integrals, Series, and Products*, Academic Press, San Diego, 1994.
- [11] H. Heuser, *Funktionalanalysis, Theorie und Anwendung*, Teubner, Stuttgart.
- [12] F. Hirzebruch, W. Scharlau, *Einführung in die Funktionalanalysis*, Spektrum, Akademie Verlag, Heidelberg, Berlin, Oxford.
- [13] P. Junghanns, Skript zur Vorlesung *Vertiefende Kapitel zur Funktionalanalysis*
<http://www-user.tu-chemnitz.de/~peju/lehre>
- [14] P. Junghanns, Skript zur Vorlesung *Orthogonale Polynome*,
<http://www-user.tu-chemnitz.de/~peju/lehre>
- [15] P. Junghanns, Skript zur Vorlesung *Randintegralmethoden*,
<http://www-user.tu-chemnitz.de/~peju/lehre>
- [16] P. Junghanns, EAGLE-GUIDE *Orthogonale Polynome*, Edition am Gutenbergplatz, Leipzig, 2009.

- [17] P. Junghanns, G. Monegato, A. Strozzi, On the integral equation formulations of some 2D contact problems, *J. Comp. Appl. Math.*, 234 (2010), 2808-2825.
- [18] P. Junghanns, M. Seidel, On the stability of collocation methods for Cauchy singular integral equations in weighted L^p spaces, *Math. Nachr.*, 283 (2010), 1-27.
- [19] R. P. Kanwal, *Linear Integral Equations, Theory & Technique*, Birkhäuser Verlag, Boston, Basel, Berlin, 1997.
- [20] R. Kress, *Linear Integral Equations*, Springer Verlag, New York, 1999.
- [21] L. A. Ljusternik, W. I. Sobolew, *Elemente der Funktionalanalysis*, Akademie-Verlag, Berlin.
- [22] G. Mastroianni, M. G. Russo, Lagrange interpolation in weighted Besov spaces, *Constr. Appr.*, 15 (1999), 257-289.
- [23] S. G. Michlin, *Lehrgang der mathematischen Physik*, Akademie-Verlag, Berlin, 1975.
- [24] N. K. Nikol'skij, *Functional Analysis I*, Springer-Verlag, Berlin, Heidelberg.
- [25] D. Potts, G. Steidl, M. Tasche, Fast algorithms for discrete polynomial transforms, *Math. Comp.*, 67 (1998), 1577-1590.
- [26] A. P. Prudnikov, Yu. A. Brychkov, O. I. Marichev, *Integrals and Series, Vol.I: Elementary Functions*, Gordon and Breach Science Publishers, Amsterdam, 1986.
- [27] F. Riesz, B. Sz.-Nagy, *Vorlesungen über Funktionalanalysis*, Deutscher Verlag der Wissenschaften, Berlin.
- [28] M. Schechter, *Principles of Functional Analysis*, Academic Press, New York.
- [29] I. H. Sloan, W. E. Smith, Product-integration with the Clenshaw-Curtis and related points, *Numer. Math.*, 30 (1978), 415-428.
- [30] I. H. Sloan, Analysis of general quadrature methods for integral equations of the second kind, *Numer. Math.*, 38 (1981), 263-278.
- [31] C. Swartz, *Measure, Integration and Function Spaces*, World Scientific, Singapore, New Jersey, London, Hong Kong.
- [32] K. Yosida, *Functional Analysis*, Springer-Verlag, Berlin, Göttingen, Heidelberg.

Kapitel 1

Fredholm'sche Integralgleichungen

Als Beispiel einer **Fredholm'schen Integralgleichung zweiter Art** betrachten wir

$$u(x) - \int_{-1}^1 k(x, y)u(y) dy = f(x), \quad -1 \leq x \leq 1. \quad (1.1)$$

Dabei nehmen wir an, dass $f : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$ und $k : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ gegebene stetige Funktionen sind. Gesucht ist eine stetige Funktion $u : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$, die (1.1) genügt. Mit $\mathbf{C}[-1, 1] = (\mathbb{C}[-1, 1], \|\cdot\|_\infty)$ bezeichnen wir den Banachraum der auf $[-1, 1]$ stetigen und komplexwertigen Funktionen, versehen mit der Norm

$$\|f\|_\infty := \max \{|f(x)| : -1 \leq x \leq 1\}.$$

Wir definieren $\mathbf{X} := \mathbf{C}[-1, 1]$, $I : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$, $u \mapsto u$ und $K : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$, $u \mapsto \int_{-1}^1 k(\cdot, y)u(y) dy$. Man nennt $k(x, y)$ auch **Kern** des Integraloperators K . Damit können wir die Integralgleichung (1.1) als Operatorgleichung

$$Au := (I - K)u = f$$

schreiben. Bekanntlich gehört der Operator K zur Menge $\mathcal{K}(\mathbf{X})$ der kompakten Operatoren, wobei seine Norm gleich

$$\|K\|_{\mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}} = \max \left\{ \int_{-1}^1 |k(x, y)| dy : -1 \leq x \leq 1 \right\}$$

ist. Aus $K \in \mathcal{K}(\mathbf{X})$ folgt insbesondere, dass das Bild $R(A) = A(\mathbf{X}) = \{Au : u \in \mathbf{X}\}$ des Operators A abgeschlossen ist und dass für seinen Nullraum $N(A) = \{u \in \mathbf{X} : Au = \Theta\}$ die Beziehung

$$\dim N(A) = \dim N(A^*) < \infty$$

erfüllt ist. Außerdem gilt die **Fredholm'sche Alternative**:

$$R(A) = \mathbf{X} \iff \dim N(A) = 0$$

(vgl. auch [13, Kapitel 1]). Die Gleichung $Au = f$ ist also genau dann für jedes $f \in \mathbf{X}$ lösbar, wenn sie (für ein $f \in \mathbf{X}$) eindeutig lösbar ist.

1.1 Separierte Kerne

Wir betrachten hier einen sogenannten **separierten Kern**

$$k(x, y) = \sum_{j=1}^m a_j(x)b_j(y),$$

wobei wir voraussetzen, dass beide Systeme $\{a_1, \dots, a_m\}$ und $\{b_1, \dots, b_m\}$ stetiger Funktionen linear unabhängig sind. Gleichung (1.1) schreibt sich dann als

$$u(x) - \sum_{j=1}^m a_j(x) \int_{-1}^1 b_j(y) u(y) dy = f(x), \quad -1 \leq x \leq 1. \quad (1.2)$$

Setzen wir $\gamma_j := \int_{-1}^1 b_j(y) u(y) dy$, so folgt aus (1.2)

$$u(x) = f(x) + \sum_{j=1}^m \gamma_j a_j(x).$$

Einsetzen in (1.2) liefert

$$\sum_{j=1}^m a_j(x) \left(\gamma_j - \int_{-1}^1 b_j(y) \left[f(y) + \sum_{r=1}^m \gamma_r a_r(y) \right] dy \right) = 0,$$

so dass wegen der linearen Unabhängigkeit der a_j folgt

$$\gamma_j - \int_{-1}^1 b_j(y) \left[f(y) + \sum_{r=1}^m \gamma_r a_r(y) \right] dy = 0, \quad j = 1, \dots, m.$$

Mit den Bezeichnungen $\varphi_j := \int_{-1}^1 b_j(y) f(y) dy$ und $\kappa_{jr} := \int_{-1}^1 a_r(y) b_j(y) dy$ erhalten wir, dass die Integralgleichung (1.2) äquivalent ist zu dem linearen Gleichungssystem

$$\gamma_j - \sum_{r=1}^m \kappa_{jr} \gamma_r = \varphi_j, \quad j = 1, \dots, m. \quad (1.3)$$

Also: Die Integralgleichung (1.2) ist genau dann eindeutig lösbar, wenn die Matrix

$$\mathbb{A} = \mathbb{I} - \mathbb{K} := \left[\delta_{jr} \right]_{j,r=1}^m - \left[\kappa_{jr} \right]_{j,r=1}^m$$

regulär ist, wobei $\delta_{jr} = \begin{cases} 1 & : j = r \\ 0 & : j \neq r \end{cases}$.

Dabei gilt $\dim N(A) = \dim N(\mathbb{A})$.

Beweis. Es sei $\gamma^s := \left[\gamma_j^s \right]_{j=1}^m$, $s = 1, \dots, d$ eine Basis in $N(\mathbb{A})$. Wir setzen $u_s(x) = \sum_{r=1}^m \gamma_r^s a_r(x)$.

Es folgt (vgl. (1.2))

$$(Au_s)(x) = \sum_{r=1}^m \gamma_r^s a_r(x) - \sum_{j=1}^m a_j(x) \kappa_{jr} \gamma_r^s = \sum_{j=1}^m \left(\gamma_j^s - \sum_{r=1}^m \kappa_{jr} \gamma_r^s \right) a_j(x) = 0$$

für alle $x \in [-1, 1]$, d.h., $u_s \in N(A)$. Ferner folgt aus

$$0 = \sum_{s=1}^d \beta_s u_s(x) = \sum_{j=1}^m \sum_{s=1}^d \beta_s \gamma_j^s a_j(x), \quad x \in [-1, 1],$$

wegen der linearen Unabhängigkeit der $a_j(x)$

$$\sum_{s=1}^d \beta_s \gamma_j^s = 0, \quad j = 1, \dots, m,$$

also $\sum_{s=1}^d \beta_s \gamma^s = \Theta$ und somit $\beta_s = 0$, $s = 1, \dots, d$. Damit ist $\dim N(\mathbb{A}) \leq \dim N(A)$ gezeigt.

Ist umgekehrt $v_s(x) = \sum_{j=1}^m \delta_j^s a_j(x)$, $s = 1, \dots, d$ eine Basis in $N(A)$, so folgt aus

$$\sum_{s=1}^d \beta_s \left[\delta_j^s \right]_{j=1}^m = \Theta$$

auch $\sum_{s=1}^d \beta_s v_s(x) = 0$ für alle $x \in [-1, 1]$, also $\beta_s = 0$, $s = 1, \dots, d$. Da $\left[\delta_j^s \right]_{j=1}^m \in N(\mathbb{A})$, $s = 1, \dots, d$ gilt, folgt $\dim N(A) \leq \dim N(\mathbb{A})$. \square

Dabei hat es keine Rolle gespielt, ob wir die Integralgleichung in $\mathbf{X} = \mathbf{C}[-1, 1]$ oder in $\mathbf{Y} := \mathbf{L}^2(-1, 1)$ betrachten. Hier wird mit $\mathbf{L}^2(-1, 1)$ der Hilbertraum der quadratisch integrierbaren (Klassen von) Funktionen $f : (-1, 1) \rightarrow \mathbb{C}$, versehen mit dem inneren Produkt

$$\langle f, g \rangle_{\mathbf{L}^2(-1,1)} = \int_{-1}^1 f(x) \overline{g(x)} dx$$

bezeichnet.

Auch allgemein (d.h., ohne die Voraussetzung, dass ein separierter Kern vorliegt) gilt folgendes Lemma.

Lemma 1.1 *Ist $k : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ stetig, so ist die Integralgleichung (1.1) genau dann für jedes $f \in \mathbf{Y}$ (eindeutig) in \mathbf{Y} lösbar, wenn dies für jedes $f \in \mathbf{X}$ in \mathbf{X} gilt.*

Beweis. Wir zeigen zuerst, dass $K : \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{X}$ kompakt ist, was wegen der stetigen Einbettung $\mathbf{X} \subset \mathbf{Y}$ (d.h., $\|f\|_{\mathbf{Y}} \leq c \|f\|_{\mathbf{X}} \forall f \in \mathbf{X}$) auch die Kompaktheit von $K : \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{Y}$ zur Folge hat. Für $x_1, x_2 \in [-1, 1]$ und $u \in \mathbf{Y}$ mit $\|u\|_{\mathbf{Y}} \leq 1$ gilt

$$|(Ku)(x_1) - (Ku)(x_2)| \leq \sqrt{\int_{-1}^1 |k(x_1, y) - k(x_2, y)|^2 dy}.$$

Diese Abschätzung zeigt unter Verwendung der gleichmäßigen Stetigkeit von $k : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$, dass die Menge $\{Ku : u \in \mathbf{Y}, \|u\|_{\mathbf{Y}} \leq 1\}$ eine Familie gleichgradig stetiger Funktionen ist. Es ist leicht zu sehen, dass sie auch gleichmäßig beschränkt ist. Nach dem Theorem von Arzela-Ascoli ist somit $K : \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{X}$ kompakt.

Damit gilt die Fredholm'sche Alternative sowohl für $A : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$ als auch für $A : \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{Y}$, so dass nur noch zu zeigen ist, dass $\dim N(A : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}) = 0$ äquivalent zu $\dim N(A : \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{Y}) = 0$ ist. Wegen $\mathbf{X} \subset \mathbf{Y}$ folgt sofort $N(A : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}) \subset N(A : \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{Y})$. Ist umgekehrt $u \in \mathbf{Y}$ mit $Au = \Theta$, so folgt $u = Ku \in \mathbf{X}$, was zeigt, dass auch $N(A : \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{Y}) \subset N(A : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X})$ gilt. \square

Wir wenden uns wieder (1.2) und (1.3) zu. Falls $D := \det \mathbb{A} \neq 0$, so gilt nach der Cramer'schen Regel für die Lösung von (1.3) die Formel

$$\gamma_j = \frac{1}{D} \sum_{r=1}^m D_{rj} \varphi_r, \quad j = 1, \dots, m,$$

wobei $D_{jr} = (-1)^{j+r} \det \mathbb{A}_{jr}$ und \mathbb{A}_{jr} der Minor von \mathbb{A} zum Eintrag $\delta_{jr} - \kappa_{jr}$ sind. Es folgt für die Lösung der Integralgleichung (1.2)

$$u(x) = f(x) + \int_{-1}^1 \gamma(x, y) f(y) dy$$

mit

$$\gamma(x, y) = \frac{1}{D} \sum_{j=1}^m \sum_{r=1}^m D_{rj} a_j(x) b_r(y).$$

Nach obigen Überlegungen ist $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ genau dann Eigenwert des Operators K , wenn λ Eigenwert von \mathbb{K} ist. Dazu braucht man nur $I - K$ durch $\lambda I - K$ und $\mathbb{I} - \mathbb{K}$ durch $\lambda \mathbb{I} - \mathbb{K}$ zu ersetzen und zu berücksichtigen, dass $\lambda \in \mathbb{C}$ genau dann Eigenwert von K ist, wenn $N(\lambda I - K)$ nicht trivial ist.

Die Dimension des Eigenunterraumes von K zum Eigenwert $\lambda \neq 0$ ist dabei gleich der geometrischen Vielfachheit des Eigenwertes λ von \mathbb{A} . Außerdem ist $\lambda = 0$ stets Eigenwert von $K : \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{Y}$ mit unendlichdimensionalem Eigenunterraum. Es ist nämlich

$$(Ku)(x) = \sum_{j=1}^m a_j(x) \int_{-1}^1 b_j(y) u(y) dy = 0 \quad \forall x \in [-1, 1],$$

äquivalent zu $\int_{-1}^1 b_j(y) u(y) dy = 0$, $j = 1, \dots, m$. Also gilt $N(K) = \text{span} \{b_1, \dots, b_m\}^\perp$.

1.2 Die Methode der sukzessiven Approximation

Wir schreiben jetzt die Integralgleichung (1.1) in der Form

$$u(x) = f(x) + \int_{-1}^1 k(x, y) u(y) dy, \quad -1 \leq x \leq 1$$

bzw. $u = f + Ku$. Wir betrachten sie als Fixpunktgleichung und wenden die Methode der sukzessiven Approximation an,

$$u_0 = f, \quad u_{n+1} = f + Ku_n, \quad n \in \mathbb{N}_0.$$

Zur Anwendung des Banach'schen Fixpunktsatzes genügt es $\|K\| < 1$ vorauszusetzen. Dieser liefert uns dann

$$u_n = \sum_{j=0}^n K^j f \rightarrow \sum_{j=0}^{\infty} K^j f \quad (n \rightarrow \infty),$$

also $(I - K)^{-1} = \sum_{j=0}^{\infty} K^j$, was wir bereits aus Satz 0.19 (Grundlagen) wissen. Wir bemerken, dass

$$(K^j f)(x) = \int_{-1}^1 k_j(x, y) f(y) dy$$

mit $k_1(x, y) = k(x, y)$ und

$$k_j(x, y) = \int_{-1}^1 k(x, z) k_{j-1}(z, y) dz$$

sowie

$$\|Kf\|_{\mathbf{Y}} \leq \sqrt{\int_{-1}^1 \int_{-1}^1 |k(x, y)|^2 d(x, y)} \|f\|_{\mathbf{Y}}$$

gilt.

1.3 Die Nyström-Methode

Auch hier betrachten wir im Raum $\mathbf{X} = \mathbf{C}[-1, 1]$ die Integralgleichung

$$u(x) - \int_{-1}^1 k(x, y)u(y) dy = f(x), \quad -1 \leq x \leq 1 \quad (1.4)$$

mit gegebenen stetigen Funktionen $k : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ und $f : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$, die wir auch wieder kurz in der Form

$$(I - K)u = f \quad (1.5)$$

schreiben. Es sei uns eine Quadraturformel

$$Q_n(g) := \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} g(x_{nr})$$

mit $\lambda_{nr} \in \mathbb{C}$, $-1 \leq x_{nn} < x_{n,n-1} < \dots < x_{n1} \leq 1$ und

$$\lim_{n \rightarrow \infty} Q_n(g) = \int_{-1}^1 g(x) dx \quad \forall g \in \mathbf{X} \quad (1.6)$$

gegeben. Eine Näherung $u_n(x)$ für $u(x)$ erhoffen wir durch Lösen der Gleichung

$$u_n(x) - \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x, x_{nr}) u_n(x_{nr}) = f(x), \quad -1 \leq x \leq 1 \quad (1.7)$$

zu finden. Ist $u_n^* \in \mathbf{X}$ Lösung von (1.7), so ist der Vektor $\xi_n^* = [\xi_{nr}^*]_{r=1}^n := [u_n^*(x_{nr})]_{r=1}^n$ Lösung des linearen Gleichungssystems

$$\xi_{nj}^* - \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x_{nj}, x_{nr}) \xi_{nr}^* = f(x_{nj}), \quad j = 1, \dots, n. \quad (1.8)$$

Ist umgekehrt ξ_n^* Lösung von (1.8), so ist die sogenannte **Nyström-Interpolante**

$$u_n^*(x) = f(x) + \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x, x_{nr}) \xi_{nr}^*$$

Lösung von (1.7). Besitzt (1.7) nur eine Lösung, so gilt dies offenbar auch für (1.8). Besitzt umgekehrt (1.8) genau eine Lösung $[\xi_{nr}^*]_{r=1}^n$, so folgt für jede Lösung $u_n^*(x)$ von (1.7), dass $u_n^*(x_{nr}) = \xi_{nr}^*$, $r = 1, \dots, n$ gilt, d.h.,

$$u_n^*(x) = f(x) + \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x, x_{nr}) \xi_{nr}^*.$$

Die beiden Gleichungen (1.7) und (1.8) sind also gleichzeitig eindeutig lösbar oder nicht. Definieren wir

$$K_n : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}, \quad u \mapsto \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(\cdot, x_{nr}) u(x_{nr}),$$

so ist (1.7) äquivalent zu

$$(I - K_n)u_n = f. \quad (1.9)$$

Nun ergeben sich folgende Fragen:

- (F1) Existiert ein $n_0 \in \mathbb{N}$, so dass (1.9) für alle $n \geq n_0$ eine eindeutige Lösung besitzt?
- (F2) Wenn (F1) mit **ja** beantwortet werden kann, gilt dann $\|u_n^* - u^*\|_\infty \rightarrow 0$, wobei $u^* \in \mathbf{X}$ eine Lösung von (1.5) ist?

Zur Beantwortung dieser Fragen führen wir den Begriff einer Folge kollektiv kompakter Operatoren ein. Im Weiteren bezeichnen wir mit $L(\mathbf{X})$ (bzw. $L(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$) die Menge der linearen Operatoren von \mathbf{X} nach \mathbf{X} (bzw. von \mathbf{X} nach \mathbf{Y}), mit $\mathcal{L}(\mathbf{X}) \subset L(\mathbf{X})$ (bzw. $\mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y}) \subset L(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$) die Teilmenge der beschränkten linearen Operatoren und mit $\mathcal{K}(\mathbf{X}) \subset \mathcal{L}(\mathbf{X})$ (bzw. $\mathcal{K}(\mathbf{X}, \mathbf{Y}) \subset \mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$) die Teilmenge der kompakten Operatoren, wobei wir voraussetzen, dass \mathbf{X} und \mathbf{Y} Banachräume sind. Mit $K_n \rightarrow K$ bezeichnen wir die **starke Konvergenz** von Operatorfolgen, d.h.,

$$K_n \rightarrow K \iff \lim_{n \rightarrow \infty} \|K_n g - K g\| = 0 \quad \forall g \in \mathbf{X}.$$

Eine Folge $(K_n)_{n=1}^\infty$ von Operatoren $K_n \in L(\mathbf{X})$ nennt man **kollektiv kompakt**, wenn die Menge

$$\{K_n g : g \in \mathbf{X}, \|g\| \leq 1, n \in \mathbb{N}\}$$

relativ kompakt in \mathbf{X} ist. Es folgt sofort $K_n \in \mathcal{K}(\mathbf{X})$ und $\|K_n\| \leq M < \infty$ für alle $n \in \mathbb{N}$ und eine gewisse Konstante M .

Satz 1.2 *Es seien \mathbf{X} ein Banachraum, $K, K_n \in L(\mathbf{X})$, $f \in \mathbf{X}$, die Folge $(K_n)_{n=1}^\infty$ kollektiv kompakt und $K_n \rightarrow K$. Dann gilt:*

- (a) $\lim_{n \rightarrow \infty} \|(K_n - K)K_n\| = 0$.
- (b) *Ist $\dim N(I - K) = 0$, so existiert ein $n_0 \in \mathbb{N}$, so dass die Gleichung (1.9) für alle $n \geq n_0$ eine eindeutige Lösung $u_n^* \in \mathbf{X}$ besitzt. Dabei gilt*

$$\|u_n^* - u^*\| \leq c \|K_n u^* - K u^*\|, \quad n \geq n_0$$

mit einer von n und f unabhängigen Konstanten $c \in (0, \infty)$, wobei $u^ \in \mathbf{X}$ die eindeutige Lösung der Gleichung (1.5) ist.*

Beweis. Wir setzen $\mathbf{A}_n := \{K_n f : f \in \mathbf{X}, \|f\| \leq 1\}$. Es folgt

$$\|(K_n - K)K_n\| = \sup \{\|K_n - K\|g\| : g \in \mathbf{A}_n\}.$$

Aus $K_n \rightarrow K$ und dem Theorem von Banach-Steinhaus (siehe Grundlagen, Satz 0.16) folgt $\sup \{\|K_n - K\| : n \in \mathbb{N}\} =: M < \infty$. Wir nehmen nun an, dass es ein $\varepsilon > 0$ und eine Folge $n_0 := 0 < n_1 < n_2 < \dots$ natürlicher Zahlen sowie $g_k \in \mathbf{A}_{n_k}$ gibt, so dass $\|(K_{n_k} - K)g_k\| \geq \varepsilon$, $k \in \mathbb{N}$ gilt, wobei wir wegen der relativen Kompaktheit von $\bigcup_{n=1}^\infty \mathbf{A}_n$ annehmen können, dass $g_k \rightarrow g$ in \mathbf{X} für ein $g \in \mathbf{X}$ erfüllt ist. Es folgt der Widerspruch

$$\begin{aligned} 0 < \varepsilon &\leq \|(K_{n_k} - K)(g_k - g)\| + \|(K_{n_k} - K)g\| \\ &\leq M \|g_k - g\| + \|(K_{n_k} - K)g\| \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow \infty), \end{aligned}$$

so dass die Aussage (a) bewiesen ist.

Aus $K_n \rightarrow K$ folgt $\{K g : g \in \mathbf{X}, \|g\| \leq 1\} \subset \overline{\{K_n g : g \in \mathbf{X}, \|g\| \leq 1, n \in \mathbb{N}\}}$ und somit $K \in \mathcal{K}(\mathbf{X})$. Die Voraussetzung $N(I - K) = \{\Theta\}$ liefert zusammen mit der Fredholm'schen Alternative (siehe [13, Satz 1.1]) und dem Satz von Banach (siehe Grundlagen, Satz 0.21) die

Existenz des inversen Operators $(I - K)^{-1} \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$. Wir setzen $\alpha := \|(I - K)^{-1}\|$. Nach dem bereits Bewiesenen existiert ein $n_* \in \mathbb{N}$, so dass $\alpha \|(K_n - K)K_n\| \leq \gamma < 1 \forall n \geq n_*$. Ferner gilt

$$\begin{aligned} [I + (I - K)^{-1}K_n] (I - K_n) &= (I - K)^{-1}(I - K + K_n)(I - K_n) \\ &= (I - K)^{-1} [I - K + K_n - K_n + (K - K_n)K_n] \\ &= I + (I - K)^{-1}(K - K_n)K_n =: I - E_n \end{aligned}$$

mit $\|E_n\| \leq \gamma < 1 \forall n \geq n_*$. Es folgt für $n \geq n_*$

$$(I - E_n)^{-1} [I + (I - K)^{-1}K_n] (I - K_n) = I$$

und somit $N(I - K_n) = \{\Theta\}$. Nochmalige Anwendung der Fredholm'schen Alternative zeigt damit die Existenz des inversen Operators $(I - K_n)^{-1} \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ für $n \geq n_*$, wobei

$$(I - K_n)^{-1} = (I - E_n)^{-1} [I + (I - K)^{-1}K_n]$$

gilt. Aus $u^* - Ku^* = f = u_n^* - K_n u_n^*$ folgt nun $u^* - u_n^* - (Ku^* - K_n u_n^*) = \Theta$, also

$$u^* - u_n^* - K_n(u^* - u_n^*) = (K - K_n)u^*.$$

Das ergibt $u^* - u_n^* = (I - K_n)^{-1}(K - K_n)u^*$ und

$$\|u^* - u_n^*\| \leq \frac{\|I + (I - K)^{-1}K_n\|}{1 - \gamma} \|(K - K_n)u^*\|,$$

was wegen der gleichmäßigen Beschränktheit der Normen der K_n den Beweis der Aussage (b) komplettiert. \square

Wir zeigen nun, dass Satz 1.2 auf die Gleichung (1.4) im Raum $\mathbf{X} = \mathbf{C}[-1, 1]$ zusammen mit der Nyström-Methode (1.7) anwendbar ist:

1. Aus $\|Q_n\|_{\mathbf{X}^*} = \sum_{r=1}^n |\lambda_{nr}|$ und der Voraussetzung (1.6) sowie dem Theorem von Banach-Steinhaus folgt die Existenz einer Konstanten $\gamma \in (0, \infty)$, so dass

$$\sum_{r=1}^n |\lambda_{nr}| \leq \gamma, \quad n \in \mathbb{N}.$$

2. Aus $|(K_n g)(x)| \leq \sum_{r=1}^n |\lambda_{nr}| |k(x, x_{nr})| |g(x_{nr})| \leq \gamma \|k\|_{\infty} \|g\|_{\infty}$ folgt

$$\|K_n\| \leq \gamma_0 := \gamma \|k\|_{\infty}, \quad \|k\|_{\infty} := \sup \{|k(x, y)| : (x, y) \in [-1, 1]^2\}.$$

3. Die Menge $\{K_n g : g \in \mathbf{X}, \|g\|_{\infty} \leq 1, n \in \mathbb{N}\}$ ist somit gleichmäßig beschränkt und auch gleichgradig stetig, denn für $x_1, x_2 \in [-1, 1]$ gilt

$$|(K_n g)(x_1) - (K_n g)(x_2)| = \left| \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} [k(x_1, x_{nr}) - k(x_2, x_{nr})] g(x_{nr}) \right| < \varepsilon \gamma \|g\|_{\infty},$$

falls $|x_1 - x_2| < \delta = \delta(\varepsilon)$. Somit ist die Folge $(K_n)_{n=1}^{\infty}$ kollektiv kompakt.

4. Nach Voraussetzung gilt für $g \in \mathbf{X}$

$$(K_n g)(x) = Q_n(k(x, \cdot)g) \longrightarrow (Kg)(x) \quad \forall x \in [-1, 1].$$

Wir nehmen an, dass ein $\varepsilon > 0$ existiert, so dass für jedes $k \in \mathbb{N}$ ein $n_k > n_{k-1}$ ($n_0 := 0$) mit der Eigenschaft existiert, dass $\|K_{n_k} g - Kg\|_\infty \geq \varepsilon$ gilt. Wegen der kollektiven Kompaktheit der K_n besitzt $(K_{n_k} g)_{k=1}^\infty$ eine konvergente Teilfolge $(K_{n_{k_j}} g)_{j=1}^\infty$, für die

$$\lim_{j \rightarrow \infty} (K_{n_{k_j}} g)(x) = (Kg)(x) \quad \forall x \in [-1, 1]$$

gilt. Es folgt $\|K_{n_{k_j}} g - Kg\|_\infty \longrightarrow 0$ für $j \longrightarrow \infty$ im Widerspruch zur Definition der Folge der K_{n_k} . Also gilt $\|K_n g - Kg\|_\infty \longrightarrow 0 \quad \forall g \in \mathbf{X}$.

5. Unter der Voraussetzung, dass die Gleichung (1.4) für $f \equiv 0$ nur die triviale Lösung besitzt, liefert Satz 1.2

$$\|u_n^* - u^*\|_\infty \leq c \max_{-1 \leq x \leq 1} \left| \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x, x_{nr}) u^*(x_{nr}) - \int_{-1}^1 k(x, y) u^*(y) dy \right|, \quad n \geq n_0,$$

wobei u^* und u_n^* , $n \geq n_0$ die eindeutigen Lösungen von (1.4) bzw. (1.7) sind.

1.4 Gewichtete Räume stetiger Funktionen

Mit $v^{\gamma, \delta}(x) = (1-x)^\gamma(1+x)^\delta$, $-1 < x < 1$ bezeichnen wir ein sogenanntes **Jacobi-Gewicht**. Wir setzen voraus, dass $0 \leq \gamma \leq 1$, $0 \leq \delta \leq 1$ gilt, und definieren den Raum $\tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}(-1, 1)$ als den Raum der stetigen Funktionen $f : (-1, 1) \longrightarrow \mathbb{C}$, für die $(v^{\gamma, \delta} f)(x)$ auf $[-1, 1]$ stetig fortsetzbar ist, d.h., es existieren die endlichen Grenzwerte $\lim_{x \rightarrow \pm 1 \mp 0} v^{\gamma, \delta}(x) f(x)$, die wir mit $(v^{\gamma, \delta} f)(\pm 1)$ bezeichnen. Versehen mit der Norm

$$\|f\|_{\infty, \gamma, \delta} := \max \left\{ |(v^{\gamma, \delta} f)(x)| : -1 \leq x \leq 1 \right\} = \sup \left\{ |(v^{\gamma, \delta} f)(x)| : -1 < x < 1 \right\},$$

wird $(\tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}(-1, 1), \|\cdot\|_{\infty, \gamma, \delta})$ zu einem Banachraum.

Wir betrachten im Raum $\mathbf{X} := \tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}(-1, 1)$ eine Integralgleichung der Gestalt

$$u(x) - \int_{-1}^1 k(x, y) u(y) dy = f(x), \quad -1 < x < 1 \quad (1.10)$$

zusammen mit der Nyström-Methode

$$u_n(x) - \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x, x_{nr}) u_n(x_{nr}) = f(x), \quad -1 < x < 1. \quad (1.11)$$

Folgende Voraussetzungen seien erfüllt:

(A) Die Funktion $\tilde{k} : [-1, 1]^2 \longrightarrow \mathbb{C}$ ist stetig, wobei

$$\tilde{k}(x, y) = v^{\gamma, \delta}(x) k(x, y) v^{\alpha, \beta}(y)$$

und $0 \leq \alpha + \gamma < 1$, $0 \leq \beta + \delta < 1$.

(B) Die Quadraturformel

$$Q_n g = \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} g(x_{nr})$$

konvergiere auf allen Funktionen $g \in \tilde{\mathbf{C}}_{\alpha+\gamma, \beta+\delta}(-1, 1)$ gegen das Integral $\int_{-1}^1 g(x) dx$.

Aus (A) folgt $K \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ mit $\mathbf{X} = \tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}(-1, 1)$, und aus (B) folgt die Existenz einer Konstanten $M \in \mathbb{R}$ mit

$$\sum_{r=1}^n \frac{|\lambda_{nr}|}{v^{\alpha+\gamma, \beta+\delta}(x_{nr})} \leq M \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Die Folge der Operatoren $K_n : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$ mit

$$(K_n g)(x) = \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x, x_{nr}) g(x_{nr})$$

erweist sich als kollektiv kompakt und stark konvergent gegen $K : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$,

$$(Kg)(x) = \int_{-1}^1 k(x, y) g(y) dy.$$

Begründung: Aus (A) folgt

$$\|Ku\|_{\infty, \gamma, \delta} = \sup_{x \in (-1, 1)} \left| \int_{-1}^1 \tilde{k}(x, y) v^{-\alpha, -\beta}(y) u(y) dy \right| \leq \|\tilde{k}\|_{\infty} \int_{-1}^1 v^{-\alpha-\gamma, -\beta-\delta}(y) dy \|u\|_{\infty, \gamma, \delta}$$

und somit $\|K\|_{\tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta} \rightarrow \tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}} \leq \|\tilde{k}\|_{\infty} \int_{-1}^1 v^{-\alpha-\gamma, -\beta-\delta}(y) dy$. Aus (B) folgt

$$\|Q_n\|_{\tilde{\mathbf{C}}_{\alpha+\gamma, \beta+\delta} \rightarrow \mathbb{C}} \leq M < \infty \quad \forall n \in \mathbb{N},$$

wobei

$$\|Q_n\|_{\tilde{\mathbf{C}}_{\alpha+\gamma, \beta+\delta} \rightarrow \mathbb{C}} = \sup \left\{ \left| \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} g(x_{nr}) \right| : \|g\|_{\infty, \alpha+\gamma, \beta+\delta} \leq 1 \right\} = \sum_{r=1}^n \frac{|\lambda_{nr}|}{v^{\alpha+\gamma, \beta+\delta}(x_{nr})}.$$

Die Menge $\{v^{\gamma, \delta} K_n g : \|g\|_{\infty, \gamma, \delta} \leq 1\}$ ist eine auf $[-1, 1]$ gleichmäßig beschränkte und gleichgradig stetige Funktionenfamilie. Für $\|g\|_{\infty, \gamma, \delta} \leq 1$ und $x_1, x_2 \in [-1, 1]$ gilt nämlich

$$\begin{aligned} & \left| v^{\gamma, \delta}(x_1) \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x_1, x_{nr}) g(x_{nr}) - v^{\gamma, \delta}(x_2) \sum_{r=1}^n \lambda_{nr} k(x_2, x_{nr}) g(x_{nr}) \right| \\ & \leq \sum_{r=1}^n \frac{|\lambda_{nr}|}{v^{\alpha+\gamma, \beta+\delta}(x_{nr})} \left| \tilde{k}(x_1, x_{nr}) - \tilde{k}(x_2, x_{nr}) \right| \\ & \leq M \max \left\{ \left| \tilde{k}(x_1, y) - \tilde{k}(x_2, y) \right| : y \in [-1, 1] \right\}, \end{aligned}$$

so dass für die gleichgradige Stetigkeit nur noch die gleichmäßige Stetigkeit von $\tilde{k} : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ zu nutzen bleibt. Die gleichmäßige Beschränktheit folgt bereits aus der gleichmäßigen Beschränktheit der $K_n : \tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta} \rightarrow \tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}$. Somit bleibt noch die starke Konvergenz der K_n in $\tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}$ zu zeigen. Nach Voraussetzung gilt für $g \in \tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}$

$$v^{\gamma, \delta}(x) (K_n g)(x) = Q_n \left(\tilde{k}(x, \cdot) v^{-\alpha, -\beta} g \right) \rightarrow v^{\gamma, \delta}(x) (Kg)(x) \quad \forall x \in [-1, 1],$$

weil $v^{-\alpha, -\beta} g \in \tilde{\mathbf{C}}_{\alpha+\gamma, \beta+\delta}$ und somit auch $\tilde{k}(x, \cdot) v^{-\alpha, -\beta} g \in \tilde{\mathbf{C}}_{\alpha+\gamma, \beta+\delta}$ gilt. Alles Weitere ergibt sich wie in Abschnitt 1.3, Punkt 4.

Damit können wir Satz 1.2 auf (1.10) und (1.11) im Raum $\mathbf{X} := \tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}(-1, 1)$ anwenden, falls die Voraussetzungen (A) und (B) erfüllt sind.

Abschließend bemerken wir noch, dass die Menge der algebraischen Polynome im Raum $\tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}(-1, 1)$ nicht dicht ist, aber im abgeschlossenen Teilraum

$$\mathbf{C}_{\gamma, \delta}(-1, 1) :=$$

$$\left\{ g \in \tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}(-1, 1) : (v^{\gamma, \delta} g)(1-0) = 0, \text{ falls } \gamma > 0; (v^{\gamma, \delta} g)(-1+0) = 0, \text{ falls } \delta > 0 \right\}.$$

1.5 Schwach singuläre Kerne

Den Kern $k : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ des Integraloperators K mit

$$(Kg)(x) := \int_{-1}^1 k(x, y) g(y) dy \quad (1.12)$$

nennt man **schwach singulär**, falls er auf $[-1, 1]^2 \setminus \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x = y\}$ stetig ist und die Bedingung

$$|k(x, y)| \leq c |x - y|^{-\alpha} \quad \forall (x, y) \in [-1, 1]^2 : x \neq y \quad (1.13)$$

mit Konstanten $c \in \mathbb{R}$ und $0 \leq \alpha < 1$ erfüllt.

Lemma 1.3 *Sind \mathbf{X} ein normierter Raum und \mathbf{Y} ein Banachraum, so ist $\mathcal{K}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$ ein abgeschlossener linearer Teilraum von $\mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$.*

Beweis. Es seien $A := \{Kx : x \in \mathbf{X}, \|x\| \leq 1\}$, $K_n \in \mathcal{K}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$ und $\lim \|K_n - K\| = 0$ sowie $\varepsilon > 0$ beliebig. Für $\delta := \frac{\varepsilon}{2}$ existiert ein $n_0 \in \mathbb{N}$ mit $\|K_{n_0} - K\| < \delta$. Sei $N := \{K_{n_0} x_j : j = 1, \dots, m_0\}$ ein endliches δ -Netz für $A_0 := \{K_{n_0} x : x \in \mathbf{X}, \|x\| \leq 1\}$. Somit existiert für jedes $x \in \mathbf{X}$ mit $\|x\| \leq 1$ ein $j_x \in \{1, \dots, m_0\}$, so dass $\|K_{n_0} x - K_{n_0} x_{j_x}\| < \delta$. Es folgt

$$\|Kx - K_{n_0} x_{j_x}\| \leq \|K - K_{n_0}\| + \|K_{n_0} x - K_{n_0} x_{j_x}\| < \varepsilon,$$

so dass N ein endliches ε -Netz für A ist, woraus $K \in \mathcal{K}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$ folgt. \square

Satz 1.4 *Sind $\mathbf{X} := \mathbf{C}[-1, 1]$ und $k : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ schwach singulär, so ist $K : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$, definiert in (1.12), kompakt.*

Beweis. Ist $g \in \mathbf{C}[-1, 1]$, so existiert $(Kg)(x)$ für alle $x \in [-1, 1]$ als uneigentliches Integral. Wir definieren

$$\chi(t) := \begin{cases} 0 & : 0 \leq t \leq \frac{1}{2}, \\ 2t - 1 & : \frac{1}{2} < t \leq 1, \\ 1 & : 1 < t, \end{cases}$$

und

$$k_n(x, y) := \begin{cases} \chi(n|x - y|) k(x, y) & : (x, y) \in [-1, 1]^2, x \neq y, \\ 0 & : x = y \in [-1, 1]. \end{cases}$$

Wegen $\chi(t) \leq t \forall t \geq 0$ folgt $|k_n(x, y)| \leq cn|x - y|^{1-\alpha}$, so dass $k_n : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ für jedes $n \in \mathbb{N}$ stetig ist. Außerdem gilt

$$\begin{aligned} |(Kg)(x) - (K_n g)(x)| &= \left| \int_{-1}^1 [k(x, y) - k_n(x, y)] g(y) dy \right| \\ &= \left| \int_{x-\frac{1}{n}}^{x+\frac{1}{n}} [k(x, y) - k_n(x, y)] g(y) dy \right| \leq 2c \int_{x-\frac{1}{n}}^{x+\frac{1}{n}} |x - y|^{-\alpha} dy \|g\|_{\infty}, \end{aligned}$$

wobei

$$\int_{x-\frac{1}{n}}^{x+\frac{1}{n}} |x-y|^{-\alpha} dy = \int_{x-\frac{1}{n}}^x (x-y)^{-\alpha} dy + \int_x^{x+\frac{1}{n}} (y-x)^{-\alpha} dy = \frac{2}{1-\alpha} \left(\frac{1}{n}\right)^{1-\alpha} \rightarrow 0$$

für $n \rightarrow \infty$ gilt. Es bleibt Lemma 1.3 anzuwenden. \square

Wir versuchen nun den Operator K in (1.12) durch Operatoren der Gestalt

$$(K_n g)(x) := \sum_{r=1}^n \omega_{nr}(x) g(x_{nr}) \quad (1.14)$$

mit stetigen Funktionen $\omega_{nr} : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$ und $-1 \leq x_{n1} < \dots < x_{nn} \leq 1$ zu approximieren. Dazu verwenden wir folgendes Lemma.

Lemma 1.5 ([30], Section 2) Sei $\mathbf{X} := \mathbf{C}[-1, 1]$. Die Operatorfolge $(K_n)_{n=1}^\infty$ aus (1.14) ist genau dann in \mathbf{X} kollektiv kompakt und stark konvergent gegen K aus (1.12), wenn

$$(K1) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{r=1}^n \omega_{nr}(x) g(x_{nr}) = \int_{-1}^1 k(x, y) g(y) dy \quad \text{für alle } x \in [-1, 1] \text{ und alle } g \in \mathbf{X}$$

und

$$(K2) \quad \lim_{x \rightarrow x_0} \sup \left\{ \sum_{r=1}^n |\omega_{nr}(x) - \omega_{nr}(x_0)| : n \in \mathbb{N} \right\} = 0 \quad \text{für alle } x_0 \in [-1, 1]$$

gilt.

Beweis. Wir setzen $\omega_n(x) := \sum_{r=1}^n |\omega_{nr}(x)|$. Es folgt $|(K_n g)(x)| \leq \omega_n(x) \|g\|_\infty$ und somit $\|K_n\| \leq \|\omega_n\|_\infty$. Für $\varepsilon > 0$ und $\tilde{x} \in [-1, 1]$ definieren wir die stetige Funktion $g_{\varepsilon, \tilde{x}} : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$ durch die Bedingungen

$$g_{\varepsilon, \tilde{x}}(x_{nr}) = \frac{\overline{\omega_{nr}(\tilde{x})}}{|\omega_{nr}(\tilde{x})| + \varepsilon}, \quad r = 1, \dots, n,$$

und die Forderung, dass $g_{\varepsilon, \tilde{x}}$ auf $[x_{n,r+1}, x_{nr}]$ linear ist. Dann ist $\|g_{\varepsilon, \tilde{x}}\|_\infty < 1$ und

$$(K_n g_{\varepsilon, \tilde{x}})(\tilde{x}) = \sum_{r=1}^n \frac{|\omega_{nr}(\tilde{x})|^2}{|\omega_{nr}(\tilde{x})| + \varepsilon} =: \omega_{n, \varepsilon}(\tilde{x}).$$

Es folgt $\|(K_n g_{\varepsilon, \tilde{x}})\|_\infty \geq \omega_{n, \varepsilon}(\tilde{x})$ für alle $\tilde{x} \in [-1, 1]$ und somit $\|K_n\| \geq \|\omega_{n, \varepsilon}\|_\infty \forall \varepsilon > 0$.

Wir nehmen nun an, dass (K1) und (K2) erfüllt sind. Für $g \in \mathbf{C}[-1, 1]$ und $\|g\|_\infty \leq 1$ sowie $x, x_0 \in [-1, 1]$ gilt nun wegen (K2)

$$|(K_n g)(x) - (K_n g)(x_0)| \leq \sum_{r=1}^n |\omega_{nr}(x) - \omega_{nr}(x_0)| < \varepsilon$$

für alle $x \in [-1, 1] : |x - x_0| < \delta = \delta(\varepsilon, x_0)$. Also ist $\{K_n g : g \in \mathbf{C}[-1, 1], \|g\|_\infty \leq 1, n \in \mathbb{N}\}$ gleichgradig stetig in jedem $x_0 \in [-1, 1]$, woraus die gleichgradige Stetigkeit dieser Menge auf $[-1, 1]$ folgt (siehe Übungsaufgabe 1.6). Aus (K1) folgt $(K_n g)(x) \rightarrow (Kg)(x) \forall x \in [-1, 1]$. Wir nehmen an, dass diese Konvergenz nicht gleichmäßig ist, d.h., dass ein $\varepsilon > 0$ existiert, so dass es für jedes $k \in \mathbb{N}$ ein $n_k > n_{k-1}$ ($n_0 := 0$) und ein $x_k \in [-1, 1]$ gibt mit

$$|(K_{n_k} g)(x_k) - (Kg)(x_k)| \geq \varepsilon.$$

Dabei können wir annehmen, dass $x_k \rightarrow x^*$ für ein $x^* \in [-1, 1]$ und $k \rightarrow \infty$ gilt. Es existieren ein $\delta > 0$ und ein $k_0 \in \mathbb{N}$, so dass

$$|(K_n g)(x_1) - (K_n g)(x_2)| < \frac{\varepsilon}{3}, \quad |(K g)(x_1) - (K g)(x_2)| < \frac{\varepsilon}{3} \quad \forall x_1, x_2 \in [-1, 1] : |x_1 - x_2| < \delta,$$

$$|x_{k_0} - x^*| < \delta \quad \text{und} \quad |(K_{n_{k_0}} g)(x^*) - (K g)(x^*)| < \frac{\varepsilon}{3}$$

gilt. Es folgt

$$\begin{aligned} |(K_{n_{k_0}} g)(x_{k_0}) - (K g)(x_{k_0})| &\leq |(K_{n_{k_0}} g)(x_{k_0}) - (K_{n_{k_0}} g)(x^*)| + |(K_{n_{k_0}} g)(x^*) - (K g)(x^*)| \\ &\quad + |(K g)(x^*) - (K g)(x_{k_0})| < \varepsilon \end{aligned}$$

im Widerspruch zur Konstruktion der Folgen (n_k) und (x_k) . Also gilt $\lim_{n \rightarrow \infty} \|K_n g - K g\|_\infty = 0$ für alle $g \in \mathbf{C}[-1, 1]$, woraus auch $\|K_n\| \leq M < \infty \quad \forall n \in \mathbb{N}$ folgt. Damit ist die Menge $\{K_n g : g \in \mathbf{C}[-1, 1], \|g\|_\infty \leq 1, n \in \mathbb{N}\}$ auch gleichmäßig beschränkt und somit die Folge $(K_n)_{n=1}^\infty$ kollektiv kompakt.

Es seien nun $(K_n)_{n=1}^\infty$ kollektiv kompakt und $K_n \rightarrow K$ in $\mathbf{X} = \mathbf{C}[-1, 1]$. Es folgt sofort (K1) wegen $\|K_n g - K g\|_\infty \rightarrow 0$ für alle $g \in \mathbf{X}$. Aus der kollektiven Kompaktheit folgt die gleichgradige Stetigkeit der Familie $\{K_n g : g \in \mathbf{X}, \|g\| \leq 1, n \in \mathbb{N}\}$, also

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \sup_{n \in \mathbb{N}} \sup_{g \in \mathbf{X}, \|g\| \leq 1} |(K_n g)(x) - (K_n g)(x_0)| = 0.$$

Offenbar ist

$$\sup_{g \in \mathbf{X}, \|g\| \leq 1} |(K_n g)(x) - (K_n g)(x_0)| \leq \sum_{r=1}^n |\omega_{nr}(x) - \omega_{nr}(x_0)|.$$

Wie oben können wir sogar die Gleichheit zeigen. Daraus folgt (K2). \square

Übungsaufgabe 1.6 Zeigen Sie, dass sich aus der (lokalen) gleichgradigen Stetigkeit einer Folge von Funktionen $f_n : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$ in jedem Punkt $x_0 \in [-1, 1]$ die (globale) gleichgradige Stetigkeit dieser Folge ergibt.

Wir geben nun eine Möglichkeit an, wie man zu geeigneten Approximationen der Gestalt (1.14) kommen kann. Gegeben seien uns ein stetig in $\mathbf{L}^1 = \mathbf{L}^1(-1, 1)$ eingebetteter Banachraum \mathbf{Z} , d.h., es existiert ein $\gamma_0 \in \mathbb{R}$ mit $\|f\|_{\mathbf{L}^1} \leq \gamma_0 \|f\|_{\mathbf{Z}} \quad \forall f \in \mathbf{Z}$, und eine Quadraturformel

$$Q_n^f g = \sum_{r=1}^n \lambda_{nr}(f) g(x_{nr}), \quad -1 \leq x_{nn} < \dots < x_{n1} \leq 1 \quad (1.15)$$

mit der Eigenschaft

$$\lim_{n \rightarrow \infty} Q_n^f g = \int_{-1}^1 f(y) g(y) dy \quad \forall g \in \mathbf{X} := \mathbf{C}[-1, 1], \quad \forall f \in \mathbf{Z}, \quad (1.16)$$

wobei $\lambda_{nr} \in \mathbf{Z}^*$, $r = 1, \dots, n$ gelte. Unter diesen Voraussetzungen wollen wir dann in (1.14)

$$\omega_{nr}(x) = \lambda_{nr}(s_x) k_0(x, x_{nr}) \quad (1.17)$$

setzen, falls der Kern des Integraloperators K in der Form $k(x, y) = s(|x-y|) k_0(x, y)$ mit stetigen Funktionen $k_0 : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ und $s : (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ geschrieben werden kann, wobei

$$|s(t)| \leq \gamma_1 |t|^{-\alpha}, \quad 0 \leq \alpha < 1 \quad \text{und} \quad s_x(y) = s(|x-y|). \quad (1.18)$$

Lemma 1.7 ([30], **Theorem 2**) *Gilt neben (1.16) auch $s_x \in \mathbf{Z} \forall x \in [-1, 1]$ und*

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \|s_x - s_{x_0}\|_{\mathbf{Z}} = 0 \quad \forall x_0 \in [-1, 1],$$

so sind mit der Definition (1.17) die Bedingungen (K1) und (K2) aus Lemma 1.5 erfüllt.

Beweis. Für $g \in \mathbf{X} := \mathbf{C}[-1, 1]$ gilt auch $k_0(x, \cdot)g \in \mathbf{C}[-1, 1]$, so dass

$$\sum_{r=1}^n \omega_{nr}(x)g(x_{nr}) = \sum_{r=1}^n \lambda_{nr}(s_x)k_0(x, x_{nr})g(x_{nr}) \longrightarrow \int_{-1}^1 s_x(y)k_0(x, y)g(y) dy = (Kg)(x)$$

für alle $x \in [-1, 1]$ aus (1.16) und $s_x \in \mathbf{Z}$ folgt. Also ist (K1) erfüllt. Zum Beweis der Gültigkeit von (K2) definieren wir $\lambda_n : \mathbf{Z} \rightarrow \mathbf{X}^*$ durch

$$(\lambda_n f)(g) = \sum_{r=1}^n \lambda_{nr}(f)g(x_{nr}).$$

Es folgt $\lambda_n \in \mathcal{L}(\mathbf{Z}, \mathbf{X}^*)$, da $\|\lambda_n f\|_{\mathbf{X}^*} \leq \sum_{r=1}^n \|\lambda_{nr}\|_{\mathbf{Z}^*} \|f\|_{\mathbf{Z}}$ gilt. Aus (1.16) und dem Prinzip der gleichmäßigen Beschränktheit folgt nacheinander

$$\sup \{ |(\lambda_n f)(g)| : n \in \mathbb{N} \} < \infty \quad \forall g \in \mathbf{X}, \forall f \in \mathbf{Z},$$

$$\sup \{ \|\lambda_n f\|_{\mathbf{X}^*} : n \in \mathbb{N} \} < \infty \quad \forall f \in \mathbf{Z},$$

$$M := \sup \{ \|\lambda_n\|_{\mathbf{Z} \rightarrow \mathbf{X}^*} : n \in \mathbb{N} \} < \infty,$$

$$\sum_{r=1}^n |\lambda_{nr}(f)| = \|\lambda_n f\|_{\mathbf{X}^*} \leq M \|f\|_{\mathbf{Z}} \quad \forall f \in \mathbf{Z}, \forall n \in \mathbb{N},$$

$$\sum_{r=1}^n |\lambda_{nr}(f) - \lambda_{nr}(f_0)| \leq M \|f - f_0\|_{\mathbf{Z}} \quad \forall f, f_0 \in \mathbf{Z}, \forall n \in \mathbb{N},$$

$$\sum_{r=1}^n |\omega_{nr}(x) - \omega_{nr}(x_0)| = \sum_{r=1}^n |\lambda_{nr}(s_x)k_0(x, x_{nr}) - \lambda_{nr}(s_{x_0})k_0(x_0, x_{nr})|$$

$$\leq \sum_{r=1}^n |\lambda_{nr}(s_x) - \lambda_{nr}(s_{x_0})| |k_0(x, x_{nr})| + \sum_{r=1}^n |\lambda_{nr}(s_{x_0})| |k_0(x, x_{nr}) - k_0(x_0, x_{nr})|$$

$$\leq M \|s_x - s_{x_0}\|_{\mathbf{Z}} \|k_0\|_{\infty} + M \|s_{x_0}\|_{\mathbf{Z}} \|k_0(x, \cdot) - k_0(x_0, \cdot)\|_{\infty} \longrightarrow 0 \quad (x \longrightarrow x_0),$$

was zu zeigen war. □

Abschließend betrachten wir eine Methode zur Konstruktion von Quadraturformeln Q_n^f der Gestalt (1.15) mit der Eigenschaft (1.16), die sog. **Produktintegrationsmethode**. Mit $(L_n g)(x)$ bezeichnen wir das eindeutig bestimmte Interpolationspolynom vom Grad $< n$, welches den Bedingungen $(L_n g)(x_{nr}) = g(x_{nr})$, $r = 1, \dots, n$ genügt, also

$$(L_n g)(x) = \sum_{r=1}^n g(x_{nr}) \ell_{nr}(x)$$

mit den Lagrange'schen Grundpolynomen $\ell_{nr}(x)$ bzgl. der Knoten $\{x_{nr} : r = 1, \dots, n\}$. Wir definieren

$$Q_n^f g = \int_{-1}^1 f(x)(L_n g)(x) dx,$$

d.h. $\lambda_{nr}(f) = \int_{-1}^1 f(x) \ell_{nr}(x) dx$. Als Voraussetzung genügt vorerst $f \in \mathbf{L}^1(-1, 1)$.

Beispiel 1.8 Wir wählen die Tschebyscheff-Knoten $x_{nr} = x_{nr}^\sigma = \cos \frac{2r-1}{2n} \pi$, $r = 1, \dots, n$, d.h. die Nullstellen des n -ten (normierten) Tschebyscheff-Polynoms erster Art

$$T_n(x) = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{\pi}} & : n = 0, \\ \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cos(ns) & : n > 1, \end{cases}$$

wobei $x = \cos s$ zu setzen ist. Für Funktionen $g \in \mathbf{C}[-1, 1]$ und $q > 1$ gilt (vgl. [18, Cor. 4.2])

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-1}^1 |(L_n g)(x) - g(x)|^q \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = 0. \quad (1.19)$$

Somit kann man für \mathbf{Z} den stetig in $\mathbf{L}^1(-1, 1)$ eingebetteten Banachraum

$$\mathbf{Z} := \left\{ h \in \mathbf{L}^1 : \|h\|_{\mathbf{Z}} := \left(\int_{-1}^1 |h(x)|^p (1-x^2)^{\frac{p-1}{2}} dx \right)^{\frac{1}{p}} < \infty \right\}$$

für ein $p > 1$ verwenden. Dabei ergibt sich die stetige Einbettung von \mathbf{Z} in $\mathbf{L}^1(-1, 1)$ aus

$$\int_{-1}^1 |f(x)| dx \leq \left(\int_{-1}^1 |f(x)|^p (1-x^2)^{\frac{p-1}{2}} dx \right)^{\frac{1}{p}} \left(\int_{-1}^1 (1-x^2)^{-\frac{1}{2}} dx \right)^{\frac{1}{q}}, \quad \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1,$$

wobei wir die **Hölder'sche Ungleichung**

$$\int_{-1}^1 |f(x)g(x)| dx \leq \left(\int_{-1}^1 |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \left(\int_{-1}^1 |g(x)|^q dx \right)^{\frac{1}{q}}$$

angewendet haben. Die Gültigkeit von (1.16) folgt analog aus

$$\begin{aligned} \left| Q_n^f g - \int_{-1}^1 f(x)g(x) dx \right| &\leq \int_{-1}^1 |f(x)| |(L_n g)(x) - g(x)| dx \\ &\leq \left(\int_{-1}^1 |f(x)|^p (1-x^2)^{\frac{p-1}{2}} dx \right)^{\frac{1}{p}} \left(\int_{-1}^1 |(L_n g)(x) - g(x)|^q \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} \right)^{\frac{1}{q}} \end{aligned}$$

und (1.19).

Beispiel 1.9 Sei $k(x, y) = \frac{\ln|x-y|}{\sqrt{1-y^2}} k_0(x, y)$ mit einer stetigen Funktion $k_0 : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$. Wir verwenden die Produktintegrationsmethode mit den Knoten x_{nr}^σ aus Beispiel 1.8 und berechnen

$$\lambda_{nr}(s_x) \quad \text{mit} \quad s_x(y) = \frac{\ln|x-y|}{\sqrt{1-y^2}}.$$

Wir schreiben dazu $(L_n g)(x)$ in der Form

$$(L_n g)(x) = \sum_{m=0}^{n-1} \beta_m(g) T_m(x),$$

wobei wegen der Orthogonalitätsrelationen der $T_m(x)$ und der algebraischen Genauigkeit der entsprechenden Gauß'schen Quadraturformel

$$\beta_m(g) = \int_{-1}^1 (L_n g)(x) T_m(x) \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \frac{\pi}{n} \sum_{r=1}^n g(x_{nr}) T_m(x_{nr})$$

gilt. Es folgt

$$(L_n g)(x) = \frac{\pi}{n} \sum_{r=1}^n \sum_{m=0}^{n-1} T_m(x_{nr}) T_m(x) g(x_{nr}),$$

so dass

$$\lambda_{nr}(s_x) = \frac{\pi}{n} \sum_{m=0}^{n-1} \int_{-1}^1 s_x(y) T_m(y) dy T_m(x_{nr}), \quad r = 1, \dots, n$$

gilt. Unter Verwendung der Formeln (vgl. [6, S. 296] oder [17, (5.2)])

$$\int_{-1}^1 \ln|x-y| T_m(y) \frac{dy}{\sqrt{1-y^2}} = \begin{cases} -\pi \ln 2 T_0(x) & : m = 0, \\ -\frac{\pi}{m} T_m(x) & : m > 0, \end{cases}$$

erhalten wir

$$\begin{aligned} \lambda_{nr}(s_x) &= -\frac{\pi^2}{n} \left[\ln 2 T_0(x_{nr}) T_0(x) + \frac{1}{m} \sum_{m=1}^{n-1} T_m(x_{nr}) T_m(x) \right] \\ &= -\frac{\pi}{n} \left[\ln 2 + \sqrt{2} \sum_{m=1}^{n-1} \frac{1}{m} \cos\left(\frac{m(2r-1)}{2n} \pi\right) \cos(ms) \right], \quad x = \cos s. \end{aligned}$$

1.6 Volterra'sche Integralgleichungen

Wir betrachten nun eine **Volterra'sche Integralgleichung** der Gestalt

$$u(x) - \int_{-1}^x k(x,y) u(y) dy = f(x), \quad -1 \leq x \leq 1 \quad (1.20)$$

mit einer stetigen Funktion $k : \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : -1 \leq y \leq x \leq 1\} \rightarrow \mathbb{C}$.

Satz 1.10 Die Gleichung (1.20) hat für jedes $f \in \mathbf{X} := \mathbf{C}[-1, 1]$ eine eindeutige Lösung $u \in \mathbf{X}$.

Beweis. Der Integraloperator in (1.20) ist ein schwach singulärer mit $\alpha = 0$ in (1.13). Nach Satz 1.4 brauchen wir also nur noch zu zeigen, dass für $f(x) \equiv 0$ die Gleichung (1.20) nur die triviale Lösung besitzt. Es seien also

$$u(x) = \int_{-1}^x k(x,y) u(y) dy, \quad -1 \leq x \leq 1 \quad (1.21)$$

und $M := \|k\|_\infty$. Wir zeigen die Gültigkeit von

$$|u(x)| \leq \frac{M^n \|u\|_\infty (x+1)^n}{n!}, \quad -1 \leq x \leq 1, \quad n \in \mathbb{N}_0. \quad (1.22)$$

Für $n = 0$ ist (1.22) offenbar richtig. Gilt (1.22) für $n = m$, so folgt aus (1.21)

$$|u(x)| \leq \frac{M^{n+1} \|u\|_\infty}{n!} \int_{-1}^x (y+1) dy = \frac{M^{n+1} \|u\|_\infty (x+1)^{n+1}}{(n+1)!}, \quad -1 \leq x \leq 1.$$

Mit $n \rightarrow \infty$ erhalten wir $u(x) \equiv 0$. □

Folgerung 1.11 Der Spektralradius $r(K) := \sup \{|\lambda| : \lambda \in \sigma(K)\}$ des Volterra-Operators $K : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$ mit $\mathbf{X} = \mathbf{C}[-1, 1]$ und

$$(Ku)(x) = \int_{-1}^x k(x, y)u(y) dy$$

mit stetigem Kern $k(x, y)$ ist gleich Null.

Aus dieser Folgerung kann man schließen, dass die Methode der sukzessiven Approximation

$$u_{n+1} = Ku_n + f, \quad n \in \mathbb{N}_0 \quad (1.23)$$

für jedes $u_0 \in \mathbf{X}$ in der Norm des Raumes $\mathbf{X} = \mathbf{C}[-1, 1]$ konvergiert. Allgemein gilt nämlich für $A \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$, \mathbf{X} ein Banachraum:

1. Konvergiert für ein $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ die Reihe

$$\sum_{j=0}^{\infty} \lambda^{-j-1} A^j \quad (1.24)$$

in der Operatornorm, so ist ihre Summe gleich $(\lambda I - A)^{-1}$.

2. Für $\lambda_0 \in \rho(A)$ (Resolventenmenge von A) und $\lambda \in \mathbb{C}$ mit $|\lambda - \lambda_0| \cdot \|(\lambda_0 I - A)^{-1}\| < 1$ konvergiert

$$\sum_{j=0}^{\infty} (\lambda_0 - \lambda)^j [(\lambda_0 I - A)^{-1}]^{j+1}$$

in der Operatornorm gegen $(\lambda I - A)^{-1}$. Damit ist die Abbildung

$$\rho(A) \rightarrow \mathcal{L}(\mathbf{X}), \quad \lambda \mapsto (\lambda I - A)^{-1}$$

holomorph. Da die Reihe (1.24) für $|\lambda| > \|A\|$ konvergiert, ist sie die eindeutig bestimmte Laurentreihe für $(\lambda I - A)^{-1}$ im unendlich fernen Punkt und somit konvergent für alle $\lambda \in \mathbb{C}$ mit $|\lambda| > r(A)$.

3. Aus (1.23) folgt

$$u_n = K^n u_0 + \sum_{j=0}^{n-1} K^j f \rightarrow \sum_{j=0}^{\infty} K^j f = (I - K)^{-1} f,$$

da $\lambda = 1 \in \rho(K)$.

Eine spezielle (schwach singuläre) Volterra'sche Integralgleichung ist die **Abel'sche Integralgleichung** (erster Art)

$$\int_0^x \frac{u(y) dy}{(x-y)^\alpha} = f(x), \quad x > 0 \quad (1.25)$$

mit $0 < \alpha < 1$ und $f \in \mathbf{X} = \mathbf{C}[0, \infty)$. Nimmt man an, dass (1.25) eine stetige Lösung besitzt, so erhält man durch Multiplikation mit $(z-x)^{\alpha-1}$ und Integration $\int_0^z dx$ beider Seiten von (1.25)

$$\int_0^z \int_0^x \frac{u(y) dy}{(x-y)^\alpha} \frac{dx}{(z-x)^{1-\alpha}} = \int_0^z \frac{f(x) dx}{(z-x)^{1-\alpha}},$$

wobei man auf der linken Seite die Integrationsreihenfolge vertauschen kann, so dass diese gleich

$$\int_0^z \int_y^z \frac{dx}{(x-y)^\alpha (z-x)^{1-\alpha}} u(y) dy$$

ist. Die Substitution $w = \frac{z-x}{z-y}$ liefert

$$\int_y^z \frac{dx}{(x-y)^\alpha (z-x)^{1-\alpha}} = \int_0^1 \frac{dw}{(1-w)^\alpha w^{1-\alpha}} = B(\alpha, 1-\alpha) = \Gamma(\alpha)\Gamma(1-\alpha) = \frac{\pi}{\sin(\pi\alpha)}$$

mit der Betafunktion $B(\alpha, \beta)$ und der Gammafunktion $\Gamma(\alpha) = \int_0^\infty x^{\alpha-1} e^{-x} dx$. Es folgt

$$\int_0^z u(y) dy = \frac{\sin(\pi\alpha)}{\pi} \int_0^z \frac{f(x) dx}{(z-x)^{1-\alpha}}$$

und mittels Differentiation

$$u(x) = \frac{\sin(\pi\alpha)}{\pi} \frac{d}{dx} \int_0^x \frac{f(y) dy}{(x-y)^{1-\alpha}} \quad (1.26)$$

bzw. unter der Voraussetzung $f' \in \mathbf{C}[0, \infty)$

$$\begin{aligned} u(x) &= \frac{\sin(\pi\alpha)}{\pi} \frac{d}{dx} \left\{ \left[-\frac{f(y)(x-y)^\alpha}{\alpha} \right]_0^x + \frac{1}{\alpha} \int_0^x (x-y)^\alpha f'(y) dy \right\} \\ &= \frac{\sin(\pi\alpha)}{\pi} \frac{d}{dx} \left\{ \frac{f(0)x^\alpha}{\alpha} + \frac{1}{\alpha} \int_0^x (x-y)^\alpha f'(y) dy \right\} \\ &= \frac{\sin(\pi\alpha)}{\pi} \left[\frac{f(0)}{x^{1-\alpha}} + \int_0^x \frac{f'(y) dy}{(x-y)^{1-\alpha}} \right]. \end{aligned}$$

Bemerkung: Formel (1.26) kann man auch durch Anwendung der **Laplace-Transformation** auf die Gleichung (1.25) gewinnen. Unter der **Laplace-Transformierten** $U(s)$ einer Funktion $u : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{C}$ verstehen wir die Funktion $U : (\sigma, \infty) \rightarrow \mathbb{C}$, die durch

$$U(s) = \int_0^\infty e^{-sy} u(y) dy$$

definiert ist, wobei $\sigma = si(u)$ im Allgemeinen von u abhängt. Auf (1.25) angewendet folgt $U(s)K(s) = F(s)$, wobei

$$K(s) = \int_0^\infty e^{-sy} \frac{dy}{y^\alpha} = s^{\alpha-1} \int_0^\infty e^{-x} x^{-\alpha} dx = s^{\alpha-1} \Gamma(1-\alpha).$$

Wir erhalten

$$U(s) = \frac{F(s)s^{1-\alpha}}{\Gamma(1-\alpha)} = \frac{F(s)s^{1-\alpha}\Gamma(\alpha)}{\Gamma(\alpha)\Gamma(1-\alpha)} = \frac{\sin(\pi\alpha)}{\pi} s [\Gamma(\alpha)s^{-\alpha} F(s)].$$

Anwendung des Faltungs- und des Differentiationssatzes für die Laplace-Transformation liefern wieder die Formel (1.26).

Kapitel 2

Wiener-Hopf'sche Integralgleichungen

In diesem Kapitel interessieren wir uns für Gleichungen der Gestalt

$$u(x) - \int_0^x k(x-y)u(y) dy, \quad 0 < x < \infty, \quad (2.1)$$

wobei $k \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$ gelten soll.

2.1 Faltungsoperatoren

Mit $\|\cdot\|_p$ bezeichnen wir die Norm in $\mathbf{L}^p(\mathbb{R})$ oder in $\mathbf{L}^p(0, \infty)$, d.h.

$$\|f\|_p = \left(\int_{-\infty}^{\infty} |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \quad \text{oder} \quad \|f\|_p = \left(\int_0^{\infty} |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}, \quad 1 \leq p < \infty.$$

Lemma 2.1 (Young'sche Ungleichung) *Es seien $f \in \mathbf{L}^p(\mathbb{R})$, $g \in \mathbf{L}^q(\mathbb{R})$, $p \geq 1$, $q \geq 1$, $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} > 1$, $\frac{1}{r} = \frac{1}{p} + \frac{1}{q} - 1$ und*

$$h(x) = (f * g)(x) := \int_{-\infty}^{\infty} f(x-y)g(y) dy$$

die **Faltung** der Funktionen f und g . Dann gilt

$$\|h\|_r \leq \|f\|_p \|g\|_q.$$

Beweis. Für reelle Zahlen $\lambda, \mu, \nu \in (1, \infty)$ mit $\frac{1}{\lambda} + \frac{1}{\mu} + \frac{1}{\nu} = 1$ folgt mittels zweifacher Anwendung der Hölder'schen Ungleichung die Abschätzung

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{\infty} |f(x)g(x)h(x)| dx \\ & \leq \left(\int_{-\infty}^{\infty} |f(x)g(x)|^{\frac{\lambda\mu}{\lambda+\mu}} dx \right)^{\frac{\lambda+\mu}{\lambda\mu}} \left(\int_{-\infty}^{\infty} |h(x)|^\nu dx \right)^{\frac{1}{\nu}} \\ & \leq \left(\int_{-\infty}^{\infty} |f(x)|^\lambda dx \right)^{\frac{\lambda+\mu}{\lambda\mu} \frac{\mu}{\lambda+\mu}} \left(\int_{-\infty}^{\infty} |g(x)|^\mu dx \right)^{\frac{\lambda+\mu}{\lambda\mu} \frac{\lambda}{\lambda+\mu}} \left(\int_{-\infty}^{\infty} |h(x)|^\nu dx \right)^{\frac{1}{\nu}} \\ & = \left(\int_{-\infty}^{\infty} |f(x)|^\lambda dx \right)^{\frac{1}{\lambda}} \left(\int_{-\infty}^{\infty} |g(x)|^\mu dx \right)^{\frac{1}{\mu}} \left(\int_{-\infty}^{\infty} |h(x)|^\nu dx \right)^{\frac{1}{\nu}}. \end{aligned}$$

Schreiben wir

$$|f(x-y)| \cdot |g(y)| = |f(x-y)|^{\frac{p}{\lambda}} |g(y)|^{\frac{q}{\lambda}} |f(x-y)|^{p\left(\frac{1}{p}-\frac{1}{\lambda}\right)} |g(y)|^{q\left(\frac{1}{q}-\frac{1}{\lambda}\right)},$$

so folgt

$$\begin{aligned} |(f * g)(x)| &\leq \left(\int_{-\infty}^{\infty} |f(x-y)|^p |g(y)|^q dy \right)^{\frac{1}{\lambda}} \\ &\quad \cdot \left(\int_{-\infty}^{\infty} |f(x-y)|^{p\mu\left(\frac{1}{p}-\frac{1}{\lambda}\right)} dy \right)^{\frac{1}{\mu}} \left(\int_{-\infty}^{\infty} |g(y)|^{q\nu\left(\frac{1}{q}-\frac{1}{\lambda}\right)} dy \right)^{\frac{1}{\nu}}. \end{aligned}$$

Wählen wir $\lambda = r$, $\frac{1}{p} - \frac{1}{\lambda} = \frac{1}{\mu}$ und $\frac{1}{q} - \frac{1}{\lambda} = \frac{1}{\nu}$, so ist das Produkt der letzten beiden Faktoren gleich

$$\|f\|_p^{\frac{p}{\mu}} \|g\|_q^{\frac{q}{\nu}},$$

so dass

$$\begin{aligned} \|f * g\|_r &= \left(\int_{-\infty}^{\infty} |(f * g)(x)|^{\lambda} dx \right)^{\frac{1}{\lambda}} \\ &\leq \|f\|_p^{\frac{p}{\mu}} \|g\|_q^{\frac{q}{\nu}} \left(\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} |f(x-y)|^p |g(y)|^q dy dx \right)^{\frac{1}{\lambda}} \\ &= \|f\|_p^{\frac{p}{\mu}} \|g\|_q^{\frac{q}{\nu}} \|f\|_p^{\frac{p}{\lambda}} \|g\|_q^{\frac{q}{\lambda}} = \|f\|_p \|g\|_q, \end{aligned}$$

womit das Lemma bewiesen ist. □

Folgerung 2.2 Für $1 \leq p < \infty$ gilt

- (a) $\|f * g\|_p \leq \|f\|_1 \|g\|_p \quad \forall f \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R}), \forall g \in \mathbf{L}^p(\mathbb{R}),$
 (b) $\|h\|_p \leq \|f\|_1 \|g\|_p \quad \forall f \in \mathbf{L}^1(0, \infty), \forall g \in \mathbf{L}^p(0, \infty),$ wobei

$$h(x) = \int_0^x f(x-y)g(y) dy, \quad 0 < x < \infty,$$

die **Faltung** von f und g ist,

- (c) Die Operatoren $K : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$ und $\tilde{K} : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$ mit $k \in \mathbf{L}^1(0, \infty)$ und

$$(Ku)(x) = \int_0^x k(x-y)u(y) dy \quad \text{sowie} \quad (\tilde{K}u)(x) = \int_x^\infty k(y-x)u(y) dy, \quad 0 < x < \infty$$

gehören zu $\mathcal{L}(\mathbf{X})$, wobei $\mathbf{X} = \mathbf{L}^p(0, \infty)$, $1 \leq p < \infty$. Dabei gilt $\|K\|, \|\tilde{K}\| \leq \|k\|_1$.

Aus Folgerung 2.2,(c) erhalten wir für $k(x) = 2e^{-x}$, dass die Operatoren V und W mit

$$(Vu)(x) = u(x) - 2 \int_0^x e^{y-x}u(y) dy \quad \text{und} \quad (Wu)(x) = u(x) - 2 \int_x^\infty e^{x-y}u(y) dy, \quad 0 < x < \infty$$

zu $\mathcal{L}(\mathbf{X})$ mit $\mathbf{X} = \mathbf{L}^p(0, \infty)$, $1 \leq p < \infty$ gehören. Dabei gilt

$$WV = I \quad \text{und} \quad VW \neq I. \tag{2.2}$$

Das ergibt sich aus

$$\begin{aligned}
(WVu)(x) &= u(x) - 2 \int_0^x e^{y-x} u(y) dy - 2 \int_x^\infty \left[u(y) - 2 \int_0^y e^{z-y} u(z) dz \right] e^{x-y} dy \\
&= u(x) - 2 \int_0^x e^{y-x} u(y) dy - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy + 4 \int_x^\infty \int_0^y e^{z-y} u(z) dz e^{x-y} dy \\
&= u(x) - 2 \int_0^x e^{y-x} u(y) dy - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy \\
&\quad + 4 \int_0^x \int_x^\infty e^{-2y} dy e^{z+x} u(z) dz + 4 \int_x^\infty \int_z^\infty e^{-2y} dy e^{z+x} u(z) dz \\
&= u(x)
\end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned}
(VWu)(x) &= u(x) - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy - 2 \int_0^x e^{y-x} \left[u(y) - 2 \int_y^\infty e^{y-z} u(z) dz \right] dy \\
&= u(x) - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy - 2 \int_0^x e^{y-x} u(y) dy + 4 \int_0^x \int_y^\infty e^{2y-x-z} u(z) dz dy \\
&= u(x) - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy - 2 \int_0^x e^{y-x} u(y) dy \\
&\quad + 4 \int_0^x \int_0^z e^{2y} dy e^{-x-z} u(z) dz + 4 \int_x^\infty \int_0^x e^{2y} dy e^{-x-z} u(z) dz \\
&= u(x) - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy - 2 \int_0^x e^{y-x} u(y) dy \\
&\quad + 2 \int_0^x (e^{2z} - 1) e^{-x-z} u(z) dz + 2 \int_x^\infty (e^{2x} - 1) e^{-x-z} u(z) dz \\
&= u(x) - 2 \int_0^x e^{-x-z} u(z) dz - 2 \int_x^\infty e^{-x-z} u(z) dz \\
&= u(x) - 2e^{-x} \int_0^\infty e^{-z} u(z) dz.
\end{aligned}$$

Wir schreiben deshalb auch $V^{(-1)}$ statt W und halten fest, dass V also nur von links invertierbar ist. Analog kann man zeigen, dass die Operatoren \tilde{V} und \tilde{W} mit

$$(\tilde{V}u)(x) = u(x) - 2 \int_{-\infty}^x e^{y-x} u(y) dy \quad \text{und} \quad (\tilde{W}u)(x) = u(x) - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy, \quad -\infty < x < \infty$$

zu $\mathcal{L}(\mathbf{L}^p(\mathbb{R}))$ gehören, wobei jetzt $\tilde{W}\tilde{V} = \tilde{V}\tilde{W} = I$, also $\tilde{W} = \tilde{V}^{-1}$ gilt. Im Weiteren betrachten wir $\mathbf{L}^p(0, \infty)$ als Teilraum von $\mathbf{L}^p(\mathbb{R})$. Dabei ist $\mathbf{L}^p(0, \infty)$ das Bild $R(P)$ des stetigen Projektors $P : \mathbf{L}^p(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbf{L}^p(\mathbb{R})$,

$$(Pu)(x) = \begin{cases} u(x) & : x \geq 0, \\ 0 & : x < 0. \end{cases}$$

Offenbar gilt

$$P\tilde{V}^{-1}P = P\tilde{V}^{-1} \quad \text{und} \quad P\tilde{V}P = \tilde{V}P, \quad (2.3)$$

$$\tilde{V}u = Vu \quad \text{und} \quad P\tilde{V}^{-1}u = V^{(-1)}u \quad \forall u \in R(P) = \mathbf{L}^p(0, \infty). \quad (2.4)$$

In Vorbereitung auf den Beweis von Lemma 2.4 beschäftigen wir uns kurz mit der **Fouriertransformation**

$$(\mathcal{F}u)(x) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ixy} u(y) dy.$$

(F1) $\mathcal{F} : \mathbf{L}^1(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbf{C}_{\infty,0}(\mathbb{R})$ ist linear und stetig, wobei $\mathbf{C}_{\infty,0}(\mathbb{R}) = (\mathbf{C}_{\infty,0}, \|\cdot\|_{\infty})$ der Banachraum der stetigen Funktionen $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ mit $g(\pm\infty) = 0$ ist.

Beweis. Für $u \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$, $x \in \mathbb{R}$, $x_n \rightarrow x$, $g_n(y) := e^{-ix_n y} u(y)$ und $g(y) := e^{-ixy} u(y)$ gilt $g_n(y) \rightarrow g(y)$ und $|g_n(y)| \leq |u(y)| \forall y \in \mathbb{R}$. Lebesgue's Theorem über die majorisierte Konvergenz liefert $(\mathcal{F}u)(x_n) \rightarrow (\mathcal{F}u)(x)$ und somit die Stetigkeit von $\mathcal{F}u$. Außerdem gilt $|(\mathcal{F}u)(x)| \leq \|u\|_1 \forall x \in \mathbb{R}, \forall u \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$. Ist $u \in \mathbf{C}_0^1(\mathbb{R})$ (Klasse der stetig differenzierbaren Funktionen mit kompaktem Träger), so gilt für gewisse $-\infty < a < b < \infty$

$$\begin{aligned} x(\mathcal{F}u)(x) &= \int_a^b x e^{-ixy} u(y) dy = \mathbf{i} \int_a^b \left(\frac{d}{dy} e^{-ixy} \right) u(y) dy \\ &= -\mathbf{i} \int_a^b e^{-ixy} u'(y) dy = -\mathbf{i}(\mathcal{F}u')(x) \end{aligned}$$

mit $|(\mathcal{F}u')(x)| \leq \|u'\|_1$. Also folgt $(\mathcal{F}u)(\pm\infty) = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{x} (\mathcal{F}u')(x) = 0$. Ist nun $u \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$ beliebig, so existiert eine Folge $u_n \in \mathbf{C}_0^1(\mathbb{R})$ mit $\|u_n - u\|_1 \rightarrow 0$, woraus nach dem bereits Bewiesenen folgt $\|\mathcal{F}u_n - \mathcal{F}u\|_{\infty} \leq \|u_n - u\|_1 \rightarrow 0$, also auch $(\mathcal{F}u)(\pm\infty) = 0$. \square

(F2) Aus (F1) folgt $\tilde{\mathcal{F}} \in \mathcal{L}(\mathbf{L}^1(\mathbb{R}), \mathbf{C}_{\infty,0}(\mathbb{R}))$, wobei

$$(\tilde{\mathcal{F}}u)(x) = (\mathcal{F}u)(-x) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{ixy} u(y) dy.$$

Dabei gilt $\|\tilde{\mathcal{F}}\| = \|\mathcal{F}\| = 1$, da $(\mathcal{F}u)(0) = \int_{-\infty}^{\infty} u(y) dy$ ist.

(F3) Der **Schwartz'sche Raum**

$$\mathcal{S}(\mathbb{R}) = \left\{ g \in \mathbf{C}^{\infty}(\mathbb{R}) : \forall m, n \in \mathbb{N}_0 \exists c_{mn} \in \mathbb{R} \text{ mit } |x|^m |g^{(n)}(x)| \leq c_{mn} \forall x \in \mathbb{R} \right\}$$

der schnell fallenden Funktionen ist dicht in $\mathbf{L}^p(\mathbb{R})$, $1 \leq p < \infty$, und es gilt $\mathcal{F}(\mathcal{S}(\mathbb{R})) \subset \mathcal{S}(\mathbb{R})$.

Beweis. Für $u \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ und $x, h \in \mathbb{R}$ gilt

$$\begin{aligned} (\mathcal{F}u)(x+h) - (\mathcal{F}u)(x) &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ixy} (e^{-ihy} - 1) u(y) dy \\ &= -\mathbf{i} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ixy} y \int_0^h e^{-izy} dz u(y) dy \\ &= -\mathbf{i} \int_0^h \int_{-\infty}^{\infty} y e^{-i(x+z)y} u(y) dy dz \\ &= -\mathbf{i} \int_0^h (\mathcal{F}u_1)(x+z) dz \quad \text{mit } u_1(y) = y u(y), \end{aligned}$$

woraus

$$\frac{1}{h}[(\mathcal{F}u)(x+h) - (\mathcal{F}u)(x)] = \frac{1}{ih} \int_0^h (\mathcal{F}u_1)(x+z) dz \xrightarrow{h \rightarrow 0} \frac{1}{i} (\mathcal{F}u_1)(x)$$

folgt und somit $\left(D : -i \frac{d}{dx}\right)$

$$D\mathcal{F}u = -\mathcal{F}Mu \quad \text{mit} \quad (Mu)(x) = xu(x).$$

Man erhält induktiv $D^n \mathcal{F}u = (-1)^n \mathcal{F}M^n u \quad \forall u \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ und $n \in \mathbb{N}$. Aus dem Beweis von (F1) folgt auch $M^n \mathcal{F}u = \mathcal{F}D^n u$, so dass

$$M^m D^n \mathcal{F}u = (-1)^n M^m \mathcal{F}M^n u = (-1)^n \mathcal{F}D^m M^n u$$

gilt, woraus mit (F1) die Beschränktheit der Funktionen $M^m D^n \mathcal{F}u$ für alle $u \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ und alle $m, n \in \mathbb{N}_0$ folgt, d.h., $\mathcal{F}u \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$. Die Dichtheit von $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ in $\mathbf{L}^p(\mathbb{R})$ ist wohlbekannt. \square

(F4) Für $u_0(x) = e^{-\frac{x^2}{2}}$ gilt $\mathcal{F}u_0 = \sqrt{2\pi} u_0$.

Beweis. Es gilt $u_0'(x) + xu_0(x) = 0$ und $u_0(0) = 1$. Aus dem Beweis von (F3) folgt

$$\begin{aligned} (\mathcal{F}u_0)'(x) + x(\mathcal{F}u_0)(x) &= iD(\mathcal{F}u_0)(x) + (M\mathcal{F}u_0)(x) \\ &= -i(\mathcal{F}Mu_0)(x) + (\mathcal{F}Du_0)(x) \\ &= -i(\mathcal{F}(Mu_0 + Du_0)) = 0 \end{aligned}$$

und $(\mathcal{F}u_0)(0) = \sqrt{2\pi}$. \square

(F5) $\mathcal{F} : \mathcal{S}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{S}(\mathbb{R})$ ist bijektiv mit $\mathcal{F}^{-1} = \frac{1}{2\pi} \tilde{\mathcal{F}}$.

Beweis. Für $f, g \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ gilt

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x)(\mathcal{F}g)(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ixy} g(y) dy dx = \int_{-\infty}^{\infty} (\mathcal{F}f)(x)g(x) dx$$

und

$$\begin{aligned} e^{ixy}(\mathcal{F}g)(y) &= e^{ixy} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-iyz} g(z) dz \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-iy(z-x)} g(z) dz = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-iyw} g(w+x) dw = (\mathcal{F}g_x)(y), \end{aligned}$$

wobei $g_x(y) = g(x+y)$ zu setzen ist. Es seien nun $\varepsilon > 0$ und $g^\varepsilon(x) := g(\varepsilon x)$. Es folgt

$$(\mathcal{F}g^\varepsilon)(x) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ixy} g(\varepsilon y) dy = \frac{1}{\varepsilon} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ix \frac{z}{\varepsilon}} g(z) dz = \frac{1}{\varepsilon} (\mathcal{F}g) \left(\frac{x}{\varepsilon}\right)$$

und

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} e^{ixy} g^\varepsilon(y) (\mathcal{F}f)(y) dy &= \int_{-\infty}^{\infty} g^\varepsilon(y) (\mathcal{F}f_x)(y) dy \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} (\mathcal{F}g^\varepsilon)(y) f_x(y) dy = \frac{1}{\varepsilon} \int_{-\infty}^{\infty} (\mathcal{F}g) \left(\frac{y}{\varepsilon}\right) f_x(y) dy \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} (\mathcal{F}g)(z) f_x(\varepsilon z) dz. \end{aligned}$$

Wir erhalten

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} e^{ixy} (\mathcal{F}f)(y) dy &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{ixy} u_0(0) (\mathcal{F}f)(y) dy = \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \int_{-\infty}^{\infty} e^{ixy} u_0^\varepsilon(y) (\mathcal{F}f)(y) dy \\ &= \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \int_{-\infty}^{\infty} (\mathcal{F}u_0)(y) f_x(\varepsilon y) dy = \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \sqrt{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} u_0(y) f_x(\varepsilon y) dy \\ &= 2\pi f(x), \end{aligned}$$

wobei sich die letzte Gleichung durch Anwendung von Lebesgue's Theorem über die majorisierte Konvergenz ergibt. Hieraus können wir nun weiter schlussfolgern, dass

$$(\mathcal{F}^2 f)(x) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ixy} (\mathcal{F}f)(y) dy = 2\pi (\mathcal{F}^{-1} \mathcal{F}f)(-x) = 2\pi f(-x)$$

und somit $\mathcal{F}^4 f = 4\pi^2 f$ für alle $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ gilt. Es folgt

$$\mathcal{S}(\mathbb{R}) = I(\mathcal{S}(\mathbb{R})) = \mathcal{F}^4(\mathcal{S}(\mathbb{R})) \subset \mathcal{F}(\mathcal{S}(\mathbb{R})) \subset \mathcal{S}(\mathbb{R}),$$

also $\mathcal{F}(\mathcal{S}(\mathbb{R})) = \mathcal{S}(\mathbb{R})$. □

(F6) $\mathcal{F} : \mathbf{L}^1(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbf{C}_{\infty,0}(\mathbb{R})$ ist injektiv.

Beweis. Es seien $g \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$ und $(\mathcal{F}g)(x) = 0 \forall x \in \mathbb{R}$. Es folgt für beliebiges $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$

$$0 = \int_{-\infty}^{\infty} f(y) (\mathcal{F}g)(y) dy = \int_{-\infty}^{\infty} f(y) \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ixy} g(x) dx dy = \int_{-\infty}^{\infty} g(x) (\mathcal{F}f)(x) dx,$$

also auch

$$\int_{-\infty}^{\infty} g(x) h(x) dx = 0 \quad \forall h \in \mathcal{S}(\mathbb{R}). \quad (2.5)$$

Für $a > 0$ betrachten wir die Funktion $\varphi(x) := \chi_{[-a,a]}(x) \operatorname{sgn} g(x)$, wobei $\chi_{[-a,a]}(x)$ die charakteristische Funktion des Intervalls $[-a, a]$ bezeichnet. Ferner seien

$$\varphi_n(x) := (\delta_{n-1} * \varphi)(x)$$

mit

$$\delta_\varepsilon(x) = \frac{1}{\gamma_\varepsilon} \left\{ \begin{array}{ll} e^{\frac{\varepsilon^2}{x^2 - \varepsilon^2}} & : -\varepsilon < x < \varepsilon, \\ 0 & : |x| \geq \varepsilon, \end{array} \right\} \quad \text{und} \quad \gamma_\varepsilon = \int_{-\varepsilon}^{\varepsilon} e^{\frac{\varepsilon^2}{y^2 - \varepsilon^2}} dy.$$

Die Funktion $\delta_\varepsilon(x)$ ist ein sog. **Mittelungskern** (siehe [23, Kapitel 1, §1]). Es folgt

$$\varphi_n(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta_{n-1}(x-y) \varphi(y) dy = \int_{-a}^a \delta_{n-1}(x-y) \varphi(y) dy = 0 \quad \text{für} \quad |x| > a + \frac{1}{n},$$

so dass (vgl. [23, Kapitel 1, §2]) $\varphi_n \in \mathbf{C}_0^\infty(\mathbb{R})$ (Raum der unendlich oft differenzierbaren Funktionen mit kompaktem Träger in \mathbb{R}). Ferner gilt (vgl. [23, Satz 1.3.3]) $\|\varphi_n - \varphi\|_{\mathbf{L}^2(-a-1, a+1)} \rightarrow 0$, was die Existenz einer Teilfolge $\varphi_{n_k}(x)$ impliziert, die f. ü. gegen $\varphi(x)$ konvergiert. Da außerdem

$$|\varphi_n(x)| = \left| \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(x-y) \delta_{n-1}(y) dy \right| = \left| \int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} \varphi(x-y) \delta_{n-1}(y) dy \right| \leq \int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} \delta_{n-1}(y) dy = 1$$

gilt, liefert Lebesgue's Theorem über die majorisierte Konvergenz

$$\int_{-a}^a |g(x)| dx = \int_{-a-1}^{a+1} g(x) \varphi(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-a-1}^{a+1} g(x) \varphi_n(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(x) \varphi_n(x) dx \stackrel{(2.5)}{=} 0,$$

also $g(x) = 0$ f. ü. in $(-a, a)$ und somit $g(x) = 0$ für fast alle $x \in \mathbb{R}$. □

Folgerung 2.3 Die lineare Hülle des Systems $\mathbf{X}_0 = \{x^k e^{-x} : k \in \mathbb{N}_0\}$ ist dicht in $\mathbf{L}^p(0, \infty)$, $1 \leq p < \infty$.

Beweis. Für $f \in \mathbf{L}^q(0, \infty)$, $1 < q \leq \infty$, $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ betrachten wir

$$F(z) = \int_0^\infty e^{-ixz} f(x) e^{-x} dx, \quad z \in \mathbb{C}.$$

Für $h \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ gilt

$$\frac{F(z+h) - F(z)}{h} = \int_0^\infty e^{-ixz} g_h(x) f(x) e^{-x} dx \quad (2.6)$$

mit $g_h(x) = \frac{1}{h} (e^{-ihx} - 1) \rightarrow -ix$ für $h \rightarrow 0$. Wegen

$$|g_h(x)| \leq \frac{1}{|h|} \sum_{n=1}^\infty \frac{|xh|^n}{n!} \leq |x| \sum_{n=1}^\infty \frac{|xh|^{n-1}}{(n-1)!} = |x| e^{|xh|}$$

gilt

$$|g_h(x)| e^{-x} \leq x e^{-\frac{x}{2}}, \quad |h| < \frac{1}{2}, \quad x > 0.$$

Da $f(x)x^k e^{-\frac{x}{2}}$ für $k \in \mathbb{N}_0$ und $f \in \mathbf{L}^q(0, \infty)$ zu $\mathbf{L}^1(0, \infty)$ gehört, kann auf (2.6) Lebesgue's Theorem über die majorisierte Konvergenz angewandt werden, so dass

$$F'(z) = -i \int_0^\infty e^{-ixz} x f(x) e^{-x} dx, \quad z \in \mathbb{C}$$

und (induktiv)

$$F^{(k)}(z) = (-i)^k \int_0^\infty e^{-ixz} x^k f(x) e^{-x} dx, \quad z \in \mathbb{C}, \quad k \in \mathbb{N}_0$$

gilt. Ist nun

$$\int_0^\infty x^k e^{-x} f(x) dx = 0 \quad \forall k \in \mathbb{N}_0, \quad (2.7)$$

so folgt

$$F(z) = \sum_{k=0}^\infty \frac{F^{(k)}(0)}{k!} z^k = \sum_{k=0}^\infty (-i)^k \int_0^\infty x^k f(x) e^{-x} dx z^k \equiv 0.$$

Da $F(z)$ die Fouriertransformation der Funktion $\begin{cases} f(x)e^{-x} & : x > 0 \\ 0 & : x < 0 \end{cases}$ ist und die Fouriertransformation auf $\mathbf{L}^1(\mathbb{R})$ injektiv ist, folgt $f(x) = 0$ für fast alle $x \in (0, \infty)$. Somit ist die lineare Hülle von \mathbf{X}_0 dicht in $\mathbf{L}^p(0, \infty)$ sein, denn wäre das nicht der Fall, so würde aus dem Theorem von Han-Banach die Existenz eines $f_0 \in \mathbf{L}^q(0, \infty) \setminus \{\Theta\}$ folgen, für welches (2.7) mit $f = f_0$ gilt. \square

(F7) Für $f, g \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$ gilt $\mathcal{F}(f * g) = (\mathcal{F}f) \cdot (\mathcal{F}g)$. (**Faltungssatz**)

Beweis. Wegen Folgerung 2.2,(a) ist der Satz von Fubini anwendbar, und wir erhalten für $f, g \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$

$$\begin{aligned} (\mathcal{F}(f * g))(x) &= \int_{-\infty}^\infty e^{-ixy} \int_{-\infty}^\infty f(y-z)g(z) dz dy \\ &= \int_{-\infty}^\infty e^{-ixz} \int_{-\infty}^\infty e^{-ix(y-z)} f(y-z) dy g(z) dz \\ &= \int_{-\infty}^\infty e^{-ixz} \int_{-\infty}^\infty e^{-ixw} f(w) dw g(z) dz = (\mathcal{F}f)(x)(\mathcal{F}g)(x), \quad x \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

\square

Lemma 2.4 Sei $1 \leq p < \infty$. Das Spektrum der Operatoren $V, V^{(-1)} \in \mathcal{L}(\mathbf{L}^p(0, \infty))$ liegt in der abgeschlossenen Einheitskreisscheibe, der Spektralradius von $\tilde{V}, \tilde{V}^{-1} \in \mathcal{L}(\mathbf{L}^p(\mathbb{R}))$ ist gleich 1.

Beweis. Es seien $1 \leq p < \infty$ und $\mathbf{L}^p = \mathbf{L}^p(0, \infty)$. Wir führen den Beweis in mehreren Schritten:

- Der Operator $V - \lambda I : \mathbf{L}^p(0, \infty) \rightarrow \mathbf{L}^p(0, \infty)$ ist für $|\lambda| > 1$ invertierbar: Auf die Gleichung

$$Vu - \lambda u = u - 2e * u - \lambda u = f \in \mathbf{L}^1(0, \infty)$$

mit $e(x) = e_1(x)$, $e_\alpha(x) = \begin{cases} e^{-\alpha x} & : x \geq 0, \\ 0 & : x < 0, \end{cases}$ und $\operatorname{Re} \alpha > 0$, wenden wir die Fouriertransformation an. Unter Verwendung der Bezeichnungen

$$E_\alpha(x) := (\mathcal{F}e_\alpha)(x) = \int_0^\infty e^{-ixy} e^{-\alpha y} dy = \frac{1}{\alpha + ix}, \quad U(x) := (\mathcal{F}u)(x), \quad F(x) := (\mathcal{F}f)(x)$$

und des Faltungssatzes (F7) erhalten wir

$$\left(1 - \lambda - \frac{2}{1 + ix}\right) U(x) = F(x),$$

also

$$\begin{aligned} U(x) &= \frac{1 + ix}{(1 - \lambda)(1 + ix) - 2} F(x) = \frac{1}{1 - \lambda} \frac{1 + ix}{1 + ix - \frac{2}{1 - \lambda}} F(x) \\ &= \frac{1}{1 - \lambda} \left(1 + \frac{2}{1 - \lambda} \frac{1}{\frac{\lambda + 1}{\lambda - 1} + ix}\right) F(x). \end{aligned}$$

Wir vermuten, dass

$$((V - \lambda I)^{-1} f)(x) = \frac{1}{1 - \lambda} \left[f(x) + \frac{2}{1 - \lambda} \int_0^x e^{\frac{\lambda + 1}{\lambda - 1}(y - x)} f(y) dy \right] =: (B_\lambda f)(x)$$

gilt. Da $\frac{\lambda + 1}{\lambda - 1} = \frac{(\lambda + 1)(\bar{\lambda} - 1)}{|\lambda - 1|^2} = \frac{|\lambda|^2 - 1 - 2\operatorname{Im} \lambda}{|\lambda - 1|^2}$ positiven Realteil hat, gehört der Operator B_λ zu $\mathcal{L}(\mathbf{L}^p)$ (vgl. Folgerung 2.2, (b)). Wir überprüfen die Gültigkeit von $(V - \lambda I)B_\lambda = B_\lambda(V - \lambda I) = I$ und schreiben dazu $B_\lambda = \frac{1}{1 - \lambda} \left(I + \frac{2}{1 - \lambda} A_\lambda \right)$ sowie $V - \lambda I = (1 - \lambda)I - 2A$ mittels

$$(A_\lambda u)(x) = \int_0^x e^{\frac{\lambda + 1}{\lambda - 1}(y - x)} u(y) dy \quad \text{und} \quad (Au)(x) = \int_0^x e^{y - x} u(y) dy.$$

Es folgt

$$\begin{aligned} (V - \lambda I)B_\lambda &= [(1 - \lambda)I - 2A] \frac{1}{1 - \lambda} \left(I + \frac{2}{1 - \lambda} A_\lambda \right) \\ &= I - \frac{2}{1 - \lambda} A + \frac{2}{1 - \lambda} A_\lambda - \frac{4}{(1 - \lambda)^2} A A_\lambda, \end{aligned}$$

wobei für $u \in \mathbf{L}^p$

$$\begin{aligned}
 (A A_\lambda u)(x) &= \int_0^x e^{y-x} \int_0^y e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}(z-y)} u(z) dz dy \\
 &= \int_0^x e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}z-x} \int_z^x e^{-\frac{2}{\lambda-1}y} dy u(z) dz \\
 &= \int_0^x e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}z-x} \frac{\lambda-1}{2} \left(e^{-\frac{2}{\lambda-1}z} - e^{-\frac{2}{\lambda-1}x} \right) u(z) dz \\
 &= \frac{\lambda-1}{2} \left(\int_0^x e^{z-x} u(z) dz - \int_0^x e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}(z-x)} u(z) dz \right) \\
 &= \frac{\lambda-1}{2} (Au)(x) - \frac{\lambda-1}{2} (A_\lambda u)(x).
 \end{aligned}$$

Analog zeigt man $A_\lambda A = \frac{\lambda-1}{2} A - \frac{\lambda-1}{2} A_\lambda$.

Die folgenden Schritte werden analog ausgeführt:

- Der Operator $W - \lambda I : \mathbf{L}^p(0, \infty) \rightarrow \mathbf{L}^p(0, \infty)$ ist für $|\lambda| > 1$ invertierbar. Dabei gilt

$$(W - \lambda I)^{-1} = \frac{1}{1-\lambda} \left(I + \frac{2}{1-\lambda} A_\lambda \right)$$

mit

$$(A_\lambda u)(x) = \int_x^\infty e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}(x-y)} u(y) dy.$$

- Der Operator $\tilde{V} - \lambda I : \mathbf{L}^p(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbf{L}^p(\mathbb{R})$ ist für $|\lambda| \neq 1$ invertierbar. Dabei gilt

$$(\tilde{V} - \lambda I)^{-1} = \frac{1}{1-\lambda} \left(I + \frac{2}{1-\lambda} A_\lambda \right)$$

mit

$$(A_\lambda u)(x) = \begin{cases} - \int_x^\infty e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}(y-x)} u(y) dy & : |\lambda| < 1, \\ \int_{-\infty}^x e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}(y-x)} u(y) dy & : |\lambda| > 1. \end{cases}$$

- Der Operator $\tilde{W} - \lambda I : \mathbf{L}^p(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbf{L}^p(\mathbb{R})$ ist für $|\lambda| \neq 1$ invertierbar. Dabei gilt

$$(\tilde{W} - \lambda I)^{-1} = \frac{1}{1-\lambda} \left(I + \frac{2}{1-\lambda} A_\lambda \right)$$

mit

$$(A_\lambda u)(x) = \begin{cases} \int_x^\infty e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}(y-x)} u(y) dy & : |\lambda| > 1, \\ - \int_{-\infty}^x e^{\frac{\lambda+1}{\lambda-1}(y-x)} u(y) dy & : |\lambda| < 1. \end{cases}$$

□

Für $n \in \mathbb{N}$ gilt

$$(V^n u)(x) = u(x) - \int_0^x e^{y-x} p_{n-1}(x-y) u(y) dy$$

mit einem Polynom $p_{n-1}(x)$ vom Grad $n-1$. Dies sieht man induktiv anhand der Formeln

$$\tilde{V}u = u - 2e * u \quad \text{und} \quad \tilde{V}^2 u = \tilde{V}u - 2e * \tilde{V}u = u - 4e * u + 4(e * e) * u$$

mit $e(x) = \begin{cases} e^{-x} & : x \geq 0, \\ 0 & : x < 0, \end{cases}$ sowie (für $x \geq 0$)

$$\begin{aligned} (e * e)(x) &= \int_0^x e^{y-x} e^{-y} dy = e^{-x} x, \\ (e * e * e)(x) &= \int_0^x e^{y-x} y e^{-y} dy = e^{-x} \int_0^x y dy = e^{-x} \frac{x^2}{2} \\ &\vdots \\ \underbrace{(e * e * \dots * e)}_{n+1}(x) &= \int_0^x e^{y-x} \frac{y^{n-1}}{(n-1)!} e^{-y} dy = e^{-x} \int_0^x \frac{y^{n-1}}{(n-1)!} dy = e^{-x} \frac{x^n}{n!}. \end{aligned}$$

Unter Verwendung von Folgerung 2.3 zeigt sich, dass man einen Operator $A : \mathbf{L}^p(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbf{L}^p(\mathbb{R})$, $1 \leq p < \infty$ der Gestalt

$$(Au)(x) = u(x) - \int_{-\infty}^x k(x-y) u(y) dy$$

mit $k \in \mathbf{L}^1(0, \infty)$ in der Operatornorm $\|\cdot\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}^p(\mathbb{R}))}$ durch ein Polynom in \tilde{V} approximieren kann. Mit solchen Polynomen von Operatoren beschäftigen wir uns in den folgenden Abschnitten.

2.2 Polynome einseitig invertierbarer Operatoren

Im Weiteren sei \mathbf{X} ein Banachraum. Sind \mathbf{Y} und \mathbf{Z} abgeschlossene lineare Teilräume von \mathbf{X} , so nennt man \mathbf{Z} **direktes Komplement** zu \mathbf{Y} , wenn \mathbf{X} die direkte Summe von \mathbf{Y} und \mathbf{Z} ist, d.h., es gilt $\mathbf{Y} \cap \mathbf{Z} = \{\Theta\}$ und $\mathbf{X} = \mathbf{Y} + \mathbf{Z}$. Wir schreiben dafür $\mathbf{X} = \mathbf{Y} \oplus \mathbf{Z}$. In diesem Fall ist jedes $x \in \mathbf{X}$ eindeutig in der Form $x = y + z$ mit $y \in \mathbf{Y}$ und $z \in \mathbf{Z}$ darstellbar.

Ist $P \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ ein Projektor, d.h., $P^2 = P$, so ist auch $Q = I - P$ ein Projektor, der sogenannte **ergänzende Projektor** zu P . Der Nullraum $N(P)$ und der Bildraum $R(P)$ sind abgeschlossene lineare Teilräume von \mathbf{X} , und es gilt $\mathbf{X} = R(P) \oplus N(P)$. Ist umgekehrt $\mathbf{X} = \mathbf{Y} \oplus \mathbf{Z}$, so ist der durch $Px := y \in \mathbf{Y}$ mit $x = y + z$ definierte Projektor stetig, d.h., $P \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$.

Die Dimension des Faktorraumes \mathbf{X}/\mathbf{Y} nennt man **Kodimension** von \mathbf{Y} , $\text{codim } \mathbf{Y} := \dim \mathbf{X}/\mathbf{Y}$. Jedes direkte Komplement zu \mathbf{Y} (falls ein solches existiert), ist isomorph zu \mathbf{X}/\mathbf{Y} .

Lemma 2.5 *Ist $\mathbf{Y} \subset \mathbf{X}$ ein abgeschlossener linearer Teilraum mit $\dim \mathbf{Y} < \infty$ oder $\text{codim } \mathbf{Y} < \infty$, so besitzt \mathbf{Y} ein direktes Komplement in \mathbf{X} .*

Beweis. Es sei $\{y_1, \dots, y_n\}$ eine Basis in \mathbf{Y} . Dann existieren $f_1, \dots, f_n \in \mathbf{X}^*$ mit $f_j(y_k) = \delta_{jk}$.

Wir setzen $\mathbf{Z} := \bigcap_{j=1}^n N(f_j)$ und $y = \sum_{k=1}^n f_k(x) y_k$ für $x \in \mathbf{X}$ sowie $z = x - y$. Es folgt

$$f_j(z) = f_j(x) - \sum_{k=1}^n f_k(x) f_j(y_k) = 0, \quad j = 1, \dots, n,$$

also $z \in \mathbf{Z}$.

Es seien nun $\text{codim } \mathbf{Y} = n < \infty$ und $\{[x_1], \dots, [x_n]\}$ eine Basis in \mathbf{X}/\mathbf{Y} . Für $x \in \mathbf{X}$ existieren $\alpha_k \in \mathbb{K}$ mit $[x] = \sum_{k=1}^n [x_k]$. Wir setzen $z := \sum_{k=1}^n \alpha_k x_k$ und $y := x - z$. Es folgt $[y] = [x - z] = [x] - [z] = [\Theta]$, also $y \in \mathbf{Y}$, d.h., $\mathbf{Z} = \text{span}\{x_1, \dots, x_n\}$ ist direktes Komplement zu \mathbf{Y} . \square

Einen Operator $A \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ nennen wir **von links (rechts) invertierbar**, wenn ein Operator $B \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ existiert, so dass $BA = I$ ($AB = I$) gilt.

Lemma 2.6 Sei $A \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$.

- (a) Der Operator A ist genau dann von links invertierbar, wenn $N(A) = \{\Theta\}$ gilt und $\overline{R(A)} = R(A)$ ein direktes Komplement in \mathbf{X} hat. In diesem Fall ist jeder linksinverse Operator $B = A^{(-1)}$ von der Gestalt $A^{(-1)} = A_0^{-1}P$, wobei $A_0 : \mathbf{X} \rightarrow R(A)$, $x \mapsto Ax$ und $P \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ ein Projektor auf $R(A)$ (d.h., $R(P) = R(A)$) sind. Dabei gilt

$$\dim N(A^{(-1)}) = \text{codim } R(A).$$

Die Gleichung $Ax = y$ ist genau dann lösbar, wenn $y \in N(I - AA^{(-1)})$ gilt, wobei dann $x = A^{(-1)}y$ die einzige Lösung in \mathbf{X} ist.

- (b) Der Operator A ist genau dann von rechts invertierbar, wenn $R(A) = \mathbf{X}$ gilt und $N(A)$ ein direktes Komplement in \mathbf{X} besitzt. Ist in diesem Fall $\mathbf{X} = N(A) \oplus \mathbf{Z}$, so ist jeder rechtsinverse Operator $B = A^{(-1)}$ von der Gestalt $A^{(-1)} = A_0^{-1} + D$, wobei $A_0 : \mathbf{Z} \rightarrow \mathbf{X}$, $z \mapsto Az$ und $D \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ mit $R(D) \subset N(A)$, und es gilt

$$\text{codim } R(A^{(-1)}) = \dim N(A).$$

Die Gleichung $Ax = y$ ist für jedes $y \in \mathbf{X}$ lösbar, wobei $x = A^{(-1)}y$ eine Lösung ist und $N(A) = R(I - A^{(-1)}A)$ gilt.

- (c) Sind $B, C \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ invertierbar und A nur von einer Seite invertierbar, so ist $D := BAC$ nur von der selben Seite invertierbar. Dabei gilt

$$\dim N(D) = \dim N(A) \quad \text{und} \quad \text{codim } R(D) = \text{codim } R(A).$$

Beweis. (a) Es sei $BA = I$. Der Operator $P = AB$ ist dann ein Projektor mit $R(P) = R(A)$, denn aus $y = Ax \in R(A)$ folgt $P y = AB A x = Ax = y \in R(P)$. Es folgt $\mathbf{X} = R(A) \oplus \mathbf{Z}$ mit $\mathbf{Z} = N(P) = R(I - P)$. Somit ist die Notwendigkeit der Bedingung der Abgeschlossenheit von $R(A)$ und der Existenz eines direkten Komplementes von $R(A)$ in \mathbf{X} gezeigt.

Zum Beweis der Hinlänglichkeit seien nun $P \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ ein Projektor auf $R(A)$ und $B := A_0^{-1}P$. Es folgt $BA = A_0^{-1}PA = A_0^{-1}A = I$, d.h., B ist linksinvers zu A .

Ist nun $A^{(-1)}$ ein beliebiger linksinverser Operator zu A , so definieren wir $P := AA^{(-1)}$ und erhalten $P^2 = P$ sowie $A_0^{-1}P = A_0^{-1}AA^{(-1)} = A^{(-1)}$. Ferner sind $R(P) = R(A)$ und somit $N(A^{(-1)}) = N(P) = R(I - P)$ ein direktes Komplement zu $R(A)$, so dass $\dim N(A^{(-1)}) = \text{codim } R(A)$ gilt.

Aus $Ax = y$ folgt $y - AA^{(-1)}y = A(x - A^{(-1)}Ax) = \Theta$, und umgekehrt aus $y - AA^{(-1)}y = \Theta$ und $x = A^{(-1)}y$ die Gleichung $Ax = y$.

(b) Gilt $AB = I$, so sind $R(A) = \mathbf{X}$ und $P = BA$ ein Projektor mit $N(P) = N(A)$. Es folgt $\mathbf{X} = N(A) \oplus R(P)$, und die Notwendigkeit der Bedingung ist gezeigt.

Sind umgekehrt $\mathbf{X} = N(A) \oplus \mathbf{Z}$ und $B = A_0^{-1} + D$ mit $R(D) \subset N(A)$, so folgt $AB = A(A_0^{-1} + D) = AA_0^{-1} = I$.

Ist nun $A^{(-1)}$ ein beliebiger rechtsinverser Operator, so setzen wir $D = A^{(-1)} - A_0^{-1}$, womit für $y \in R(D)$, d.h., $y = Dx = A^{(-1)}x - A_0^{-1}x$, folgt $Ay = x - x = \Theta$, also $R(D) \subset N(A)$.

Schließlich folgt aus $x = A^{(-1)}y$ die Gleichung $Ax = y$, und aus $x \in N(A)$ die Beziehung $x = x - A^{(-1)}Ax \in R(I - A^{(-1)}A)$. Umgekehrt liefert $x = y - A^{(-1)}Ay \in R(I - A^{(-1)}A)$ die Gleichung $Ax = \Theta$.

(c) Ist $A^{(-1)}$ eine einseitige Inverse von A , so ist $C^{-1}A^{(-1)}B^{-1}$ eine einseitige Inverse von D , und zwar von der selben Seite. Wäre D invertierbar, so wärd dies auch für A folgen. Wir haben nun $N(D) = C^{-1}(N(A))$ und somit $\dim N(D) = \dim N(A)$.

Außerdem gilt $R(D) = B(R(A))$. Der Operator $\tilde{B} : \mathbf{X}/R(D) \rightarrow \mathbf{X}/R(A)$, $[x]_{R(D)} \mapsto [B^{-1}x]_{R(A)}$ ist korrekt definiert, da aus $[x_1]_{R(D)} = [x_2]_{R(D)}$ die Beziehungen $x_1 - x_2 \in R(D)$ und somit $B^{-1}(x_1 - x_2) \in R(A)$ folgen. Der Operator \tilde{B} ist linear und bijektiv, denn aus $\tilde{B}[x]_{R(D)} = [\Theta]_{R(A)}$ folgt $B^{-1}x \in R(A)$, also $x \in R(D)$, und für beliebiges $y \in \mathbf{X}$ gilt $\tilde{B}[By]_{R(D)} = [y]_{R(A)}$. Es folgt $\text{codim } R(D) = \text{codim } R(A)$. \square

Folgerung 2.7 Sind $B \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ invertierbar, $D \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ von links invertierbar und $A = BD$, so ist die Gleichung $Ax = y$ genau dann lösbar, wenn die Lösung $z \in \mathbf{X}$ der Gleichung $Bz = y$ zu $N(I - DD^{(-1)})$ gehört, wobei $D^{(-1)}$ eine Linksinverse zu D ist. Dabei gilt $x = D^{(-1)}z$.

Beweis. Die Gleichung $Ax = y$ ist nach Lemma 2.6,(a) genau dann lösbar, wenn y im Nullraum von $I - AA^{(-1)}$ liegt, wobei die Beziehung $I - AA^{(-1)} = I - BD D^{(-1)}B^{-1} = B(I - DD^{(-1)})B^{-1}$ zeigt, dass diese Bedingung äquivalent zu $B^{-1}y = z \in N(I - DD^{(-1)})$ ist. \square

Folgerung 2.8 Sind $B = DA \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ invertierbar und $D \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ von rechts invertierbar, so ist die Gleichung $Ax = y$ genau dann lösbar, wenn die Lösung $z \in \mathbf{X}$ der Gleichung $Bz = Dy$ der Bedingung $PAz = Py$ mit $P = I - D^{(-1)}D$ genügt, wobei $D^{(-1)}$ eine Rechtsinverse zu D ist. Dabei gilt $x = z$.

Beweis. Mit der Linksinversen $A^{(-1)} = B^{-1}D$ folgt aus Lemma 2.6,(a), dass $Ax = y$ genau dann lösbar ist, wenn $y \in N(I - AB^{-1}D)$ gilt, wobei

$$\begin{aligned} I - AB^{-1}D &= P(I - AB^{-1}D) + (I - P)(I - AB^{-1}D) \\ &= P(I - AB^{-1}D) + D^{(-1)}D - D^{(-1)}DAB^{-1}D \\ &= P(I - AB^{-1}D) \end{aligned}$$

erfüllt ist. Somit ist die Bedingung $y \in N(I - AB^{-1}D)$ äquivalent zu $Py - PAz = \Theta$. Aus $y \in N(I - AB^{-1}D)$ folgt außerdem $Ax = y = AB^{-1}Dy = Az$ und somit wegen der Trivialität von $N(A)$ auch $x = z$. \square

Folgerung 2.9 Sind $B \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ invertierbar, $D \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ von rechts invertierbar und $A = DB$, so ist die Lösung $z \in \mathbf{X}$ der Gleichung $Bz = D^{(-1)}y$ auch Lösung der Gleichung $Ax = y$, und es gilt

$$N(A) = \left\{ B^{-1}(I - D^{(-1)}D)w : w \in \mathbf{X} \right\}.$$

Beweis. Aus $z = B^{-1}D^{(-1)}y$ folgt $Az = DBB^{-1}D^{(-1)}y = y$. Ferner folgt aus Lemma 2.6,(b), dass $N(A)$ gleich

$$R(I - A^{(-1)}A) = R(I - DB^{-1}A) = R(I - B^{-1}D^{(-1)}DB) = R(B^{-1}(I - D^{(-1)}D)B)$$

ist. \square

Folgerung 2.10 Sind $B \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ invertierbar, $D \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ von links invertierbar und $B = AD$, so ist $x = DB^{-1}y$ Lösung von $Ax = y$ und

$$N(A) = \left\{ (I - DB^{-1}A)(I - DD^{(-1)})w : w \in \mathbf{X} \right\}.$$

Beweis. Es gilt $ADB^{-1}y = BB^{-1}y = y$. Nach Lemma 2.6,(b) ist $N(A) = R(I - A^{(-1)}A) = R(I - DB^{-1}A)$, wobei

$$\begin{aligned} I - DB^{-1}A &= (I - DB^{-1}A)(I - DD^{(-1)}) + (I - DB^{-1}A)DD^{(-1)} \\ &= (I - DB^{-1}A)(I - DD^{(-1)}) \end{aligned}$$

gilt. □

Folgerung 2.11 Seien $A \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ von einer Seite invertierbar und $B \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ mit

$$\|B - A\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})} < \|A^{(-1)}\|^{-1}.$$

Dann ist B von der selben Seite invertierbar, und es gilt

$$\dim N(B) = \dim N(A) \quad \text{und} \quad \text{codim } R(B) = \text{codim } R(A).$$

Beweis. Ist A von links invertierbar, so können wir $B = [I - (A - B)A^{(-1)}]A$ schreiben, ist A von rechts invertierbar, so $B = [A[I_A^{(-1)}(A - B)]]$. Es bleibt Lemma 2.6,(c) anzuwenden. □

Es seien nun im Weiteren \mathbf{X} ein komplexer Banachraum und $V \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ ein nur von links invertierbarer Operator mit einer Linksinversen $V^{(-1)}$, wobei folgende Bedingung erfüllt sei:

(V1) Die Spektren von V und $V^{(-1)}$ sind in $\mathbb{D} = \{\lambda \in \mathbb{C} : |\lambda| \leq 1\}$ gelegen.

Lemma 2.12 Es gilt $\sigma(V) = \sigma(V^{(-1)}) = \mathbb{D}$. Für $|\lambda| < 1$ sind $V - \lambda I$ nur von links und $V^{(-1)} - \lambda I$ nur von rechts invertierbar, und für $|\lambda| = 1$ sind beide Operatoren von keiner Seite invertierbar.

Beweis. Für $|\lambda| < 1$ ist $I - \lambda V^{(-1)} \in G\mathcal{L}(\mathbf{X})$ und somit $V - \lambda I = (I - \lambda V^{(-1)})V$ nur von links invertierbar. Wäre $V - \lambda_0 I$ für ein $\lambda_0 \in \mathbb{C}$ mit $|\lambda_0| = 1$ invertierbar oder nur von einer Seite invertierbar, so stünde dies im Widerspruch dazu, dass $V - \lambda I$ für $|\lambda| < 1$ nur von links, für $|\lambda| > 1$ aber invertierbar ist (siehe Folg. 2.11). Analog behandelt man $V^{(-1)}$. □

Mit $\mathcal{R}(V)$ bezeichnen wir die lineare Hülle des Systems $\{V^{(k)} : k \in \mathbb{Z}\}$, wobei

$$V^{(k)} := \begin{cases} V^k & : k \geq 0, \\ (V^{(-1)})^{-k} & : k < 0. \end{cases}$$

Ferner seien $\mathcal{R}_+(V)$ bzw. $\mathcal{R}_-(V)$ die linearen Hüllen von $\{V^{(k)} : k \geq 0\}$ bzw. $\{V^{(k)} : k \leq 0\}$. Die Darstellung $R = \sum_{k=n}^m \alpha_k V^{(k)}$ ($m \geq n$) mit $\alpha_k \in \mathbb{C}$ ist eindeutig: Sei nämlich $R = \sum_{k=n}^m \alpha_k V^{(k)} = \Theta$

mit $m > n$, $\alpha_m \neq 0$, $\alpha_n \neq 0$. Im Fall $m \geq 0$ folgt $\Theta = \alpha_m I + \sum_{k=n}^{m-1} \alpha_k V^{k-m}$, also

$$I = -\frac{1}{\alpha_m} \sum_{k=n}^{m-1} \alpha_k V^{(k-m)} = \left(-\frac{1}{\alpha_m} \sum_{k=n}^{m-1} \alpha_k V^{(k-m+1)} \right) V^{(-1)} = V^{(-1)} \left(-\frac{1}{\alpha_m} \sum_{k=n}^{m-1} \alpha_k V^{(k-m+1)} \right)$$

im Widerspruch zur nur einseitigen Invertierbarkeit von $V^{(-1)}$. Im Fall $n \leq 0$ erhält man analog

$$\Theta = \alpha_n I + \sum_{k=n+1}^m \alpha_k V^{(k-m)} \text{ und somit}$$

$$I = -\frac{1}{\alpha_n} \sum_{k=n+1}^m \alpha_k V^{(k-n)} = \left(-\frac{1}{\alpha_n} \sum_{k=n+1}^m \alpha_k V^{(k-n+1)} \right) V = V \left(-\frac{1}{\alpha_n} \sum_{k=n+1}^m \alpha_k V^{(k-n+1)} \right).$$

Damit ist die Abbildung $\mathcal{R}(V) \rightarrow \mathcal{R}(t)$, $R = \sum_{k=n}^m \alpha_k V^{(k)} \mapsto R(t) = \sum_{k=n}^m \alpha_k t^k$ wohldefiniert

und bijektiv, wobei $\mathcal{R}(t)$ die Menge aller Funktionen der Gestalt $\sum_{k=n}^m \alpha_k t^k$ mit $\alpha_k \in \mathbb{C}$, $m \geq n$, $m, n \in \mathbb{Z}$ bezeichnet. Man nennt $R(t)$ das **Symbol** des Operators R .

Folgerung 2.13 Sind $R_{\pm} \in \mathcal{R}_{\pm}(V)$ und $R_0 \in \mathcal{R}(V)$ sowie $R_{\pm}(t)$ und $R_0(t)$ die entsprechenden Symbole, so ist $R(t) = R_{-}(t)R_0(t)R_{+}(t)$ das Symbol des Operators $R = R_{-}R_0R_{+}$.

Eine rationale Funktion $R(t) = \sum_{k=n}^m \alpha_k t^k \in \mathcal{R}(t)$ mit $R(t) \neq 0 \forall t \in \mathbb{T} := \{z \in \mathbb{C} : |z| = 1\}$ kann man auf eindeutige Weise in der Form

$$R(t) = \alpha \prod_{j=1}^r \left(1 - \frac{t_j^+}{t} \right) t^{\kappa} \prod_{\ell=1}^s (t - t_{\ell}^-) \quad (2.8)$$

mit $\alpha \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$, $0 < |t_j^+| < 1$, $|t_{\ell}^-| > 1$ und $\kappa \in \mathbb{Z}$ schreiben. Die Zahl κ nennt man Index von $R(t)$, $\kappa = \text{ind } R(t)$. Sie gibt die Windungszahl des Weges $\gamma : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{C}$, $\varphi \mapsto R(e^{i\varphi})$ bzgl. 0 an.

Satz 2.14 Ein Operator $R \in \mathcal{R}(V)$ ist genau dann von wenigstens einer Seite invertierbar, wenn $R(t) \neq 0 \forall t \in \mathbb{T}$ gilt. In diesem Fall ist R invertierbar, nur von links invertierbar bzw. nur von rechts invertierbar, wenn $\kappa = \text{ind } R(t)$ gleich, größer bzw. kleiner Null ist.

Beweis. Sei $R(t) \neq 0$ für all $t \in \mathbb{T}$. Aus (2.8) und Folgerung 2.13 ergibt sich

$$R = \alpha \prod_{j=1}^r \left((I - t_j^+ V^{(-1)}) \right) V^{(\kappa)} \prod_{\ell=1}^s (V - t_{\ell}^- I) =: \alpha R_{-} V^{(\kappa)} R_{+}.$$

Wegen (V1) sind R_{-} und R_{+} invertierbar und somit R von der selben Seite wie $V^{(\kappa)}$ (siehe Lemma 2.6,(c)).

Sei nun $R(t_0) = 0$ für ein $t_0 \in \mathbb{T}$. Es folgt $R(t) = R_0(t)(t - t_0)$ und nach Folgerung 2.13 $R = R_0(V - t_0 I)$. Aus Lemma 2.12 folgt, dass R nicht von links invertierbar ist, da sonst $V - t_0 I$ von links invertierbar wäre. Es gilt aber auch $R(t) = (t^{-1} - t_0^{-1}) \tilde{R}_0(t)$ mit $\tilde{R}_0(t) = -R_0(t)t_0$. Also ist $R = (V^{(-1)} - t_0^{-1} I) \tilde{R}_0$ nicht von rechts invertierbar. \square

2.3 Stetige Funktionen einseitig invertierbarer Operatoren

Mit $\overline{\mathcal{R}}(V)$ und $\overline{\mathcal{R}}_{\pm}(V)$ bezeichnen wir die Abschließungen von $\mathcal{R}(V)$ und $\mathcal{R}_{\pm}(V)$ in $(\mathcal{L}(\mathbf{X}), \|\cdot\|)$.

Lemma 2.15 Für $R \in \mathcal{R}(V)$ ist der Spektralradius gleich

$$r(R) = \max \{|R(t)| : t \in \mathbb{T}\} =: \|R\|_{\infty}.$$

Beweis. Für $t_0 \in \mathbb{T}$ ist nach Satz 2.14 der Operator $R - R(t_0)I$ nicht invertierbar, also gilt $R(t_0) \in \sigma(R)$ und somit $r(R) \geq |R(t_0)| \forall t_0 \in \mathbb{T}$, d.h., $r(R) \geq \|R\|_\infty$. Andererseits ist nach Satz 2.14 $R - \lambda I$ invertierbar, falls $|\lambda| > \|R\|_\infty$ gilt, da dann $\text{ind}[R(t) - \lambda] = 0$ ist. \square

Beachte: Hier und im Weiteren wird die Bezeichnung R sowohl für den Operator $R \in \mathcal{R}(V)$ als auch für seine Symbolfunktion $R(t)$ benutzt.

Ist nun $A \in \overline{\mathcal{R}}(V)$, so existiert eine Folge $(R_n)_{n=1}^\infty \subset \mathcal{R}(V)$ mit $\|R_n - A\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})} \rightarrow 0$. Wegen

$$\|R_n - R_m\|_\infty = r(R_n - R_m) \leq \|R_n - R_m\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})}$$

ist $(R_n(t))_{n=1}^\infty$ eine Cauchyfolge in $(\mathbf{C}(\mathbb{T}), \|\cdot\|_\infty)$, so dass eine stetige Funktion $A : \mathbb{T} \rightarrow \mathbf{C}$ mit $\|R_n - A\|_\infty \rightarrow 0$ existiert. Dabei ist $A(t)$ unabhängig von der Wahl der Folge $(R_n)_{n=1}^\infty$, und es gilt

$$\|A\|_\infty \leq \|A\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})} \quad \forall A \in \overline{\mathcal{R}}(V).$$

Die Funktion $A(t)$ wird **Symbol** des Operators $A \in \overline{\mathcal{R}}(V)$ genannt. Mit $\overline{\mathcal{R}}(t)$ bezeichnen wir die Menge aller Symbole von Operatoren aus $\overline{\mathcal{R}}(V)$.

Folgerung 2.16 $\overline{\mathcal{R}}(t)$ enthält alle Funktionen $A(t)$, deren Fourierkoeffizienten

$$a_n = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} A(e^{i\varphi}) e^{-in\varphi} d\varphi$$

der Bedingung

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \nu_n |a_n| < \infty$$

genügen, wobei $\nu_n := \|V^{(n)}\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})}$ ist.

Beweis. Erfüllt $A(t)$ die gestellten Bedingungen, so konvergiert die Reihe $\sum_{n=-\infty}^{\infty} a_n V^{(n)}$ absolut (bzgl. der Operatornorm) und somit gegen einen Operator $A \in \overline{\mathcal{R}}(V)$. Dabei gilt

$$R_n(t) := \sum_{k=-n}^n a_k t^k \xrightarrow{\|\cdot\|_\infty} A(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} a_n t^n,$$

so dass $A(t)$ Symbol des Operators A ist. \square

Wir nehmen nun an, dass $\tilde{V} \in \mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})$ eine invertierbare Fortsetzung von V auf einen Banachraum $\tilde{\mathbf{X}} \supset \mathbf{X}$, $P \in \mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})$ ein Projektor mit $R(P) = \mathbf{X}$ und folgende Bedingungen erfüllt sind:

$$(V2) \quad r(\tilde{V}) = r(\tilde{V}^{-1}) = 1.$$

$$(V3) \quad P\tilde{V}^{-1}P = P\tilde{V}^{-1} \text{ und } P\tilde{V}^{-1}x = V^{(-1)}x \quad \forall x \in \mathbf{X}.$$

Es folgt:

$$(a) \quad P\tilde{V}P = PVP = VP = \tilde{V}P.$$

$$(b) \quad \tilde{V}P \neq P\tilde{V}.$$

Beweis. Wäre $\tilde{V}P = P\tilde{V}$, so würde für beliebiges $x \in \mathbf{X}$ folgen $VP\tilde{V}^{-1}x = \tilde{V}P\tilde{V}^{-1}x = Px = x$ im Widerspruch zur Nichtinvertierbarkeit von V . \square

(c) Die Spektren der Operatoren \tilde{V} und \tilde{V}^{-1} sind gleich \mathbb{T} .

Beweis. Aus (V2) und $\tilde{V} - \lambda I_{\tilde{\mathbf{X}}} = -\lambda \tilde{V} (\tilde{V}^{-1} - \lambda^{-1} I_{\tilde{\mathbf{X}}})$ für $\lambda \neq 0$ folgt $\sigma(\tilde{V}) \subset \mathbb{T}$ und $\sigma(\tilde{V}^{-1}) \subset \mathbb{T}$. Wäre nun für ein $\lambda \in \mathbb{T}$ der Operator $\tilde{V} - \lambda I_{\tilde{\mathbf{X}}}$ invertierbar, so würde für jedes $x \in \mathbf{X}$ folgen

$$(\tilde{V} - \lambda I_{\tilde{\mathbf{X}}})^{-1}(\tilde{V} - \lambda I_{\tilde{\mathbf{X}}})x = (\tilde{V} - \lambda I_{\tilde{\mathbf{X}}})^{-1}(\tilde{V} - \lambda I_{\tilde{\mathbf{X}}})x = x,$$

so dass $\tilde{V} - \lambda I_{\tilde{\mathbf{X}}}$ von links invertierbar wäre im Widerspruch zu Lemma 2.12. \square

Wir definieren $\mathcal{R}(\tilde{V})$ und $\mathcal{R}_{\pm}(\tilde{V})$ sowie $\overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ und $\overline{\mathcal{R}}_{\pm}(\tilde{V})$ analog zu $\mathcal{R}(V)$ und $\mathcal{R}_{\pm}(V)$ sowie $\overline{\mathcal{R}}(V)$ und $\overline{\mathcal{R}}_{\pm}(V)$. Jedem $R = \sum_{k=n}^m \alpha_k \tilde{V}^k \in \mathcal{R}(\tilde{V})$ ordnen wir sein Symbol $R(t) = \sum_{k=n}^m \alpha_k t^k$ zu.

Wie oben folgt $\|R\|_{\infty} \leq \|R\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})} \forall R \in \mathcal{R}(\tilde{V})$, so dass jedem $A \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ eindeutig sein Symbol $A(t)$ zugeordnet werden kann, wobei $A(t)$ eine stetige Funktion auf \mathbb{T} ist. Dabei gilt

$$\|A\|_{\infty} \leq \|A\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})} \quad \forall A \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V}). \quad (2.9)$$

Lemma 2.17 Sind $t_0 \in \mathbb{T}$ und

$$\mathcal{M}_{t_0} := \left\{ A \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V}) : A(t_0) = 0 \right\},$$

so ist \mathcal{M}_{t_0} ein maximales Ideal in $\overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$. Ist \mathcal{M} ein beliebiges maximales Ideal in $\overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$, so existiert ein $t_0 \in \mathbb{T}$ mit $\mathcal{M} = \mathcal{M}_{t_0}$.

Beweis. Für $t_0 \in \mathbb{T}$ definieren wir das lineare multiplikative Funktional

$$m_{t_0} : \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V}) \longrightarrow \mathbb{C}, \quad A \mapsto A(t_0).$$

Die Linearität dieses Funktionals ist offensichtlich. Die Multiplikativität kann wie folgt gezeigt werden: Sind $R_1, R_2 \in \mathcal{R}(\tilde{V})$ und $R = R_1 R_2$, so gilt $R(t) = R_1(t) R_2(t)$. Dies überträgt sich wegen (2.9) auf $A_1, A_2 \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ und $A = A_1 A_2$. Es folgt $\mathcal{M}_{t_0} = N(m_{t_0})$, so dass \mathcal{M}_{t_0} ein maximales Ideal in $\overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ ist (vgl. [13, Bsp. 2.9]).

Ist nun $\mathcal{M} \subset \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ ein beliebiges maximales Ideal, so existiert ein lineares multiplikatives Funktional m mit $\mathcal{M} = N(m)$ (vgl. [13, Abschnitt 2.2]). Wegen $m(\tilde{V}) = \sigma_{\overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})}(\tilde{V}) = \sigma(\tilde{V}) = \mathbb{T}$ folgt $t_0 := m(\tilde{V}) \in \mathbb{T}$. Aus $1 = m(I_{\tilde{\mathbf{X}}}) = m(\tilde{V}^{-1} \tilde{V}) = m(\tilde{V}^{-1}) t_0$ erhalten wir $m(\tilde{V}^{-1}) = t_0^{-1}$, und aus der Linearität und der Multiplikativität von m folgt $m(R) = R(t_0) \forall R \in \mathcal{R}(\tilde{V})$. Die Stetigkeit von m liefert zusammen mit (2.9) auch $m(A) = A(t_0) \forall A \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$. Es folgt $\mathcal{M} = \mathcal{M}(t_0)$. \square

Folgerung 2.18 Ein Operator $A \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ ist genau dann in $\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})$ invertierbar, wenn $A(t) \neq 0$ für alle $t \in \mathbb{T}$ gilt. In diesem Fall ist $A^{-1} \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$.

Mit $\overline{\mathcal{R}}_0(\tilde{V})$ bezeichnen wir die Menge der Operatoren $A \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$, für die ein $\tilde{A} \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ existiert, so dass $A = P\tilde{A}|_{\mathbf{X}}$ gilt.

(a) Es ist $\overline{\mathcal{R}}_0(\tilde{V}) \subset \overline{\mathcal{R}}(V)$.

Beweis. Wir haben $P\tilde{V}^k x = V^{(k)} x \forall x \in \mathbf{X}$. Es seien $A = P\tilde{A}|_{\mathbf{X}}$, $\tilde{A} \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ und $\varepsilon > 0$. Dann existiert ein $\tilde{R} = \sum_{k=n}^m \alpha_k \tilde{V}^k \in \mathcal{R}(\tilde{V})$ mit $\|\tilde{R} - \tilde{A}\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})} \leq \frac{\varepsilon}{\|P\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})}}$. Es folgt

$$\|(P\tilde{R}-A)x\|_{\mathbf{X}} \leq \varepsilon \|x\|_{\mathbf{X}} \quad \forall x \in \mathbf{X}, \text{ d.h.}, \|\tilde{R}-A\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})} \leq \varepsilon, \text{ und } P\tilde{R} = \tilde{R}(V) = \sum_{k=n}^m \alpha_k V^{(k)},$$

$$\text{falls } \tilde{R} = \sum_{k=n}^m \alpha_k \tilde{V}^k. \quad \square$$

(b) Aus $A = P\tilde{A}|_{\mathbf{X}}$ mit $\tilde{A} \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ folgt $A(t) = \tilde{A}(t)$.

Beweis. Aus dem Beweis von (a) folgt $\tilde{R}(t) = R(t)$ und somit $\tilde{A}(t) = A(t)$. \square

Satz 2.19 *Ein Operator $A \in \overline{\mathcal{R}}_0(\tilde{V})$ ist genau dann von wenigstens einer Seite in $\mathcal{L}(\mathbf{X})$ invertierbar, wenn $A(t) \neq 0 \quad \forall t \in \mathbb{T}$ gilt. In diesem Fall ist A invertierbar, nur von links invertierbar bzw. nur von rechts invertierbar, wenn $\kappa = \text{ind } A(t) := \frac{1}{2\pi} [\arg A(e^{i\varphi})]_{\varphi=0}^{\varphi=2\pi}$ gleich, größer bzw. kleiner Null ist.*

Beweis. Es seien $A = P\tilde{A}|_{\mathbf{X}}$, $\tilde{A} \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ und $A(t) = \tilde{A}(t) \neq 0 \quad \forall t \in \mathbb{T}$. Dann existieren $\tilde{A}^{-1} \in \overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ und ein $\tilde{R} \in \mathcal{R}(\tilde{V})$ mit

$$\|\tilde{R} - \tilde{A}\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})} < \frac{1}{2\|\tilde{A}^{-1}\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})}\|P\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})}} \leq \frac{1}{2\|\tilde{A}^{-1}\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})}}.$$

Damit existiert $\tilde{R}^{-1} = (I_{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{A}^{-1}\tilde{B})\tilde{A}^{-1}$ mit $\tilde{B} = \tilde{A} - \tilde{R}$ und

$$\|\tilde{R}^{-1}\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})} \leq \frac{\|\tilde{A}^{-1}\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})}}{1 - \frac{1}{2}} = 2\|\tilde{A}^{-1}\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})}$$

Es folgt

$$\tilde{R}^{-1}\tilde{A} = I_{\tilde{\mathbf{X}}} + \tilde{R}^{-1}\tilde{B} =: I_{\tilde{\mathbf{X}}} * \tilde{D} \quad \text{mit} \quad \|D\| < \frac{1}{\|P\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})}}.$$

Wegen $\tilde{R}(t) = \tilde{R}_-(t)t^\kappa\tilde{R}_+(t)$ und $\text{ind}(\tilde{R}^{-1}\tilde{A})(t) = 0$ folgt $\tilde{R} = \tilde{R}_-\tilde{V}^\kappa\tilde{R}_+$ mit $\kappa = \text{ind } \tilde{A}(t) = \text{ind } A(t)$. Damit ist $\tilde{A} = \tilde{R}(I_{\tilde{\mathbf{X}}} + \tilde{D}) = \tilde{R}_-(I_{\tilde{\mathbf{X}}} + \tilde{D})\tilde{V}^\kappa\tilde{R}_+$. Unter Verwendung von $P\tilde{V}P = \tilde{V}P$ und $P\tilde{V}^{-1}P = P\tilde{V}^{-1}$ folgt

$$P\tilde{A}P = P\tilde{R}_+P[P(I_{\tilde{\mathbf{X}}} + \tilde{D})\tilde{V}^\kappa P]P\tilde{R}_+P.$$

Die Operatoren $R_\pm := P\tilde{R}_\pm P|_{\mathbf{X}}$ sind nach Satz 2.14 invertierbar. Nun ist im Fall

$\kappa = 0$ der Operator $P(I_{\tilde{\mathbf{X}}} + \tilde{D})P|_{\mathbf{X}} = I_{\mathbf{X}} + P\tilde{D}|_{\mathbf{X}}$ wegen $\|P\tilde{D}\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})} < 1$ invertierbar,

$\kappa > 0$ der Operator $P(I_{\tilde{\mathbf{X}}} + \tilde{D})\tilde{V}^\kappa P|_{\mathbf{X}} = (I_{\mathbf{X}} + P\tilde{D}|_{\mathbf{X}})P\tilde{V}^\kappa P|_{\mathbf{X}} = (I_{\mathbf{X}} + P\tilde{D}|_{\mathbf{X}})V^{(\kappa)}$
nur von links invertierbar,

$\kappa < 0$ der Operator $P(I_{\tilde{\mathbf{X}}} + \tilde{D})\tilde{V}^\kappa P|_{\mathbf{X}} = P\tilde{V}^\kappa P|_{\mathbf{X}}(I_{\mathbf{X}} + P\tilde{D}|_{\mathbf{X}}) = V^{(\kappa)}(I_{\mathbf{X}} + P\tilde{D}|_{\mathbf{X}})$
nur von rechts invertierbar. \square

Folgerung 2.20 *Sind $A \in \overline{\mathcal{R}}_0(\tilde{V})$, $A(t) \neq 0 \quad \forall t \in \mathbb{T}$ und $\kappa = \text{ind } A(t)$, so gilt*

$$\dim N(A) = \dim N(V^{(\kappa)}) \quad \text{und} \quad \text{codim } R(A) = \text{codim } R(V^{(\kappa)}).$$

2.4 Anwendung auf Wiener-Hopf'sche Integralgleichungen

Entsprechend der Überlegungen am Ende von Abschnitt 2.1 können wir feststellen, dass Operatoren der Gestalt

$$(\tilde{R}u)(x) := u(x) - \int_{-\infty}^{\infty} r(x-y)u(y) dy, \quad x \in \mathbb{R}$$

mit

$$r(x) = \begin{cases} p_1(x)e^{-x} & : x > 0, \\ p_2(x)e^x & : x < 0, \end{cases}$$

und Polynomen $p_j(x)$ zu $\mathcal{R}(\tilde{V})$ gehören, wobei $\mathbf{X} = \mathbf{L}^p(0, \infty)$, $\tilde{\mathbf{X}} = \mathbf{L}^p(\mathbb{R})$, $1 \leq p < \infty$,

$$(\tilde{V}u)(x) = u(x) - 2 \int_{-\infty}^x e^{y-x}u(y) dy, \quad (\tilde{V}^{-1}u)(x) = u(x) - 2 \int_x^{\infty} e^{x-y}u(y) dy$$

und

$$(Pu)(x) = \begin{cases} u(x) & : x > 0, \\ 0 & : x < 0, \end{cases}$$

zu setzen sind. Unter Verwendung der Folgerungen 2.2 und 2.3 sieht man, dass Operatoren der Gestalt

$$(\tilde{A}u)(x) := u(x) - \int_{-\infty}^{\infty} k(x-y)u(y) dy, \quad x \in \mathbb{R} \quad (2.10)$$

mit $k \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$ zu $\overline{\mathcal{R}}(\tilde{V})$ gehören. Operatoren $A : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$ mit

$$(Au)(x) := u(x) - \int_0^{\infty} k(x-y)u(y) dy, \quad 0 < x < \infty \quad (2.11)$$

kann man als $P\tilde{A}|_{\mathbf{X}}$ schreiben, gehören also zu $\overline{\mathcal{R}}_0(\tilde{V})$. Einem Operator der Gestalt (2.10) ordnen wir die Funktion

$$\hat{A}(\lambda) := 1 - \int_{-\infty}^{\infty} k(x)e^{i\lambda x} dx, \quad -\infty \leq \lambda \leq \infty$$

zu. Man beachte, dass wegen der Eigenschaft (F1) der Fouriertransformation $\hat{A}(\pm\infty) = 1$ gilt.

Wegen $\tilde{V}u = u - e * u$ mit $e(x) = \begin{cases} 2e^{-x} & : x > 0, \\ 0 & : x < 0, \end{cases}$ und $2 \int_0^{\infty} e^{-x}e^{i\lambda x} dx = \frac{2}{1-i\lambda}$ gilt

$\hat{V}(\lambda) = 1 - \frac{2}{1-i\lambda} = \frac{\lambda-i}{\lambda+i}$. Aus $\tilde{V}^2u = u - e * u - e * (u - e * u) = u - 2e * u + (e * e) * u$ folgt

$\hat{V}^2(\lambda) = 1 - 2 \frac{2}{1-i\lambda} + \left(\frac{2}{1-i\lambda}\right)^2 = \left(\frac{\lambda-i}{\lambda+i}\right)^2$. Allgemein gilt $\hat{V}^n(\lambda) = \left(\frac{\lambda-i}{\lambda+i}\right)^n$, $n \in \mathbb{Z}$ (vgl.

Bemerkung 2.23). Für $\tilde{R} \in \mathcal{R}(\tilde{V})$ folgt

$$\hat{R}(\lambda) = \tilde{R}\left(\frac{\lambda-i}{\lambda+i}\right) \quad \text{bzw.} \quad \tilde{R}(t) = \hat{R}\left(\mathbf{i} \frac{1+t}{1-t}\right).$$

Ist nun der Operator \tilde{A} von der Form (2.10), so existieren Operatoren $\tilde{R}_n \in \mathcal{R}(\tilde{V})$ mit $(\tilde{R}_n u)(x) = u(x) - \int_{-\infty}^{\infty} r_n(x-y)u(y) dy$ und $\|r_n - k\|_{\mathbf{L}^1(\mathbb{R})} \rightarrow 0$. Es folgt $\|\tilde{R}_n - \tilde{A}\|_{\mathcal{L}(\tilde{\mathbf{X}})} \leq \|r_n - k\|_{\mathbf{L}^1(\mathbb{R})} \rightarrow 0$

und $\|\tilde{R}_n - \tilde{A}\|_{\infty, \mathbb{T}} = \|\hat{R}_n - \hat{A}\|_{\infty, \mathbb{R}} \stackrel{(F1)}{\leq} \text{const} \|r_n - k\|_{\mathbf{L}^1(\mathbb{R})} \rightarrow 0$, also auch

$$\hat{A}(\lambda) = A\left(\frac{\lambda-i}{\lambda+i}\right), \quad \lambda \in \mathbb{R} \quad \text{bzw.} \quad A(t) = \hat{A}\left(\mathbf{i} \frac{1+t}{1-t}\right), \quad t \in \mathbb{T}$$

Die Anwendung von Satz 2.19 liefert den folgenden Satz.

Satz 2.21 Für $k \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$ ist der durch (2.11) definierte Operator $A : \mathbf{L}^p(0, \infty) \rightarrow \mathbf{L}^p(0, \infty)$, $1 \leq p < \infty$ genau dann von wenigstens einer Seite invertierbar, wenn $\widehat{A}(\lambda) \neq 0 \forall \lambda \in \mathbb{R}$ gilt. In diesem Fall ist A invertierbar, nur von links invertierbar bzw. nur von rechts invertierbar, wenn

$$\kappa = \text{ind } \widehat{A}(\lambda) := \frac{1}{2\pi} \left[\arg \widehat{A}(\lambda) \right]_{\lambda=-\infty}^{\lambda=+\infty}$$

gleich, größer bzw. kleiner Null ist.

Beispiel 2.22 Für $\mu \in \mathbb{R}$ betrachten wir die Integralgleichung

$$u_0(t) - \mu \int_0^1 \frac{\ln t - \ln s}{t - s} u_0(s) ds = f_0(t), \quad 0 < t < 1. \quad (2.12)$$

Wir wählen ein $\beta \in (0, 1)$ und definieren

$$f(x) := e^{-\beta x} f_0(e^{-x}), \quad u(x) := e^{-\beta x} u_0(e^{-x}), \quad 0 < x < \infty.$$

Substituieren wir in (2.12) $t = e^{-x}$ und $s = e^{-y}$, so erhalten wir die zu (2.12) äquivalente Integralgleichung

$$(A_\mu u)(x) := u(x) - \mu \int_0^\infty k(x-y)u(y) dy = f(x), \quad 0 < x < \infty \quad (2.13)$$

mit

$$k(x) = \frac{x e^{-\beta x}}{1 - e^{-x}}.$$

Da $k \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$ gilt, können wir Satz 2.21 auf den Operator $A_\mu : \mathbf{L}^p(0, \infty) \rightarrow \mathbf{L}^p(0, \infty)$ ($1 \leq p < \infty$) anwenden. Dies ist dann äquivalent dazu, dass wir den durch die linke Seite von (2.12) definierten Operator im Raum $\mathbf{L}_\beta^p(0, 1)$ betrachten, wobei die Norm in diesem Raum durch

$$\|u_0\|_{\mathbf{L}_\beta^p(0,1)} := \left(\int_0^1 t^{p\beta-1} |u_0(t)|^p dt \right)^{\frac{1}{p}}$$

definiert ist. Es ist

$$\widehat{k}(\lambda) := \int_{-\infty}^{\infty} k(x) e^{i\lambda x} dx = F_1(\lambda) + iF_2(\lambda)$$

mit

$$F_1(\lambda) = \frac{\pi^2 [\cos^2(\pi\beta) + (1 - 2\cos^2(\pi\beta)) \cosh^2(\pi\lambda)]}{[\cosh^2(\pi\lambda) - \cos^2(\pi\beta)]^2} \quad \text{und} \quad F_2(\lambda) = \frac{\pi^2 \sin(2\pi\beta) \sinh(2\pi\lambda)}{2 [\cosh^2(\pi\lambda) - \cos^2(\pi\beta)]^2}.$$

Insbesondere gilt also

$$F_1(\lambda) = \frac{\pi^2}{\sin^2(\pi\beta)}, \quad F_2(0) = 0, \quad \text{d.h. } \widehat{k}(0) = \frac{\pi^2}{\sin^2(\pi\beta)}$$

und für $\beta = \frac{1}{2}$

$$F_1(\lambda) = \frac{\pi^2}{\cosh^2(\pi\lambda)}, \quad F_2(\lambda) = 0, \quad \text{d.h. } \widehat{k}(\lambda) = \frac{\pi^2}{\cosh(\pi\lambda)}.$$

Man erhält folgende Resultate:

1. $\beta = \frac{1}{2}$: Der Operator $A_\mu : \mathbf{L}^p(0, \infty) \rightarrow \mathbf{L}^p(0, \infty)$ ist genau dann von wenigstens einer Seite invertierbar, wenn $\mu < \frac{1}{\pi^2}$ gilt. In diesem Fall ist A_μ invertierbar.

Beweis. Es gilt $\widehat{A}_\mu(\lambda) \neq 0 \forall \lambda \in \mathbb{R}$ genau dann, wenn $1 - \frac{\mu\pi^2}{a} \neq 0 \forall a \geq 1$ gilt, was wiederum äquivalent zu $\mu\pi^2 < a \forall a \geq 1$ ist. Insbesondere ist dann $\widehat{A}_\mu(\lambda) > 0 \forall \lambda \in \mathbb{R}$, also $\kappa = 0$. \square

2. $\beta \neq \frac{1}{2}$: Der Operator $A_\mu : \mathbf{L}^p(0, \infty) \rightarrow \mathbf{L}^p(0, \infty)$ ist genau von wenigstens einer Seite invertierbar, wenn $\mu \neq \mu_0 := \frac{\sin^2(\pi\beta)}{\pi^2}$ gilt. In diesem Fall ist A_μ von links invertierbar, wenn $0 < \beta < \frac{1}{2}$ und $\mu_0 < \mu < \infty$ gilt, von rechts invertierbar, wenn $\frac{1}{2} < \beta < 1$ und $\mu_0 < \mu < \infty$ gilt, und invertierbar, wenn $-\infty < \mu < \mu_0$ gilt.

Beweis. Wir brauchen nur $\mu \neq 0$ betrachten. Wir haben $\operatorname{Im} \widehat{A}_\mu(\lambda) = -\mu F_2(\lambda)$ und $\widehat{A}_\mu(0) = 1 - \mu F_1(0) = 1 - \frac{\mu\pi^2}{\sin^2(\pi\beta)}$. Es gilt $\widehat{A}_\mu(\lambda) = 0$ genau dann, wenn $F_2(\lambda) = 0$ und $\operatorname{Re} \widehat{A}_\mu(\lambda) = 0$, also $\lambda = 0$ und $\mu = \mu_0$ gilt.

$-\infty < \mu < \mu_0$: In diesem Fall ist $\widehat{A}_\mu(0) = 1 - \frac{\mu}{\mu_0} > 0$ und

$$\operatorname{Im} \widehat{A}_\mu(\lambda) = -\mu F_2(\lambda) \neq 0 \quad \text{für} \quad \lambda \neq 0,$$

also $\kappa = 0$.

$0 < \beta < \frac{1}{2}$, $\mu_0 < \mu < \infty$: Jetzt ist $\widehat{A}_\mu(0) = 1 - \frac{\mu}{\mu_0} < 0$ und

$$\operatorname{Im} \widehat{A}_\mu(\lambda) = -\mu F_2(\lambda) \begin{cases} < 0 & : \lambda > 0, \\ > 0 & : \lambda < 0, \end{cases}$$

also $\kappa = 1$.

$\frac{1}{2} < \beta < 1$, $\mu_0 < \mu < \infty$: Wegen $\widehat{A}_\mu(0) < 0$ und $\operatorname{Im} \widehat{A}_\mu(\lambda) \begin{cases} > 0 & : \lambda > 0, \\ < 0 & : \lambda < 0, \end{cases}$ haben wir $\kappa = -1$. □

Hinweis zur Berechnung von $\widehat{k}(\lambda)$ im Beispiel 2.22: Es gilt

$$\widehat{k}(\lambda) = -\mathbf{i} \frac{d}{d\lambda} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-\beta x}}{1 - e^{-x}} e^{i\lambda x} dx = \frac{d}{d\lambda} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-\beta x}}{1 - e^{-x}} \sin(\lambda x) dx - \mathbf{i} \frac{d}{d\lambda} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-\beta x}}{1 - e^{-x}} \cos(\lambda x) dx$$

und

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-\beta x}}{1 - e^{-x}} \sin(\lambda x) dx = \int_0^{\infty} \frac{\cosh(\beta - \frac{1}{2})x}{\sinh \frac{x}{2}} \sin(\lambda x) dx = \frac{\pi \sinh(2\pi\lambda)}{\cosh(2\pi\lambda) - \cos(2\pi\beta)}$$

sowie

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{-\beta x}}{1 - e^{-x}} \cos(\lambda x) dx = \int_0^{\infty} \frac{\sinh(\beta - \frac{1}{2})x}{\sinh \frac{x}{2}} \cos(\lambda x) dx = \frac{\pi \sin(2\pi\beta)}{\cosh(2\pi\lambda) - \cos(2\pi\beta)}$$

(siehe [26, 2.5.46, 9. und 8.]).

Bemerkung 2.23 Induktiv kann man zeigen, dass $\forall n \in \mathbb{N}$

$$(V^n u)(x) = u(x) - \int_0^x k_n^0(y-x)u(y) dy, \quad 0 < x < \infty$$

und

$$(V^{(-n)} u)(x) = u(x) - \int_x^{\infty} k_n^0(x-y)u(y) dy, \quad 0 < x < \infty$$

gilt, wobei

$$k_n^0(x) = \sum_{j=1}^n \binom{n}{j} \frac{2^j}{(j-1)!} x^{j-1} e^x.$$

Somit ist also $\widehat{V}^{(n)}(\lambda) = 1 - \widehat{k}_n(\lambda)$ mit

$$\widehat{k}_n(\lambda) = \begin{cases} \int_0^\infty k_n^0(-x)e^{i\lambda x} dx & : n > 0, \\ \int_{-\infty}^0 k_n^0(x)e^{i\lambda x} dx & : n < 0, \end{cases}$$

also $\widehat{k}_{-n}(\lambda) = \widehat{k}_n(-\lambda)$. Aus

$$\int_0^\infty e^{-x} e^{i\lambda x} dx = \frac{1}{1 - i\lambda}$$

und

$$(-i)^j \int_0^\infty (-x)^j e^{-x} e^{i\lambda x} dx = \frac{d^j}{d\lambda^j} \frac{1}{1 - i\lambda} = \frac{i^j j!}{(1 - i\lambda)^{j+1}}$$

folgt für $n \in \mathbb{N}$

$$1 - \widehat{k}_n(\lambda) = 1 + \sum_{j=1}^n \binom{n}{j} \left(\frac{2}{i\lambda - 1} \right)^j = \left(\frac{\lambda - i}{\lambda + i} \right)^n$$

und

$$1 - \widehat{k}_{-n}(\lambda) = \left(\frac{\lambda + i}{\lambda - i} \right)^n.$$

2.5 Projektionsverfahren

Wir wollen z.B. folgende Frage beantworten: Kann man für die Gleichung

$$u(x) - \int_0^\infty k(x-y)u(y) dy = f(x), \quad 0 < x < \infty \quad (2.14)$$

durch Lösen der Gleichung

$$u_n(x) - \int_0^n k(x-y)u_n(y) dy = f(x), \quad 0 < x < n \quad (2.15)$$

eine Näherungslösung gewinnen?

Es seien \mathbf{X} und \mathbf{Y} Banachräume, $P_n \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ und $Q_n \in \mathcal{L}(\mathbf{Y})$ Projektoren, $\mathbf{X}_n := R(P_n)$, $\mathbf{Y}_n := R(Q_n)$, und $A \in \mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$. Neben der Gleichung

$$Au = f \in \mathbf{Y}, \quad u \in \mathbf{X} \quad (2.16)$$

betrachten wir die Gleichung

$$Q_n A u_n = Q_n f, \quad u_n \in \mathbf{X}_n. \quad (2.17)$$

Im Weiteren identifizieren wir die Operatoren $Q_n A P_n$ mit $Q_n A|_{\mathbf{X}_n} \in \mathcal{L}(\mathbf{X}_n, \mathbf{Y}_n)$. Wir bemerken, dass \mathbf{X}_n und \mathbf{Y}_n als Bildräume stetiger Projektoren selbst Banachräume sind.

Definition 2.24 Man sagt, dass das **Projektionsverfahren** (P_n, Q_n) auf die Gleichung (2.16) bzw. den Operator $A \in \mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$ anwendbar ist, in Zeichen $A \in \Pi(P_n, Q_n)$, wenn ein $n_0 \in \mathbb{N}$ existiert, so dass $\forall f \in \mathbf{Y}$ und $\forall n \geq n_0$ die Gleichung (2.17) eindeutig lösbar ist und die Lösungen u_n (in der Norm von \mathbf{X}) gegen eine Lösung der Gleichung (2.16) konvergieren.

Es ist $A \in \Pi(P_n, Q_n)$ äquivalent dazu, dass

$$Q_n A P_n \in G\mathcal{L}(\mathbf{X}_n, \mathbf{Y}_n) \quad \forall n \geq n_0 \quad \text{und} \quad (Q_n A P_n)^{-1} Q_n \longrightarrow B \in \mathcal{L}(\mathbf{Y}, \mathbf{X}) \quad \text{mit} \quad ABf = f \quad \forall f \in \mathbf{Y}$$

gilt.

Satz 2.25 *Es seien $P_n \rightarrow I$, $Q_n \rightarrow I$ und $A \in \mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$. Es gilt $A \in \Pi(P_n, Q_n)$ genau dann, wenn $A \in \mathcal{GL}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$ gilt und wenn ein $n_0 \in \mathbb{N}$ und ein $\gamma_0 > 0$ existieren, so dass $\forall n \geq n_0$*

$$R(Q_n A P_n) = \mathbf{Y}_n \quad \text{und} \quad \|Q_n A P_n u\| \geq \gamma_0 \|P_n u\| \quad \forall u \in \mathbf{X}. \quad (2.18)$$

Beweis. Es sei $A \in \Pi(P_n, Q_n)$. Aus der Invertierbarkeit der Operatoren $Q_n A P_n$ folgt sofort $R(Q_n A P_n) = \mathbf{Y}_n$. Die starke Konvergenz $(Q_n A P_n)^{-1} Q_n \rightarrow B$ liefert die gleichmäßige Beschränktheit der Operatoren $(Q_n A P_n)^{-1} Q_n$, so dass für $u \in \mathbf{X}$ gilt

$$\|P_n u\| = \|(Q_n A P_n)^{-1} Q_n (Q_n A P_n) P_n u\| \leq \frac{1}{\gamma_0} \|Q_n A P_n u\|$$

mit einem gewissen $\gamma_0 > 0$. Für $n \rightarrow \infty$ folgt $\|A u\| \geq \gamma_0 \|u\|$, also $\dim N(A) = 0$. Außerdem impliziert $A \in \Pi(P_n, Q_n)$ auch $R(A) = \mathbf{Y}$.

Seien nun $A \in \mathcal{GL}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$ und (2.18) erfüllt. Es folgt sofort $\dim N(Q_n A P_n) = 0$ und somit die Invertierbarkeit von $Q_n A P_n : \mathbf{X}_n \rightarrow \mathbf{Y}_n$ für alle hinreichend großen n . Für $u_n^* = (Q_n A P_n)^{-1} Q_n f$ und $u^* = A^{-1} f$ folgt

$$\|u_n^* - P_n u^*\| \leq \frac{1}{\gamma_0} \|Q_n A P_n u_n^* - Q_n A P_n u^*\| = \|Q_n A u^* - Q_n A P_n u^*\| \rightarrow 0,$$

woraus sich auch $\|u_n^* - u^*\| \leq \|u_n^* - P_n u^*\| + \|P_n u^* - u^*\| \rightarrow 0$ ergibt. \square

Für das Weitere setzen wir $P_n \rightarrow I$ und $Q_n \rightarrow I$ voraus.

Lemma 2.26 *Es seien $A \in \mathcal{GL}(\mathbf{Y})$, $B \in \mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$, $C \in \mathcal{GL}(\mathbf{X})$ und folgende Voraussetzungen erfüllt:*

- (a) $Q_n A Q_n = Q_n A$ und $N(Q_n A|_{\mathbf{Y}_n}) = \{\Theta\}$,
- (b) $B \in \Pi(P_n, Q_n)$,
- (c) $P_n C P_n = C P_n$ und $R(C P_n) = \mathbf{X}_n$.

Dann gilt $ABC \in \Pi(P_n, Q_n)$.

Beweis. Es ist $u_n^* = Q_n A^{-1} f$ die eindeutige Lösung in \mathbf{Y}_n der Gleichung $Q_n A Q_n u_n = Q_n f$, denn es gilt $Q_n A Q_n A^{-1} f \stackrel{(a)}{=} Q_n A A^{-1} f = Q_n f$, wobei $Q_n A^{-1} f \rightarrow A^{-1} f \forall f \in \mathbf{Y}$ gilt. Somit ist $A \in \Pi(Q_n, Q_n)$. Wegen (c) ist $v_n^* = C^{-1} P_n f$ die eindeutige Lösung in \mathbf{X}_n der Gleichung $P_n C P_n v_n = P_n f$, wobei $v_n^* \rightarrow C^{-1} f \forall f \in \mathbf{X}$ gilt. Somit haben wir $C \in \Pi(P_n, P_n)$. Satz 2.25 liefert wegen $Q_n A B C P_n = (Q_n A Q_n)(Q_n B P_n)(P_n C P_n)$ und (b)

$$\|Q_n A B C P_n u\| \geq \gamma_A \gamma_B \gamma_C \|P_n u\| \quad \forall u \in \mathbf{X}.$$

Da unter den gemachten Voraussetzungen offenbar $R(Q_n A B C P_n) = \mathbf{Y}_n$ gilt, folgt aus Satz 2.25 die Behauptung. \square

Lemma 2.27 *Ist $A \in \Pi(P_n, Q_n)$, so existiert eine Konstante $\delta > 0$ mit*

$$A + B \in \Pi(P_n, Q_n) \quad \forall B \in \mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y}) : \|B\| < \delta.$$

Beweis. Wir setzen $M := \sup \{\|P_n\| \|Q_n\| : n \in \mathbb{N}\}$ und $\delta := \frac{\gamma_0}{2M}$ mit γ_0 aus (2.18). Für $\|B\| < \delta$ gilt dann (für alle hinreichend großen n)

$$\|Q_n(A + B)P_n u\| \geq \|Q_n A P_n u\| - \|Q_n B P_n u\| \geq \gamma_0 \|P_n u\| - \frac{\gamma_0}{2} \|P_n u\| = \frac{\gamma_0}{2} \|P_n u\| \quad \forall u \in \mathbf{X}.$$

Wegen $Q_n(A + B)P_n = Q_n A P_n [I_{\mathbf{X}_n} + (Q_n A P_n)^{-1} Q_n B P_n]$ und $\|(Q_n A P_n)^{-1} Q_n B P_n\| \leq \frac{1}{\gamma_0} \frac{\gamma_0}{2} = \frac{1}{2}$ ist $Q_n(A + B)P_n : \mathbf{X}_n \rightarrow \mathbf{Y}_n$ invertierbar. Satz 2.25 liefert die Behauptung. \square

Lemma 2.28 Sind $A \in \Pi(P_n, Q_n)$, $T \in \mathcal{K}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$ (d.h., kompakt) und $A + T \in GL(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$, so gilt

$$A + T \in \Pi(P_n, Q_n).$$

Beweis. Unter Verwendung von (2.18) folgt

$$\begin{aligned} \|Q_n(A + T)P_n u\| &= \|Q_n A P_n [P_n u + (Q_n A P_n)^{-1} Q_n T P_n u]\| \\ &\geq \gamma_0 \|P_n u + A^{-1} T P_n u\| - \gamma_0 \|[(Q_n A P_n)^{-1} Q_n T - A^{-1} T] P_n u\| \\ &\geq \frac{\gamma_0 \|P_n u\|}{\|(I + A^{-1} T)^{-1}\|} - \gamma_0 \|[(Q_n A P_n)^{-1} Q_n T - A^{-1} T] P_n u\| \\ &\geq \gamma_1 \|P_n u\| \quad \forall n \geq n_1, \forall u \in \mathbf{X}, \end{aligned}$$

weil wegen $(Q_n A P_n)^{-1} Q_n \rightarrow A^{-1}$ und $T \in \mathcal{K}(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$ gilt $\|(Q_n A P_n)^{-1} Q_n T - A^{-1} T\| \rightarrow 0$. Insbesondere ist $Q_n(A + T)P_n = Q_n A P_n + Q_n T P_n : \mathbf{X}_n \rightarrow \mathbf{Y}_n$ injektive und somit wegen der Invertierbarkeit von $Q_n A P_n$ und der Kompaktheit von $Q_n T P_n$ auch surjektiv. Es bleibt Satz 2.25 anzuwenden. \square

Es seien nun neben $P_n \rightarrow I$ die Voraussetzungen (V1), (V2) und (V3) erfüllt.

Satz 2.29 Es gelte $\text{codim } R(V) < \infty$ und für $n \in \mathbb{N}$

$$P_n V P_n = P_n V \quad \text{und} \quad P_n V^{(-1)} P_n = V^{(-1)} P_n. \quad (2.19)$$

Ein Operator $A \in \overline{\mathcal{R}}_0(\tilde{V})$ gehört genau dann zu $\Pi(P_n, P_n)$, wenn $A : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$ invertierbar ist.

Beweis. Aus dem Beweis von Satz 2.19 können wir entnehmen, dass unter der Voraussetzung $A \in GL(\mathbf{X})$ der Operator $A \in \overline{\mathcal{R}}_0(\tilde{V})$ in der Form $A = R_-(I + D)R_+$ mit invertierbaren Operatoren $R_{\pm} \in \mathcal{R}_{\pm}(V)$ und einem Operator D mit so kleiner Norm, dass $I + D \in \Pi(P_n, P_n)$ gilt (siehe Lemma 2.27), geschrieben werden kann. Wir setzen $B := R_+(I + D)R_-$ und zeigen, dass B zu $\Pi(P_n, P_n)$ gehört. Aus den gemachten Voraussetzungen folgt $P_n R_+ P_n = P_n R_+$ und $P_n R_- P_n = R_- P_n$ und wegen $R_{\pm}^{-1} \in \overline{\mathcal{R}}_{\pm}(V)$ auch $P_n R_+^{-1} P_n = P_n R_+^{-1}$ bzw. $P_n R_-^{-1} P_n = R_-^{-1} P_n$. Es folgt $(P_n R_{\pm} P_n)^{-1} = P_n R_{\pm}^{-1} P_n$ und mit Lemma 2.26 $B \in \Pi(P_n, P_n)$. Es bleibt zu zeigen, dass $A - B \in \mathcal{K}(\mathbf{X})$ gilt (vgl. Lemma 2.28):

- Für $j, k \in \mathbb{Z}$ und $j < 0 < k$ ist $S = V^{(j)}V^{(k)} - V^{(k)}V^{(j)} = V^{(j+k)} - V^{(j+k)}V^{-j}V^{(j)} = V^{(j+k)} [I - V^{-j}V^{(j)}]$ ein Operator mit endlichdimensionalem Bild, also $S \in \mathcal{K}(\mathbf{X})$. Man beachte dabei, dass $Q = V^{-j}V^{(j)}$ ein Projektor mit $R(Q) = R(V^{-j})$ ist (wegen $R(V^{(j)}) = \mathbf{X}$) und somit

$$\dim R(Q) = \text{codim } R(V^{-j}) = \dim N(V^{(j)}) \leq j \dim N(V^{(-1)}) = j \text{codim } R(V)$$

gilt.

- Wegen $V^{(j)}V^{(k)} - V^{(k)}V^{(j)} = -[V^{(k)}V^{(j)} - V^{(j)}V^{(k)}]$ gilt dies auch für $k < 0 < j$.
- Für $j, k \leq 0$ oder $j, k \geq 0$ ist $S = \theta$.
- Es folgt $A_1 A_2 - A_2 A_1 \in \mathcal{K}(\mathbf{X}) \forall A_j \in \overline{\mathcal{R}}(V)$.

- Schließlich folgt

$$\begin{aligned} A - B &= [R_-(I + D) - (I + D)R_-] R_+ \\ &\quad + (I + D) [R_- R_+ - R_+ R_-] + [(I + D)R_+ - R_+(I + D)] R_- \in \mathcal{K}(\mathbf{X}). \end{aligned}$$

Der Satz ist bewiesen. \square

Für die Anwendung von Satz 2.29 auf (2.14) und (2.15) setzen wir $\mathbf{X} = \mathbf{L}^p(0, \infty)$, $1 \leq p < \infty$ und

$$(P_n u)(x) := \begin{cases} u(x) & : 0 < x < n, \\ 0 & : n < x. \end{cases}$$

Dann gilt $P_n \rightarrow I$, und mit

$$(Vu)(x) = u(x) - 2 \int_0^x e^{y-x} u(y) dy \quad \text{und} \quad (V^{(-1)}u)(x) = u(x) - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy, \quad 0 < x < \infty$$

sind auch die Bedingungen in (2.19) erfüllt, weil

$$(P_n V P_n u)(x) = \begin{cases} u(x) - 2 \int_0^x e^{y-x} u(y) dy & : 0 < x < n, \\ 0 & : n < x, \end{cases} = (P_n V u)(x)$$

und

$$(P_n V^{(-1)} P_n u)(x) = \begin{cases} u(x) - 2 \int_x^n e^{x-y} u(y) dy & : 0 < x < n, \\ 0 & : n < x, \end{cases} = (V^{(-1)} P_n u)(x).$$

Um Satz 2.29 auf Wiener-Hopf'sche Integralgleichungen anwenden zu können, ist die Bedingung $\text{codim } R(V) < \infty$ zu prüfen. Aus Lemma 2.26,(a) folgt $\text{codim } R(V) = \dim N(V^{(-1)})$. Wir bestimmen also $N(V^{(-1)})$:

Aus $u(x) - 2 \int_x^\infty e^{x-y} u(y) dy = 0$, $0 < x < \infty$ folgt $u'(x) = 2e^x \int_x^\infty e^{-y} u(y) dy - 2u(x) = -u(x)$, also $u(x) = \gamma e^{-x}$, $\gamma \in \mathbb{C}$. Damit ist $\dim N(V^{(-1)}) \leq 1$. Die Probe

$$e^{-x} - 2 \int_x^\infty e^{x-y} e^{-y} dy = e^{-x} + 2e^x \left[\frac{1}{2} e^{-2y} \right]_x^\infty = 0$$

zeigt, dass

$$N(V^{(-1)}) = \{ \gamma \tilde{\psi}_0 : \gamma \in \mathbb{C} \} \quad \text{mit} \quad \tilde{\psi}_0(x) = e^{-x},$$

also $\text{codim } R(V) = \dim N(V^{(-1)}) = 1$ gilt.

Folgerung 2.30 *Es seien $1 \leq p < \infty$, $k \in \mathbf{L}^1(\mathbb{R})$, $f \in \mathbf{L}^p(0, \infty)$, $1 - \widehat{k}(\lambda) \neq 0 \forall \lambda \in \mathbb{R}$ und $\left[\arg \left(1 - \widehat{k}(\lambda) \right) \right]_{\lambda=-\infty}^{\lambda=+\infty} = 0$, wobei $\widehat{k}(\lambda) = \int_{-\infty}^\infty k(x) e^{i\lambda x} dx$. Dann existiert ein $n_0 \in \mathbb{N}$, so dass $\forall n \geq n_0$ die Gleichung (2.15) eine eindeutige Lösung $u_n^* \in \mathbf{L}^p(0, n) \subset \mathbf{L}^p(0, \infty)$ hat, wobei*

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|u_n^* - u^*\|_{\mathbf{L}^p(0, \infty)} = 0$$

gilt und $u^ \in \mathbf{L}^p(0, \infty)$ die eindeutige Lösung der Gleichung (2.14) ist.*

Die Abbildung $\mathcal{J} : \mathbf{L}_0^2(0, \infty) \rightarrow \mathbf{L}^2(0, \infty)$, $u_0 \mapsto u_0 \tilde{\psi}_0$ ist ein isometrischer Isomorphismus, wobei das innere Produkt in $\mathbf{L}_0^2(0, \infty)$ definiert ist als

$$\langle u_0, v_0 \rangle_0 := \int_0^\infty u_0(x) \overline{v_0(x)} e^{-2x} dx = \langle u_0 \tilde{\psi}_0, v_0 \tilde{\psi}_0 \rangle.$$

Das System $\{e_n : n \in \mathbb{N}_0\}$ mit $e_n(x) = x^n$ ist linear unabhängig. Das Schmidt'sche Orthogonalisierungsverfahren liefert das Orthonormalsystem $\{p_n \psi_0 : n \in \mathbb{N}\}$ in $\mathbf{L}^2(0, \infty)$ mit Polynomen

$p_n(x)$ vom Grade n , welches wegen Folgerung 2.3 auch vollständig ist. Wir bemerken, dass $p_n(x) = \sqrt{2} L_n(x)$ mit dem n -ten normierten Laguerre-Polynom $L_n(x)$ (mit positivem Leitkoeffizienten) gilt.

Der Operator $V \in \mathcal{L}(\mathbf{L}^2(0, \infty))$ hat die Eigenschaft $V^* = V^{(-1)}$. Für $f, g \in \mathbf{L}^2(0, \infty)$ ist nämlich

$$\begin{aligned} \langle Vf, g \rangle &= \int_0^\infty \left[f(x) - 2 \int_0^x e^{y-x} f(y) dy \right] \overline{g(x)} dx \\ &= \int_0^\infty f(x) \overline{g(x)} dx - 2 \int_0^\infty \int_y^\infty e^{x-y} \overline{g(x)} dx dy \\ &= \int_0^\infty f(x) \overline{\left[g(x) - 2 \int_x^\infty e^{y-x} g(y) dy \right]} dx = \langle f, V^{(-1)}g \rangle \end{aligned}$$

Ist $u(x) = x^j e^{-x}$, $j \in \mathbb{N}_0$, so ist

$$(Vu)(x) = x^j e^{-x} - 2 \int_0^x y^j dy e^{-x} = (x^j - 2x^{j+1}) e^{-x}.$$

Aus $u(x) = p(x)e^{-x}$ mit $\deg p(x) = j \in \mathbb{N} - 0$ folgt also $(Vu)(x) = q(x)e^{-x}$ mit $\deg q(x) = j + 1$. Definiert man also induktiv $\psi_0 := p_0 \tilde{\psi}_0$ (mit $p_0(x)$ wie oben definiert) und $\psi_{n+1} = V\psi_n$, $n \in \mathbb{N}_0$, so ist $\psi_n(x) = q_n(x)e^{-x}$ mit $\deg q_n(x) = n$. Für $j, k \in \mathbb{N}_0$ und $j > k$ folgt

$$\langle \psi_j, \psi_k \rangle = \langle V^j \psi_0, V^k \psi_0 \rangle = \langle V^{j-k} \psi_0, \psi_0 \rangle = \langle V^{j-k-1} \psi_0, V^{(-1)} \psi_0 \rangle = 0$$

und $\langle \psi_k, \psi_k \rangle = \langle \psi_0, \psi_0 \rangle = 1$. Somit ist

$$\psi_n(x) = (-1)^n p_n(x) e^{-x}.$$

Wir setzen $\mathbf{H} = \mathbf{L}^2(0, \infty)$ und $\mathbf{H}_n = \text{span} \{ \psi_0, \dots, \psi_{n-1} \}$. Der Orthoprojektor $Q_n : \mathbf{H} \rightarrow \mathbf{H}$ auf \mathbf{H}_n ist gleich $Q_n = I - V^n V^{(-n)}$, denn es gilt

$$\langle V^n V^{(-n)} f, g \rangle = \langle V^n (V^*)^n f, g \rangle = \langle f, V^n (V^*)^n g \rangle$$

und für $j = 0, \dots, n-1$

$$V^n V^{(-n)} \psi_j = V^n V^{(-n)} V^j \psi_0 = V^n V^{(j+1-n)} V^{(-1)} \psi_0 = \Theta.$$

Das Projektionsverfahren

$$Q_n A Q_n u_n = Q_n f, \quad u_n \in \mathbf{H}_n$$

für einen Operator $A \in \mathcal{L}(\mathbf{H})$ ist äquivalent zu $u_n = \sum_{\ell=0}^{n-1} \gamma_\ell \psi_\ell$ und

$$\sum_{\ell=0}^{n-1} \langle A \psi_\ell, \psi_j \rangle \gamma_\ell = \langle f, \psi_j \rangle, \quad j = 0, \dots, n-1. \quad (2.20)$$

Es gilt $Q_n \rightarrow I$ in \mathbf{H} und $Q_n V Q_n = Q_n V$ sowie $Q_n V^{(-1)} Q_n = V^{(-1)} Q_n$.

Folgerung 2.31 *Unter den Voraussetzungen von Folgerung 2.30 für $p = 2$ und für den durch die linke Seite von (2.14) definierten Operator $A : \mathbf{H} \rightarrow \mathbf{H}$ existiert ein $n_0 \in \mathbb{N}$, so dass $\forall n \geq n_0$ das lineare Gleichungssystem (2.20) eine eindeutige Lösung $[\gamma_\ell]_{\ell=0}^{n-1} \in \mathbb{C}^n$ besitzt, und $u_n = \sum_{\ell=0}^{n-1} \gamma_\ell \psi_\ell$ konvergiert in der Norm von $\mathbf{L}^2(0, \infty)$ gegen die eindeutige Lösung $u \in \mathbf{L}^2(0, \infty)$ der Gleichung (2.14).*

Für $A \in \overline{\mathcal{R}}(V)$ gilt wegen $V^{(-m)}AV^m = A$, $m \in \mathbb{N}_0$ die Beziehung

$$\langle A\psi_\ell, \psi_j \rangle = \langle AV^\ell\psi_0, V^j\psi_0 \rangle = \begin{cases} \langle V^{(-j)}AV^jV^{\ell-j}\psi_0, \psi_0 \rangle = \langle AV^{\ell-j}\psi_0, \psi_0 \rangle =: a_{j-\ell} & : j < \ell, \\ \langle V^{(-\ell)}AV^\ell\psi_0, V^{j-\ell}\psi_0 \rangle = \langle A\psi_0, V^{j-\ell}\psi_0 \rangle =: a_{j-\ell} & : j \geq \ell. \end{cases}$$

Die Systemmatrix des linearen Gleichungssystems (2.20) ist in diesem Fall also eine Toeplitzmatrix. Die Gleichung $Au = f \in \mathbf{H}$, $u \in \mathbf{H}$ ist äquivalent zu dem unendlichen linearen Gleichungssystem

$$\sum_{\ell=0}^{\infty} a_{j-\ell}\xi_\ell = \eta_j, \quad j = 0, 1, \dots$$

mit $\eta_j = \langle f, \psi_j \rangle$ und $\xi_\ell = \langle u, \psi_\ell \rangle$, welches im Raum ℓ^2 der quadratisch summierbaren Zahlenfolgen zu betrachten ist.

Kapitel 3

Singuläre Integralgleichungen

3.1 Cauchy'sche singuläre Integralgleichungen

Mittels des Residuensatzes der Funktionentheorie kann man zeigen, dass für $0 < \gamma < 1$ und $u \in \mathbb{R}$ gilt (vgl. auch [10, 3.238.1])

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{|x|^{\gamma-1} dx}{x-u} = -\pi |u|^{\gamma-1} \operatorname{sgn}(u) \cot \frac{\pi\gamma}{2}$$

und

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{|x|^{\gamma-1} \operatorname{sgn}(x) dx}{x-u} = \pi |u|^{\gamma-1} \operatorname{sgn}(u) \tan \frac{\pi\gamma}{2}.$$

Dabei sind die Integrale im Sinne des Cauchy'schen Hauptwertes zu verstehen, wobei man im Fall $u = 0$ das erste Integral gleich 0 und das zweite gleich $+\infty$ zu setzen hat. Addition beider Formeln ergibt

$$\int_0^{\infty} \frac{x^{\gamma-1} dx}{x-u} = -\pi u^{\gamma-1} \operatorname{sgn}(u) \cot(\pi\gamma), \quad 0 < u < \infty, \quad 0 < \gamma < 1. \quad (3.1)$$

Mit $v^{\alpha,\beta}(x) := (1-x)^\alpha(1+x)^\beta$ bezeichnen wir wieder ein **Jacobi-Gewicht** und betrachten für $-1 < \alpha, -1 < \beta, \alpha + \beta = -1$ und $-1 < x < 1$ das (Cauchy'sche Hauptwert-) Integral

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 \frac{v^{\alpha,\beta}(y) dy}{y-x} &= \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \left(\frac{1+y}{1-y} \right)^\beta \frac{1-y}{y-x} \frac{2 dy}{(1-y)^2} \\ &= \int_0^{\infty} \frac{t^\beta dt}{\left(\frac{t-1}{t+1} - x \right) (t+1)} = \frac{1}{1-x} \int_0^{\infty} \frac{t^\beta dt}{t - \frac{1+x}{1-x}} \\ &\stackrel{(3.1)}{=} -\frac{\pi}{1-x} \left(\frac{1+x}{1-x} \right)^\beta \cot(\pi\beta + \pi) = \pi \cot(\pi\beta) v^{\alpha,\beta}(x). \end{aligned}$$

Es folgt also für $\alpha > -1, \beta > -1, \alpha + \beta = -1$

$$\cos(\pi\beta) v^{\alpha,\beta}(x) - \frac{\sin(\pi\beta)}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{v^{\alpha,\beta}(y) dy}{y-x} = 0, \quad -1 < x < 1. \quad (3.2)$$

Mit $p_n^{\alpha,\beta}(x)$ bezeichnen wir das n -te normierte **Jacobi-Polynom** (mit positivem Leitkoeffizienten),

$$\deg p_n^{\alpha,\beta}(x) = n, \quad \int_{-1}^1 p_n^{\alpha,\beta}(x) p_m^{\alpha,\beta}(x) v^{\alpha,\beta}(x) dx = \delta_{nm}.$$

Bekanntlich existieren $\alpha_n \in \mathbb{R}$ und $\beta_n > 0$, so dass (vgl. [14, Formeln (2.4),(2.6) und Abschnitt 2.5] oder [16, Formeln (2.6),(2.7) und Abschnitt 2.4])

$$\beta_{n+1} p_{n+1}^{\alpha,\beta}(x) = (x - \alpha_n) p_n^{\alpha,\beta}(x) - \beta_n p_{n-1}^{\alpha,\beta}(x), \quad n \in \mathbb{N}$$

gilt, wobei man explizite Formeln für die α_n und β_n angeben kann. Unter Verwendung dieser Formeln und (3.2) kann man folgenden Satz beweisen (vgl. [16, Abschnitt 3.2]).

Satz 3.1 *Es seien $a, b \in \mathbb{R}$, $0 < \beta_0 < 1$ und $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{Z}$, so dass*

$$a - ib = e^{i\pi\beta_0}, \quad \alpha := \lambda_1 + \beta_0 \in (-1, 1), \quad \beta := \lambda_2 - \beta_0 \in (-1, 1).$$

Dann gilt

$$av^{\alpha,\beta}(x) p_n^{\alpha,\beta}(x) + \frac{b}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{v^{\alpha,\beta}(y) p_n^{\alpha,\beta}(y)}{y-x} dy = (-1)^{\lambda_1} p_{n-\kappa}^{-\alpha,-\beta}(x), \quad -1 < x < 1, \quad n \in \mathbb{N}_0, \quad (3.3)$$

wobei $\kappa = -(\lambda_1 + \lambda_2) = -(\alpha + \beta)$ und $p_{-1}^{-\alpha,-\beta}(x) \equiv 0$ zu setzen sind.

Folgerung 3.2 *Für $\beta_0 = \frac{1}{2}$, d.h. $a = 0$ und $b = -1$, und für $\lambda_1 = -1$, $\lambda_2 = 0$, d.h. $\alpha = \beta = -\frac{1}{2}$ erhalten wir*

$$\frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{T_n(y)}{y-x} \frac{dy}{\sqrt{1-y^2}} = U_{n-1}(x), \quad -1 < x < 1, \quad n \in \mathbb{N}_0,$$

wobei

$$T_n(x) = p_n^{\frac{1}{2}, \frac{1}{2}}(x) \quad \text{und} \quad U_n(x) = p_n^{-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}}(x),$$

$$T_0(x) = \frac{1}{\sqrt{\pi}}, \quad T_n(\cos \theta) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cos(n\theta), \quad n \in \mathbb{N}$$

und

$$U_n(\cos \theta) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{\sin[(n+1)\theta]}{\sin \theta}, \quad n \in \mathbb{N}_0.$$

Analog gilt ($\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 1$, d.h. $\alpha = \beta = \frac{1}{2}$)

$$\frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{U_n(y)}{y-x} \sqrt{1-y^2} dy = -T_{n+1}(x), \quad -1 < x < 1, \quad n \in \mathbb{N}_0.$$

Mit $\mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2$ bezeichnen wir den Hilbertraum der (Klassen von) bzgl. $v^{\alpha,\beta}(x)$ über $(-1, 1)$ quadratisch integrierbaren (komplexwertigen) Funktionen mit dem inneren Produkt

$$\langle u, v \rangle_{\alpha,\beta} = \int_{-1}^1 u(x) \overline{v(x)} v^{\alpha,\beta}(x) dx.$$

Sowohl $\{p_n^{-\alpha,-\beta} : n \in \mathbb{N}_0\}$ als auch $\{v^{\alpha,\beta} p_n^{\alpha,\beta} : n \in \mathbb{N}_0\}$ sind vollständige Orthonormalsysteme in $\mathbf{L}_{-\alpha,-\beta}^2$. Wegen (3.3) ist der Operator $aI + bS$ mit

$$(Su)(x) = \frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{u(y) dy}{y-x}, \quad -1 < x < 1$$

auf der linearen Hülle des zweiten Systems wohldefiniert. Dabei gilt

$$\|(aI + bS)u\|_{-\alpha,-\beta} \leq \|u\|_{-\alpha,-\beta}.$$

Somit kann dieser Operator auf eindeutige Weise zu einem linearen beschränkten Operator $aI + bS : \mathbf{L}_{-\alpha, -\beta}^2 \rightarrow \mathbf{L}_{-\alpha, -\beta}^2$ fortgesetzt werden. Dabei gilt

$$N(aI + bS) = \begin{cases} \text{span} \{v^{\alpha, \beta}\} & : \quad \kappa = 1, \\ \{\Theta\} & : \quad \kappa = 0, \kappa = -1, \end{cases}$$

und

$$\text{codim } R(aI + bS) = \begin{cases} 0 & : \quad \kappa = 1, \kappa = 0, \\ 1 & : \quad \kappa = -1. \end{cases}$$

Im Fall $\kappa = -1$ ist die Gleichung $(aI + bS)u = f \in \mathbf{L}_{-\alpha, -\beta}^2$ genau dann in $\mathbf{L}_{-\alpha, -\beta}^2$ lösbar, wenn $\langle f, 1 \rangle_{-\alpha, -\beta} = 0$ gilt.

Wir verweisen noch auf den Spezialfall (vgl. Folgerung 3.2) $a = 0$, $b = -1$, $\beta_0 = \frac{1}{2}$, $\lambda_1 = -1$, $\lambda_2 = 1$. Wir haben also $\kappa = 0$, $v^{\alpha, \beta}(x) = \sqrt{\frac{1+x}{1-x}} =: \nu(x)$ und $v^{-\alpha, -\beta}(x) = \sqrt{\frac{1-x}{1+x}}$. Mit den Bezeichnungen $p_n^{-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}}(x) =: R_n(x)$ und $p_n^{\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}}(x) =: P_n(x)$ folgt

$$R_n(\cos \theta) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \frac{\cos(n + \frac{1}{2})\theta}{\cos \frac{s}{2}} \quad \text{und} \quad P_n(\cos \theta) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \frac{\sin(n + \frac{1}{2})\theta}{\sin \frac{s}{2}},$$

und (3.3) liefert

$$S\nu R_n = P_n, \quad n \in \mathbb{N}_0.$$

Für $s \geq 0$ definieren wir

$$\mathbf{L}_{\alpha, \beta}^{2, s} = \left\{ u \in \mathbf{L}_{\alpha, \beta}^2 : \sum_{n=0}^{\infty} (1+n)^{2s} \left| \langle u, p_n^{\alpha, \beta} \rangle_{\alpha, \beta} \right|^2 < \infty \right\}$$

und

$$\langle u, v \rangle_{\alpha, \beta, s} = \sum_{n=0}^{\infty} (1+n)^{2s} \langle u, p_n^{\alpha, \beta} \rangle_{\alpha, \beta} \overline{\langle v, p_n^{\alpha, \beta} \rangle_{\alpha, \beta}}.$$

Dann ist $(\mathbf{L}_{\alpha, \beta}^{2, s}, \langle \cdot, \cdot \rangle_{\alpha, \beta, s})$ ein Hilbertraum, wobei $J : \mathbf{L}_{\alpha, \beta}^{2, s} \rightarrow \ell^2$, $u \mapsto \left((1+n)^s \langle u, p_n^{\alpha, \beta} \rangle_{\alpha, \beta} \right)_{n=0}^{\infty}$ ein isometrischer Isomorphismus ist. Offenbar gilt

$$\mathbf{L}_{\alpha, \beta}^2 = \mathbf{L}_{\alpha, \beta}^{2, 0} \supset \mathbf{L}_{\alpha, \beta}^{2, s} \supset \mathbf{L}_{\alpha, \beta}^{2, r}, \quad 0 \leq s \leq r.$$

Analog kann man $\tilde{\mathbf{L}}_{-\alpha, -\beta}^{2, s}$ definieren,

$$\tilde{\mathbf{L}}_{-\alpha, -\beta}^{2, s} = \left\{ u \in \mathbf{L}_{-\alpha, -\beta}^2 : \sum_{n=0}^{\infty} (1+n)^{2s} \left| \langle u, v^{\alpha, \beta} p_n^{\alpha, \beta} \rangle_{-\alpha, -\beta} \right|^2 < \infty \right\}.$$

Folgerung 3.3 Für $s \geq 0$ ist der (oben definierte) Operator $aI + bS : \tilde{\mathbf{L}}_{-\alpha, -\beta}^{2, s} \rightarrow \mathbf{L}_{-\alpha, -\beta}^{2, s}$ linear, beschränkt und einseitig invertierbar. Dabei gilt

$$\dim N(aI + bS) = \max \{0, \kappa\}, \quad \text{codim } R(aI + bS) = \max \{0, -\kappa\},$$

und

$$(aI + bS)^{-1} = v^{\alpha, \beta} (aI - bS) v^{-\alpha, -\beta} I$$

ist im Fall $\kappa = 0$ der inverse Operator bzw. im Fall $\kappa \neq 0$ ein entsprechender einseitig inverser Operator.

Mit $P_n^{\alpha,\beta} : \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2 \rightarrow \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2$ bezeichnen wir den Orthoprojektor auf $\text{span} \{p_0^{\alpha,\beta}, \dots, p_{n-1}^{\alpha,\beta}\} =: \mathbf{X}_n$, d.h.

$$P_n^{\alpha,\beta} f = \sum_{j=0}^{n-1} \langle f, p_j^{\alpha,\beta} \rangle_{\alpha,\beta} p_j^{\alpha,\beta}, \quad f \in \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2.$$

Folgerung 3.4 *Es seien $s \geq 0$ und $f \in \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,s}$. Dann gilt*

$$(a) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \left\| f - P_n^{\alpha,\beta} f \right\|_{\alpha,\beta,s} = 0,$$

$$(b) \quad \left\| f - P_n^{\alpha,\beta} f \right\|_{\alpha,\beta,t} \leq (1+n)^{t-s} \|f\|_{\alpha,\beta,s}, \quad 0 \leq t \leq s,$$

$$(c) \quad \left\| P_n^{\alpha,\beta} f \right\|_{\alpha,\beta,t} \leq \begin{cases} \|f\|_{\alpha,\beta,s} & : 0 \leq t \leq s, \\ n^{t-s} \|f\|_{\alpha,\beta,s} & : s \leq t. \end{cases}$$

(d) *Die Einbettung $\mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,s} \subset \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,t}$, $0 \leq t < s$, ist kompakt.*

Beweis. (a) $\left\| f - P_n^{\alpha,\beta} f \right\|_{\alpha,\beta,s}^2 = \sum_{j=n}^{\infty} (1+j)^{2s} \left| \langle f, p_j^{\alpha,\beta} \rangle_{\alpha,\beta} \right|^2 \rightarrow 0.$

$$(b) \quad \left\| f - P_n^{\alpha,\beta} f \right\|_{\alpha,\beta,t}^2 \leq (1+n)^{2(t-s)} \sum_{j=n}^{\infty} (1+j)^{2s} \left| \langle f, p_j^{\alpha,\beta} \rangle_{\alpha,\beta} \right|^2 \leq (1+n)^{2(t-s)} \|f\|_{\alpha,\beta,s}^2.$$

$$(c) \quad \left\| P_n^{\alpha,\beta} f \right\|_{\alpha,\beta,t}^2 = \sum_{j=0}^{n-1} (1+j)^{2t} \left| \langle f, p_j^{\alpha,\beta} \rangle_{\alpha,\beta} \right|^2 \leq \begin{cases} \sum_{j=0}^{n-1} (1+j)^{2s} \left| \langle f, p_j^{\alpha,\beta} \rangle_{\alpha,\beta} \right|^2 \leq \|f\|_{\alpha,\beta,s}^2 & : 0 \leq t \leq s, \\ n^{2(t-s)} \sum_{j=0}^{n-1} (1+j)^{2s} \left| \langle f, p_j^{\alpha,\beta} \rangle_{\alpha,\beta} \right|^2 \leq n^{2(t-s)} \|f\|_{\alpha,\beta,s}^2 & : s \leq t. \end{cases}$$

$$(d) \quad \text{Aus (b) folgt } \left\| I - P_n^{\alpha,\beta} \right\|_{\mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,s} \rightarrow \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,t}} \rightarrow 0. \quad \square$$

Mit den Bezeichnungen aus Folgerung 3.2 und $\sigma(x) := (1-x^2)^{-\frac{1}{2}}$ sowie $\varphi(x) := (1-x^2)^{\frac{1}{2}}$ gilt

$$\frac{d}{dx} [\varphi(x) U_{n-1}(x)] = -n\sigma(x) T_n(x), \quad n \in \mathbb{N} \quad \text{und} \quad T_n'(x) = n U_{n-1}(x), \quad n \in \mathbb{N}_0. \quad (3.4)$$

Diese Formeln lassen sich verallgemeinern zu (vgl. [16, (3.4),(3.5)])

$$v^{\alpha,\beta}(x) p_n^{\alpha,\beta}(x) = -\frac{1}{\sqrt{n(n+\alpha+\beta+1)}} \frac{d}{dx} \left[v^{\alpha+1,\beta+1}(x) p_{n-1}^{\alpha+1,\beta+1}(x) \right], \quad n \in \mathbb{N} \quad (3.5)$$

und

$$\frac{d}{dx} p_n^{\alpha,\beta}(x) = \sqrt{n(n+\alpha+\beta+1)} p_{n-1}^{\alpha+1,\beta+1}(x), \quad n \in \mathbb{N}_0. \quad (3.6)$$

Folgerung 3.5 *Seien $s \geq 0$, und D bezeichne den Operator der verallgemeinerten Differentiation. Dann ist $D : \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,s+1} \rightarrow \mathbf{L}_{\alpha+1,\beta+1}^{2,s}$ stetig.*

Beweis. Aus $u \in \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,s+1}$ folgt

$$\begin{aligned} \|Du\|_{\alpha+1,\beta+1,s}^2 &= \sum_{n=1}^{\infty} n^{2s} \left| \langle Du, p_{n-1}^{\alpha+1,\beta+1} v^{\alpha+1,\beta+1} \rangle \right|^2 \\ &\stackrel{(3.5)}{=} \sum_{n=1}^{\infty} n^{2s} n(n+\alpha+\beta+1) \left| \langle u, p_n^{\alpha,\beta} \rangle_{\alpha,\beta} \right|^2 \leq \|u\|_{\alpha,\beta,s+1}^2, \end{aligned}$$

was die Gültigkeit der Behauptung zeigt. \square

Folgerung 3.6 ([2], Seiten 195-197) *Sei $r \in \mathbb{N}_0$. Dann ist $u \in \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,r}$ genau dann, wenn $D^k u \in \mathbf{L}_{\alpha+k,\beta+k}^2$, $k = 0, 1, \dots, r$ gilt. Dabei sind die Normen $\|u\|_{\alpha,\beta,r}$ und*

$$\|u\|_{\alpha,\beta,(r)} := \sum_{k=0}^r \|D^k u\|_{\alpha+k,\beta+k}$$

äquivalent.

Mit $L_n^{\alpha,\beta}$ bezeichnen wir den Operator, der einer Funktion $f : (-1, 1) \rightarrow \mathbb{C}$ das Interpolationspolynom höchstens $(n-1)$ -ten Grades bezüglich der Nullstellen $x_{nk}^{\alpha,\beta}$, $k = 1, \dots, n$ des n -ten orthogonalen Polynoms $p_n^{\alpha,\beta}(x)$ zuordnet. Bekanntlich gilt $-1 < x_{nn}^{\alpha,\beta} < \dots < x_{n1}^{\alpha,\beta} < 1$ und

$$(L_n^{\alpha,\beta} f)(x) = \sum_{k=1}^n f(x_{nk}^{\alpha,\beta}) \ell_{nk}^{\alpha,\beta}(x)$$

mit

$$\ell_{nk}^{\alpha,\beta}(x) = \prod_{j=1, j \neq k}^n \frac{x - x_{nj}^{\alpha,\beta}}{x_{nk}^{\alpha,\beta} - x_{nj}^{\alpha,\beta}} = \frac{p_n^{\alpha,\beta}(x)}{(x - x_{nk}^{\alpha,\beta})(p_n^{\alpha,\beta})'(x_{nk}^{\alpha,\beta})}.$$

Wir bemerken, dass aus $f \in \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,s}$ mit $s > \frac{1}{2}$ folgt, dass $f : (-1, 1) \rightarrow \mathbb{C}$ stetig ist ([2, Theorem 2.5]). Der folgende Satz wurde im Fall $|\alpha| = |\beta| = \frac{1}{2}$ in [2, Theorem 3.4] und im Fall $\alpha, \beta > -1$, $s \geq 1$ in [3, Theorem 2.3] bewiesen. Der allgemeine Fall wurde in [22] betrachtet.

Satz 3.7 *Es seien $s > \frac{1}{2}$ und $f \in \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^{2,s}$. Dann gilt*

- (a) $\lim_{n \rightarrow \infty} \|f - L_n^{\alpha,\beta} f\|_{\alpha,\beta,s} = 0$,
- (b) $\|f - L_n^{\alpha,\beta} f\|_{\alpha,\beta,t} \leq c n^{t-s} \|f\|_{\alpha,\beta,s}$, $0 \leq t \leq s$ mit $c \neq c(n, f, t, s)$.

3.2 Integraloperatoren mit logarithmischen Kernen

Für den Integraloperator

$$(Ku)(x) = -\frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 \ln|y-x| u(y) \frac{dy}{\sqrt{1-y^2}}, \quad -1 < x < 1$$

gilt

$$Kp_n^\sigma = KT_n = \begin{cases} (\ln 2)p_0^\sigma & : n = 0, \\ \frac{1}{n} p_n^\sigma & : n \in \mathbb{N}, \end{cases} \quad (3.7)$$

wobei $\sigma(x) = (1-x^2)^{-\frac{1}{2}}$ und $p_n^\sigma(x) := p_n^{-\frac{1}{2},-\frac{1}{2}}(x) = T_n(x)$.

Begündung:

- (a) Für fixiertes $x \in (-1, 1)$ gehört die Funktion $L_x : (-1, 1) \rightarrow \mathbb{R}$, $y \mapsto \ln|y - x|$ zu \mathbf{L}_σ^2 . Wir berechnen die Fourierkoeffizienten von L_x bzgl. des vollständigen Orthonormalsystems $(T_n)_{n=0}^\infty$. Für $n \in \mathbb{N}$ gilt

$$\begin{aligned}
 \langle L_x, T_n \rangle_\sigma &= \int_{-1}^1 \ln|y - x| T_n(y) \frac{dy}{\sqrt{1 - y^2}} \\
 &\stackrel{(3.4)}{=} -\frac{1}{n} \int_{-1}^1 \ln|y - x| \frac{d}{dy} \left[\sqrt{1 - y^2} U_{n-1}(y) \right] dy \\
 &= -\frac{1}{n} \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \left(\int_{-1}^{x-\varepsilon} + \int_{x+\varepsilon}^1 \right) \ln|y - x| \frac{d}{dy} \left[\sqrt{1 - y^2} U_n(y) \right] dy \\
 &= \frac{1}{n} \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \left[-(\ln \varepsilon) \sqrt{1 - (x - \varepsilon)^2} U_{n-1}(x - \varepsilon) \right. \\
 &\quad \left. + (\ln \varepsilon) \sqrt{1 - (x + \varepsilon)^2} U_{n-1}(x + \varepsilon) \right. \\
 &\quad \left. + \left(\int_{-1}^{x-\varepsilon} + \int_{x+\varepsilon}^1 \right) \frac{U_{n-1}(y)}{y - x} \sqrt{1 - y^2} dy \right] \\
 &= \frac{1}{n} \int_{-1}^1 \frac{U_{n-1}(y)}{y - x} \sqrt{1 - y^2} dy \stackrel{\text{Folg. 3.2}}{=} -\frac{\pi}{n} T_n(x).
 \end{aligned}$$

- (b) Für $n = 0$ erhalten wir

$$\langle L_x, T_0 \rangle_\sigma = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_{-1}^1 \ln|y - x| \frac{dy}{\sqrt{1 - y^2}} =: \frac{1}{\sqrt{\pi}} \psi(x) = \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \psi_\varepsilon(x)$$

mit

$$\begin{aligned}
 \psi_\varepsilon(x) &= \left(\int_{-1}^{x-\varepsilon} + \int_{x+\varepsilon}^1 \right) \ln|y - x| \frac{dy}{\sqrt{1 - y^2}} \\
 &= \int_{-1}^{x-\varepsilon} \ln(x - y) \frac{dy}{\sqrt{1 - y^2}} + \int_{x+\varepsilon}^1 \ln(y - x) \frac{dy}{\sqrt{1 - y^2}}.
 \end{aligned}$$

Es folgt

$$\begin{aligned}
 \psi'_\varepsilon(x) &= \int_{-1}^{x-\varepsilon} \frac{1}{yx - y} \frac{dy}{\sqrt{1 - y^2}} - \int_{x+\varepsilon}^1 \frac{1}{y - x} \\
 &\quad + (\ln \varepsilon) \left[\frac{1}{\sqrt{1 - (x - \varepsilon)^2}} - \frac{1}{\sqrt{1 - (x + \varepsilon)^2}} \right] \\
 &\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow +0} - \int_{-1}^1 \frac{1}{y - x} \frac{dy}{\sqrt{1 - y^2}} \stackrel{(3.4)}{=} 0.
 \end{aligned}$$

Diese Konvergenz ist gleichmäßig bzgl. $x \in [-1 + \delta, 1 - \delta] \forall \delta \in (0, 1)$, weil für $0 < \varepsilon_1 < \varepsilon_2$

und $\chi_\varepsilon(x) := \left(\int_{-1}^{x-\varepsilon} + \int_{x+\varepsilon}^1 \right) \frac{1}{y-x} \frac{dy}{\sqrt{1-y^2}}$ gilt

$$\begin{aligned} \chi_{\varepsilon_1}(x) - \chi_{\varepsilon_2}(x) &= \left(\int_{-1}^{x-\varepsilon_1} - \int_{-1}^{x-\varepsilon_2} \right) \dots dy + \left(\int_{x+\varepsilon_1}^1 - \int_{x+\varepsilon_2}^1 \right) \dots dy \\ &= \int_{x-\varepsilon_2}^{x-\varepsilon_1} \frac{\sigma(y) - \sigma(x)}{y-x} dy + \int_{x+\varepsilon_1}^{x+\varepsilon_2} \frac{\sigma(y) - \sigma(x)}{y-x} dy, \end{aligned}$$

so dass für $x \in [-1 + \delta, 1 - \delta]$ und ε_2 hinreichend klein

$$|\chi_{\varepsilon_1}(x) - \chi_{\varepsilon_2}(x)| \leq \text{const}(\varepsilon_2 - \varepsilon_1)$$

gilt. Es folgt $\psi'(x) = 0 \forall x \in (-1, 1)$. Damit ist

$$\gamma = \int_{-1}^1 \ln|y-x| \frac{dy}{\sqrt{1-y^2}}, \quad -1 < x < 1, \quad (3.8)$$

eine Konstante. Außerdem ist $\psi : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig (vgl. [15, Satz 3.5]). Wir haben damit (für $x = 0$ in (3.8))

$$\begin{aligned} \gamma &= \int_0^\pi \ln(1 - \cos s) ds = \int_0^\pi \ln\left(2 \sin^2 \frac{s}{2}\right) ds \\ &= \pi \ln 2 + 2 \int_0^\pi \ln\left(\sin \frac{s}{2}\right) ds = \pi \ln 2 + 4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \ln(\sin t) dt \\ &\stackrel{t=\frac{\pi}{2}-z}{=} \pi \ln 2 + 4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \ln(\cos z) dz \stackrel{y=\cos z}{=} \pi \ln 2 + 4 \int_0^1 \ln y \frac{dy}{\sqrt{1-y^2}} \\ &= \pi \ln 2 + 2\gamma, \end{aligned}$$

also $\gamma = -\pi \ln 2$ und somit $\langle L_x, T_0 \rangle_\sigma = -\sqrt{\pi} \ln 2 = -\pi(\ln 2)T_0$.

Die Räume $\mathbf{L}_\sigma^{2,s}$, $s \geq 0$ sind isometrisch isomorph zu ℓ_s^2 , wobei

$$\ell_s^2 = \left\{ \xi = (\xi_n)_{n=0}^\infty \in \ell^2 : ((1+n)^s \xi_n)_{n=0}^\infty \in \ell^2 \right\} \quad \text{und} \quad \langle \xi, \eta \rangle_{\ell_s^2} = \sum_{n=0}^\infty (1+n)^{2s} \xi_n \overline{\eta_n}.$$

Der isometrische Isomorphismus ist gegeben durch $F : \mathbf{L}_\sigma^{2,s} \rightarrow \ell_s^2$, $u \mapsto (\langle u, p_n^\sigma \rangle_\sigma)_{n=0}^\infty$. Es folgt dann aus (3.7) $\mathbb{K} := FKF^{-1} = \text{diag} [\alpha_n]_{n=0}^\infty$ mit $\alpha_0 = \ln 2$ und $\alpha_n = \frac{1}{n}$, $n \in \mathbb{N}$. Der duale Raum $(\mathbf{L}_\sigma^{2,s})^*$ ist isometrisch isomorph zu ℓ_{-s}^2 über die Abbildung $\widehat{F} : (\mathbf{L}_\sigma^{2,s})^* \rightarrow \ell_{-s}^2$, $\varphi \mapsto (\varphi_n)_{n=0}^\infty$ mit $\varphi_n = \varphi(p_n^\sigma)$. Definieren wir $\mathbf{L}_\sigma^{2,-s} := (\mathbf{L}_\sigma^{2,s})^*$, so können wir $K : \mathbf{L}_\sigma^{2,s} \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^{2,-s}$ für alle $s \in \mathbb{R}$ betrachten, wobei wir $K = F^{-1}\mathbb{K}F$ verwenden. Aus (3.7) ergibt sich nun sofort die folgende Aussage.

Satz 3.8 *Der Operator $K : \mathbf{L}_\sigma^{2,s} \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^{2,-s}$ ist ein linearer, beschränkter und invertierbarer Operator. Dabei gilt $K^{-1} = F^{-1}\mathbb{K}^{-1}F$.*

Wir definieren den Operator $K_1 : \mathbf{L}_\sigma^2 \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$ über

$$(K_1 u)(x) = -\frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 (y-x) \ln|y-x| u(y) \frac{dy}{\sqrt{1-y^2}}, \quad -1 < x < 1.$$

Unter Verwendung des Multiplikationsoperators $(Mu)(x) := xu(x)$ folgt $K_1 = KM - MK$, so dass die Rekursionformel

$$xp_n^\sigma(x) = \frac{1}{2} [p_{n+1}^\sigma(x) + p_{n-1}^\sigma(x)], \quad n = 2, 3, \dots$$

die Formeln

$$K_1 p_n^\sigma = \beta_{n-1} p_{n-1}^\sigma - \beta_n p_{n+1}^\sigma, \quad n \in \mathbb{N}_0$$

mit $\beta_{-1} = 0$, $\beta_0 = \frac{\ln 2 - 1}{\sqrt{2}}$ und $\beta_n = \frac{1}{2n(n+1)}$, $n \in \mathbb{N}$ liefert. Es folgt

$$\mathbb{K}_1 = FK_1F^{-1} : \ell_s^2 \longrightarrow \ell_{s+2}^2, \quad (\xi_n)_{n=0}^\infty \mapsto (\beta_n \xi_{n+1} - \beta_{n-1} \xi_{n-1})_{n=0}^\infty$$

($\xi_{-1} := 0$).

Folgerung 3.9 *Der Operator $K_1 : \mathbf{L}_\sigma^{2,s} \longrightarrow \mathbf{L}_\sigma^{2,s+2}$ ist für alle $s \in \mathbb{R}$ beschränkt. Die homogene Gleichung $K_1 u = 0$ besitzt in $\mathbf{L}_\sigma^{2,-\frac{3}{2}}$ nur die triviale Lösung. Für $s < -\frac{3}{2}$ gilt $\dim N(K_1) = 1$. Die Gleichung $K_1 u = 1$ ist in $\mathbf{L}_\sigma^{2,-\frac{3}{2}}$ nicht lösbar.*

Beweis. Aus der Gleichung $\mathbb{K}_1 \xi = \Theta$ folgt $\xi_1 = 0$, $\xi_{n+1} = \frac{\beta_{n-1} \xi_{n-1}}{\beta_n}$, $n \in \mathbb{N}$, insbesondere $\xi_3 = \xi_5 = \dots = 0$. Falls $\xi_0 = 0$, so sind auch $\xi_n = 0 \forall n \in \mathbb{N}$. Sei deshalb $\xi_1 = 1$. Es folgt $\xi_2 = \frac{\beta_0}{\beta_1} = 4\beta_0$ und $\xi_{2m} = \frac{\beta_{2m-2} \xi_{2m-2}}{\beta_{2m-1}} = \frac{m}{m-1} \xi_{2(m-1)} = 4m\beta_0$, $m = 1, 2, \dots$. Nun gilt aber

$$\sum_{n=0}^{\infty} (1+n)^{2s} |\xi_n|^2 = 1 + (2\beta_0)^2 \sum_{m=0}^{\infty} (1+2m)^{2s} (2m)^2 < \infty \iff s < -\frac{3}{2}.$$

Die Gleichung $\mathbb{K}_1 \xi = (1, 0, 0, \dots)$ führt zu $\xi_1 = \beta_0^{-1}$ und somit zu $\xi_{2m+1} = \frac{\beta_{2m-1} \xi_{2m-1}}{\beta_{2m}} = \frac{2m+1}{2m-1} \xi_{2m-1} = (2m+1)\beta_0^{-1}$, so dass diese Gleichung keine Lösung in $\ell_{-\frac{3}{2}}^2$ hat. \square

Satz 3.10 *Das Bild des Operators $K_1 : \mathbf{L}_\sigma^{2,s} \longrightarrow \mathbf{L}_\sigma^{2,s+2}$ ist für alle $s \in \mathbb{R}$ nicht abgeschlossen.*

Beweis. Wir betrachten die Shiftoperatoren

$$\mathbb{V} : \ell_s^2 \longrightarrow \ell_s^2, \quad (\xi_n)_{n=0}^\infty \mapsto (0, \xi_0, \xi_1, \dots) \quad \text{und} \quad \mathbb{V}^{(-1)} : \ell_s^2 \longrightarrow \ell_s^2, \quad (\xi_n)_{n=0}^\infty \mapsto (\xi_1, \xi_2, \dots)$$

sowie den isometrischen Isomorphismus

$$\mathbb{R}_2 : \ell_s^2 \longrightarrow \ell_{s+2}^2, \quad (\xi_n)_{n=0}^\infty \mapsto ((1+n)^{-2} \xi_n)_{n=0}^\infty$$

und definieren $\mathbb{U} := \mathbb{K}_1 - \frac{1}{2} \mathbb{R}_2 (\mathbb{V}^{(-1)} - \mathbb{V})$. dann haben wir

$$\begin{aligned} \mathbb{U} \xi &= \left(\beta_n \xi_{n+1} - \beta_{n-1} \xi_{n-1} - \frac{1}{2(n+1)^2} (\xi_{n+1} - \xi_{n-1}) \right)_{n=0}^\infty \\ &= \left(\left(\frac{1}{2n(n+1)} - \frac{1}{2(n+1)^2} \right) \xi_{n+1} + \left(\frac{1}{2(n+1)^2} - \frac{1}{2(n+1)n} \right) \xi_{n-1} \right)_{n=0}^\infty \\ &= \left(\frac{1}{2n(n+1)^2} \xi_{n+1} - \frac{3n+1}{2(n+1)^2(n-1)n} \xi_{n-1} \right)_{n=0}^\infty, \end{aligned}$$

was zeigt, dass $\mathbb{U} \in \mathcal{L}(\ell_s^2, \ell_{s+3}^2) \subset \mathcal{K}(\ell_s^2, \ell_{s+2}^2)$ gilt. Der Operator $\mathbb{V}^{(-1)} - \mathbb{V}$ hat in ℓ_s^2 , $s \geq -\frac{1}{2}$ einen trivialen Nullraum, sein Symbol $\frac{1}{2}(t^{-1} - t)$ aber Nullstellen auf dem Einheitskreis \mathbb{T} . Somit

ist sein Bild nicht abgeschlossen (Lemma 2.6,(a) und Satz 2.14). Für $\xi \in \ell_s^2$ und $\eta \in \ell_{-s}^2$ gilt $\langle \mathbb{V}\xi, \eta \rangle = \sum_{n=1}^{\infty} \xi_{n-1} \overline{\eta_n} = \sum_{n=0}^{\infty} \xi_n \overline{\eta_{n+1}} = \langle \xi, \mathbb{V}^{(-1)}\eta \rangle$, d.h., $\mathbb{V}^* = \mathbb{V}^{(-1)}$.

Wäre das Bild von $\mathbb{A} = \frac{1}{2}(\mathbb{V}^{(-1)} - \mathbb{V})$ in ℓ_s^2 , $s < -\frac{1}{2}$ abgeschlossen, so wäre wegen $\dim N(\mathbb{A}^*) = 0$ dieses Bild gleich $\ell^2 - s$ und somit wäre \mathbb{A} in ℓ_s^2 , $s < -\frac{1}{2}$ einseitig invertierbar. Wäre nun das Bild von $\mathbb{K}_1 : \ell_s^2 \rightarrow \ell_{s+2}^2$ abgeschlossen, so wäre dieser Operator Fredholmsch, da $\dim N(\mathbb{K}_1)$ und $\dim N(\mathbb{K}_1^*)$ endlich sind. Damit wäre aber auch $\frac{1}{2}\mathbb{R}_2(\mathbb{V}^{(-1)} - \mathbb{V}) = \mathbb{K}_1 - \mathbb{U}$ ein Fredholmoperator und hätte damit abgeschlossenes Bild. \square

Wir bestimmen eine (rein algebraische) Lösungsformel für die Gleichung

$$\mathbb{K}_1\xi = \eta = (\eta_0, \eta_1, \dots). \quad (3.9)$$

Aus

$$\mathbb{K}_1\xi = (\beta_0\xi_1, \beta_1\xi_2 - \beta_0\xi_0, \beta_2\xi_3 - \beta_1\xi_1, \dots)$$

folgt

$$\begin{aligned} \xi_1 &= \beta_0^{-1}\eta_0, \\ \xi_3 &= \beta_2^{-1}(\eta_2 + \beta_1\beta_0^{-1}\eta_0), \\ &\vdots \\ \xi_{2k+1} &= \beta_{2k}^{-1} \sum_{m=0}^k \prod_{r=m}^{k-1} \beta_{2r}^{-1} \beta_{2r+1} \eta_{2m} = 4(2k+1) \left[\frac{\eta_0}{4\beta_0} + \sum_{m=1}^k m \eta_{2m} \right] \end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned} \xi_2 &= \beta_1^{-1}(\eta_1 + \beta_0\xi_0), \\ \xi_4 &= \beta_3^{-1}(\eta_3 + \beta_2\xi_2) = \beta_3^{-1}\eta_3 + \beta_3^{-1}\beta_1^{-1}\beta_2\eta_1 + \beta_3^{-1}\beta_1^{-1}\beta_2\beta_0\xi_0, \\ &\vdots \\ \xi_{2(k+1)} &= \beta_{2k+1}^{-1} \sum_{m=0}^k \prod_{r=m+1}^k \beta_{2r}^{-1} \beta_{2r} \eta_{2m+1} + \prod_{r=0}^k \beta_{2r+1}^{-1} \beta_{2r} \xi_0 \\ &= 4(k+1) \left[\sum_{m=0}^k (2m+1)\eta_{2m+1} + \beta_0\xi_0 \right]. \end{aligned}$$

Folgerung 3.11 Sind $f \in \mathbf{L}_\sigma^{2,s}$ für ein $s > \tau + 3$ und $\tau \geq -1$, so besitzt die Gleichung

$$K_1u = f + \alpha \quad (3.10)$$

genau eine Lösung $(u, \alpha) \in \mathbf{L}_\sigma^{2,\tau} \times \mathbb{C}$.

Beweis. Wir betrachten die Gleichung

$$\mathbb{K}_1\xi = \eta + (\alpha, 0, 0, \dots) \in \ell^2 \quad (3.11)$$

für $\xi \in \ell_{-1}^2$ und $\alpha \in \mathbb{C}$. Aus den Lösungsformeln zu (3.9) erhalten wir

$$\begin{aligned} \xi_{2k+1} &= 4(2k+1) \left[\frac{\eta_0 + \alpha}{4\beta_0} + \sum_{m=1}^k m \eta_{2m} \right], \quad k = 0, 1, \dots, \\ \xi_{2(k+1)} &= 4(k+1) \left[\sum_{m=0}^k (2m+1)\eta_{2m+1} + \beta_0\xi_0 \right], \quad k = 0, 1, \dots \end{aligned}$$

Ntwendig dafür, dass $(\xi_n)_{n=0}^\infty$ zu ℓ_{-1}^2 gehört, ist, dass $((n+1)_n^{-1})_{n=0}^\infty$ eine Nullfolge ist. Das führt zu den Bedingungen

$$\frac{\eta_0 + \alpha}{4\beta_0} + \sum_{m=1}^{\infty} m \eta_{2m} = 0 \quad \text{und} \quad \sum_{m=0}^{\infty} (2m+1) \eta_{2m+1} + \beta_0 \xi_0 = 0,$$

d.h.,

$$\alpha = -\eta_0 - 4\beta_0 \sum_{m=1}^{\infty} m \eta_{2m} \quad \text{und} \quad \xi_0 = -\frac{1}{\beta_0} \sum_{m=0}^{\infty} (2m+1) \eta_{2m+1},$$

sowie

$$\xi_{2k+1} = -4(2k+1) \sum_{m=k+1}^{\infty} m \eta_{2m} \quad \text{und} \quad \xi_{2(k+1)} = -4(k+1) \sum_{m=k+1}^{\infty} (2m+1) \eta_{2m+1}.$$

Es folgt

$$\begin{aligned} |\xi_k|^2 &\leq \text{const}(k+1)^2 \left[\sum_{m=k+1}^{\infty} (m+1)^{1-s} (m+1)^{-s} |\eta_{2m+1}| \right]^2 \\ &\leq \text{const}(k+1)^2 \sum_{m=k+1}^{\infty} (m+1)^{2(1-s)} \|\eta\|_{\ell_s^2}^2 \\ &\leq \text{const}(k+1)^2 (k+1)^{1+2(1-s)} \|\eta\|_{\ell_s^2}^2 = \text{const}(k+1)^{5-2s} \|\eta\|_{\ell_s^2}^2, \end{aligned}$$

so dass unter den gemachten Voraussetzungen

$$\|\xi\|_{\ell_\tau^2} \leq \text{const} \sum_{k=0}^{\infty} (k+1)^{2\tau+5-2s} \|\eta\|_{\ell_s^2}^2 < \infty$$

gilt, weil $2\tau + 5 - 2s < -1 \iff \tau - s < -3 \iff s > \tau + 3$. □

Folgerung 3.12 Sind $\tau \geq -1$ und $s < \tau + 3$, so existiert ein $f \in \mathbf{L}_\sigma^{2,s}$, für welches die Gleichung (3.10) keine Lösung $(u, \alpha) \in \mathbf{L}_\sigma^{2,\tau} \times \mathbb{C}$ besitzt.

Beweis. Betrachten wir für $r > 1$ und $\eta = (1, 1, r^{-r-1}, 3^{-r-1}, \dots)$ die Gleichung (3.11), so folgt

$$\xi_{2k+1} = -2(2k+1) \sum_{m=k+1}^{\infty} (2m)^{-r} \sim_k (2k+1)^{2-r}, \quad k \in \mathbb{N}_0,$$

und

$$\xi_{2(k+1)} = -4(k+1) \sum_{m=k+1}^{\infty} (2m+1)^{-r} \sim_k [2(k+1)]^{2-r}, \quad k \in \mathbb{N}_0,$$

wobei η zu ℓ_s^2 für $s < r + \frac{1}{2}$ gehört. Somit ist

$$\xi \in \ell_\tau^2 \iff 2\tau + 4 - 2r < -1 \iff \tau - r < -\frac{5}{2} \iff r > \tau + \frac{5}{2}.$$

Sind also $r = \tau + \frac{5}{2}$ und $\tau \geq -1$, so folgt $\eta \in \ell_s^2$ für $s < \frac{1}{2} + r = \tau + 3$, aber die Gleichung (3.11) hat keine Lösung in ℓ_τ^2 . □

3.3 Kollokations-Quadratur-Verfahren für Cauchy'sche singuläre Integralgleichungen

Wir konzentrieren uns hier auf die Situation $0 < \beta_0 = \alpha = -\beta < 1$, d.h. $\lambda_1 = \lambda_2 = \kappa = 0$, aus Satz 3.1 und verwenden die Abkürzungen

$$\begin{aligned} \nu(x) &= v^{\alpha, -\alpha}(x), \quad \mu(x) = v^{-\alpha, \alpha}(x), \quad p_n^\nu(x) = p_n^{\alpha, -\alpha}(x), \quad p_n^\mu(x) = p_n^{-\alpha, \alpha}(x), \\ x_{nk}^\nu &= x_{nk}^{\alpha, -\alpha}, \quad x_{nj}^\mu = x_{nj}^{-\alpha, \alpha}, \quad L_n^\nu = L_n^{\alpha, -\alpha}, \quad L_n^\mu = L_n^{-\alpha, \alpha}. \end{aligned}$$

Nach Folgerung 3.3 ist der durch

$$(Au)(x) := a(x)\nu(x)u(x) + \frac{b}{\pi} \int_{-1}^1 \frac{u(y)}{y-x} \nu(y) dy, \quad -1 < x < 1$$

definierte Operator $A = a\nu I + bS\nu I : \mathbf{L}_\nu^{2,s} \rightarrow \mathbf{L}_\mu^{2,s}$ linear, beschränkt und invertierbar mit $A^{-1} = a\mu I - bS\mu I$. Die Gleichung

$$(A + K)u = f \tag{3.12}$$

mit $(Ku)(x) = \int_{-1}^1 k(x, y)u(y)\nu(y) dy$ und $k : [-1, 1]^2 \rightarrow \mathbb{C}$ wollen wir approximativ wie folgt lösen. Eine Näherungslösung $u_n(x)$ suchen wir als Polynom höchstens $(n-1)$ -ten Grades,

$$u_n(x) = \sum_{j=0}^{n-1} \alpha_{nj} p_j^\nu(x) = \sum_{k=1}^n \xi_{nk} \ell_{nk}^\nu(x). \tag{3.13}$$

Wir verwenden die Gauß'sche Quadraturformel

$$\int_{-1}^1 g(x)\nu(x) dx \approx \sum_{k=1}^n \lambda_{nk}^\nu g(x_{nk}^\nu) = \frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 (L_n^\nu g)(x)\nu(x) dx$$

und definieren

$$(K_n^0 u_n)(x) := \sum_{k=1}^n \lambda_{nk}^\nu k(x, x_{nk}^\nu) \xi_{nk}$$

sowie $K_n := L_n^\mu K_n^0$. Die gesuchte Näherungslösung u_n soll der Gleichung

$$(A + K_n)u_n = L_n^\mu f \tag{3.14}$$

genügen, die wir auch in der Form (vgl. (3.3))

$$\sum_{m=0}^{n-1} \alpha_{nm} p_m^\mu(x_{nj}^\mu) + \sum_{k=1}^n \lambda_{nk}^\mu k(x_{nj}^\mu, x_{nk}^\nu) \xi_{nk} = f(x_{nj}^\mu), \quad j = 1, \dots, n$$

schreiben können. Für die Vektoren $\alpha_n := [\alpha_{nj}]_{j=0}^{n-1}$ und $\xi_n := [\xi_{nk}]_{k=1}^n$ (vgl. (3.13)) gilt

$$\alpha_n = \mathbb{P}_n^\nu \mathbb{D}_n^\nu \xi_n, \quad \mathbb{P}_n^\nu := [P_j^\nu(x_{nk}^\nu)]_{j=0, k=1}^{n-1, n}, \quad \mathbb{D}_n^\nu = \text{diag} [\lambda_{nk}^\nu]_{k=1}^n. \tag{3.15}$$

Außerdem gilt

$$\mathbb{P}_n^\nu \mathbb{D}_n^\nu (\mathbb{P}_n^\nu)^T = I = (\mathbb{P}_n^\nu)^T \mathbb{P}_n^\nu \mathbb{D}_n^\nu, \tag{3.16}$$

was aus

$$\delta_{jm} = \langle p_m^\nu, p_j^\nu \rangle_\nu = \sum_{k=1}^n p_m^\nu(x_{nk}^\nu) \lambda_{nk}^\nu p_j^\nu(x_{nk}^\nu)$$

folgt. Somit ist (3.14) äquivalent zu

$$\left[(\mathbb{P}_n^\mu)^T \mathbb{P}_n^\nu + \mathbb{K}_n \right] \mathbb{D}_n^\nu \xi_n = \varphi_n \quad (3.17)$$

mit $\mathbb{K}_n = [k(x_{nj}^\mu, x_{nk}^\nu)]_{j,k=1}^n$ und $\varphi_n = [f(x_{nj}^\mu)]_{j=1}^n$. Bezüglich des Operators K machen wir folgende Annahmen: Für gewisse $s, r \geq 0$ gelte

$$(K1) \quad k(\cdot, y) \in \mathbf{L}_\mu^{2,s} \text{ glm. bzgl. } y \in [-1, 1],$$

$$(K2) \quad k(x, \cdot) \in \mathbf{L}_\nu^{2,r} \text{ glm. bzgl. } x \in [-1, 1],$$

d.h.,

$$\|k(\cdot, y)\|_{\mu,s} \leq c_1 \quad \text{und} \quad \|k(x, \cdot)\|_{\nu,r} \leq c_2 \quad \forall x, y \in [-1, 1]$$

mit $c_1 \neq c_1(y)$ und $c_2 \neq c_2(x)$. Hieraus ergeben sich einige Folgerungen:

$$(A) \quad K \in \mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^2, \mathbf{L}_\mu^{2,s}).$$

Beweis. Aus

$$\begin{aligned} |\langle Ku, p_n^\mu \rangle_\mu|^2 &= \left| \int_{-1}^1 k(x, y) u(y) \nu(y) dy p_n^\mu(x) \mu(x) dx \right|^2 \\ &= \left| \int_{-1}^1 \langle k(\cdot, y), p_n^\mu \rangle_\mu u(y) \nu(y) dy \right|^2 \leq \int_{-1}^1 |\langle k(\cdot, y), p_n^\mu \rangle_\mu|^2 \nu(y) dy \|u\|_\nu^2 \end{aligned}$$

folgt

$$\begin{aligned} \|Ku\|_{\mu,s}^2 &= \sum_{n=0}^{\infty} (1+n)^{2s} |\langle Ku, p_n^\mu \rangle|^2 \\ &\leq \|u\|_\sigma^2 \int_{-1}^1 \sum_{n=0}^{\infty} (1+n)^{2s} |\langle k(\cdot, y), p_n^\mu \rangle_\mu|^2 \nu(y) dy \leq c_1 \int_{-1}^1 \nu(y) dy \|u\|_\sigma^2. \end{aligned}$$

□

$$(B) \quad K \in \mathcal{K}(\mathbf{L}_\nu^2, \mathbf{L}_\mu^{2,t}), \quad 0 \leq t < s.$$

$$(C) \quad \text{Aus } \dim N_{\mathbf{L}_\mu^2}(A + K) = 0 \text{ folgt } A + K \in G\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^{2,t}, \mathbf{L}_\mu^{2,t}), \quad 0 \leq t < s.$$

Beweis. Nach Folgerung 3.3 gilt $A \in G\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^{2,t}, \mathbf{L}_\mu^{2,t})$. Aus (B) folgt $K \in \mathcal{K}(\mathbf{L}_\nu^{2,t}, \mathbf{L}_\mu^{2,t})$. Die Fredholm'sche Alternative liefert $A + K = A(I + A^{-1}K) \in G\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^{2,t}, \mathbf{L}_\mu^{2,t})$. □

Für ein Polynom u_n mit $\deg u_n < n$ gilt

$$(K_n^0 u_n)(x) = \int_{-1}^1 [L_n^\nu k(x, \cdot)](y) u_n(y) \nu(y) dy.$$

Somit können wir über diese Formel den Operator K_n^0 auf ganz \mathbf{L}_ν^2 fortsetzen.

Folgerung 3.13 Sei (K1) mit einem $r > \frac{1}{2}$ erfüllt. Dann gilt

$$\|L_m^\mu (K_n^0 - K)u\|_{\mu,t} \leq c m^t n^{-r} \|u\|_\nu \quad \forall u \in \mathbf{L}_\nu^2, \quad t \geq 0$$

mit $c \neq c(m, n, t, r, u)$.

Beweis. Unter Verwendung von Folgerung 3.4,(c) und Satz 3.7,(b) folgt

$$\begin{aligned}
\|L_m^\mu(K_n^0 - K)u\|_{\mu,t}^2 &\leq m^{2t} \|L_m^\mu(K_n^0 - K)u\|_\mu^2 \\
&= m^{2t} \sum_{j=1}^m \lambda_{mj}^\mu \left| \int_{-1}^1 u(y) \left[L_{ny}^\nu k(x_{mj}^\mu, y) \right] \nu(y) dy \right|^2 \\
&\leq m^{2t} \|u\|_\nu^2 \sum_{j=1}^m \lambda_{mj}^\mu \left\| L_n^\nu k(x_{mj}^\mu, \cdot) - k(x_{mj}^\mu, \cdot) \right\|_\nu^2 \\
&\leq c_1 m^{2t} n^{-2r} \|u\|_\nu^2 \sum_{j=1}^m \lambda_{mj}^\mu \left\| k(x_{mj}^\mu, \cdot) \right\|_{\nu,s}^2 \\
&\leq c_2 m^{2t} n^{-2r} \|u\|_\nu^2.
\end{aligned}$$

□

Satz 3.14 *Es seien (K1) und (K2) für ein $s = r > \frac{1}{2}$ erfüllt, $f \in \mathbf{L}_\mu^{2,s}$ und $\dim N_{\mathbf{L}_\nu^2}(A+K) = 0$. Dann existiert ein $n_0 \in \mathbb{N}$, so dass für alle $n \geq n_0$ die Gleichung (3.14) eine eindeutige Lösung u_n besitzt. Dabei gilt*

$$\|u_n - u\|_{\nu,t} \leq c n^{t-s} \|u\|_{\nu,s}, \quad 0 \leq t < s,$$

wobei $u \in \mathbf{L}_\nu^{2,s}$ die eindeutige Lösung der Gleichung (3.12) ist und $c \neq c(n, t, u)$ gilt.

Beweis. Aus (C) folgt die Existenz der eindeutigen Lösung $u \in \mathbf{L}_\nu^2$ der Gleichung (3.12), Wir haben also $Au = f - Ku \in \mathbf{L}_\mu^{2,s}$ und somit $u = A^{-1}(f - Ku) \in \mathbf{L}_\nu^{2,s}$. Ferner gilt wegen Folgerung 3.13 und Satz 3.7,(b)

$$\begin{aligned}
\|K_n - K\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^2, \mathbf{L}_\mu^{2,t})} &\leq \|L_n^\mu(K_n^0 - K)\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^2, \mathbf{L}_\mu^{2,t})} + \|L_n^\mu K - K\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^2, \mathbf{L}_\mu^{2,t})} \\
&\leq c \left(n^{t-s} + n^{t-s} \|K\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^2, \mathbf{L}_\mu^{2,t})} \right) \rightarrow 0 \text{ if } n \rightarrow \infty \text{ and } 0 \leq t < s.
\end{aligned}$$

Im Fall $t = 0$ erhalten wir die Invertierbarkeit von $A + K_n : \mathbf{L}_\nu^2 \rightarrow \mathbf{L}_\mu^2$ für alle hinreichend großen n zusammen mit $\|(A + K_n)^{-1}\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^2, \mathbf{L}_\mu^2)} \leq c_1 < \infty$. Hieraus folgt nun

$$\begin{aligned}
\|u_n - P_n^\nu u\|_{\nu,t} &\leq n^t \|u_n - P_n^\nu u\|_\nu \\
&\leq c_1 n^t \|L_n^\mu f - (A + K_n)P_n^\nu u\|_\mu \\
&\leq c_1 n^t \left(\|L_n^\mu f - f\|_\mu + \|(A + K)(u - P_n^\nu u)\|_\mu + \|(K - K_n)P_n^\nu u\|_\mu \right) \\
&\leq c_1 n^t \left(c_2 n^{-s} \|f\|_{\mu,s} + \|A + K\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^2, \mathbf{L}_\mu^{2,t})} n^{-s} \|u\|_{\nu,s} + c_3 n^{-s} \|u\|_\mu \right) \\
&\leq c_4 n^{t-s} \|u\|_{\nu,s}.
\end{aligned}$$

□

Wir modifizieren jetzt die durch (3.14) gegebene Methode:

Schritt 1: Wir setzen in (3.13) $\alpha_{nj} = \langle L_n^\mu f, p_j^\mu \rangle_\mu$ für $j = m, \dots, n-1$, wobei $0 < m < n$ gelte, d.h., wir lösen die Gleichung

$$Av_n = L_n^\mu f$$

und setzen $Q_m^\nu u_n := Q_m^\nu v_n$ mit $Q_m^\nu = I - P_m^\nu$. Wegen

$$\langle L_n^\mu f, p_j^\mu \rangle_\mu = \sum_{\ell=1}^n \lambda_{n\ell}^\mu p_j^\mu(x_{n\ell}^\mu) f(x_{n\ell}^\mu)$$

haben wir $[\alpha_{nj}]_{j=m}^{n-1} = [p_j^\mu(x_{n\ell}^\mu)]_{j=m, \ell=1}^{n-1, n} \mathbb{D}_n^\mu \varphi_n$.

Schritt 2: Wir setzen in (3.13) $\alpha_{nj} = \langle w_m, p_j^\nu \rangle_\nu$, $j = 0, \dots, m-1$, wobei $w_m \in R(P_m^\nu)$ Lösung der Gleichung

$$(A + K_m)w_m = L_m^\mu f - L_m^\mu A Q_m^\nu v_n$$

ist.

Im Weiteren gehen wir davon aus, dass $m \geq n_0$ (vgl. Satz 3.14) gewählt ist und dass $u \in \mathbf{L}_\nu^2$ die (eindeutige) Lösung von (3.12) sowie u_n das nach Schritt 1 und Schritt 2 konstruierte Polynom sind.

Lemma 3.15 Für ein $s > \frac{1}{2}$ und ein $\delta > 0$ seien (K1) für $s + \delta$ statt s und (K2) für $r = s$ erfüllt sowie $f \in \mathbf{L}_\mu^{2,s}$. Dann gilt

$$\|Q_m^\nu(u - u_n)\|_{\nu,t} \leq c \left(m^{t-s-\delta} + n^{t-s} \right) \|u\|_{\nu,s}, \quad 0 \leq t < s,$$

wobei $c \neq c(m, n, t, u)$.

Beweis. Aus

$$u - u_n = u - A^{-1}f + A^{-1}(f - L_n^\mu f) + A^{-1}(L_n^\mu f - Au_n)$$

folgt mit $Q_m^\nu := I - P_m^\nu$

$$\|Q_m^\nu(u - u_n)\|_{\nu,t} \leq \|Q_m^\nu(u - A^{-1}f)\|_{\nu,t} + \|Q_m^\nu A^{-1}(f - L_n^\mu f)\|_{\nu,t} + \|Q_m^\nu A^{-1}(L_n^\mu f - Au_n)\|_{\nu,t}.$$

Unter Verwendung von (A) und Folgerung 3.4,(b) erhalten wir

$$u - A^{-1}f = u - A^{-1}(A + K)u = -A^{-1}Ku \in \mathbf{L}_\nu^{2,s+\delta}$$

und $\|Q_m^\nu(u - A^{-1}f)\|_{\nu,t} \leq c_1 m^{t-s-\delta} \|u\|_\nu$. Wegen $\|Q_m^\nu\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\nu^{2,t})} = 1$ und $\|A^{-1}\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\mu^{2,t}, \mathbf{L}_\nu^{2,t})} = 1$ gilt

$$\|Q_m^\nu A^{-1}(f - L_n^\mu f)\|_{\nu,t} \leq \|f - L_n^\mu f\|_{\mu,t} \stackrel{\text{Satz 3.7,(b)}}{\leq} c_2 n^{t-s} \|f\|_{\mu,s}.$$

Außerdem haben wir $Q_m^\nu A^{-1}(L_n^\mu f - Au_n) = Q_m^\nu A^{-1}L_n^\mu f - Q_m^\nu u_n = Q_m^\nu v_n - Q_m^\nu u_n = \Theta$. \square

Lemma 3.16 Unter den Voraussetzungen von Lemma 3.15 und für ein s_0 mit $\frac{1}{2} < s_0 < s$ gilt

$$\|P_m^\nu(u - u_n)\|_{\nu,t} \leq c \left(m^{t-s-\delta} + n^{t-s} \right) \|u\|_{\nu,s}, \quad s_0 \leq t < s,$$

wobei $c \neq c(m, n, t, u)$.

Beweis. Aus $P_m^\nu u_n = w_m$ folgt

$$\begin{aligned} (a + K_m)(w_m - P_m^\nu u) &= L_m^\mu f - L_m^\mu A Q_m^\nu u_n - (A + K_m)P_m^\nu u \\ &= L_m^\mu (A + K)(P_m^\nu u + Q_m^\nu u) - L_m^\mu A Q_m^\nu u_n - (A + K)P_m^\nu u \\ &= (L_m^\mu - I)A P_m^\nu u + L_m^\mu (K - K_m^0)u + L_m^\mu K_m^0 Q_m^\nu u + L_m^\mu A Q_m^\nu (u - u_n) \end{aligned}$$

und somit

$$\begin{aligned} \|w_m - P_m^\nu u\|_{\nu,t} &\leq m^{t-s_0} \|w_m - P_m^\nu u\|_{\nu,s_0} \\ &\leq c_3 \left(\|(L_m^\mu - I)AP_m^\nu u\|_{\mu,s_0} + \|L_m^\mu (K - K_m^0)u\|_{\mu,s_0} \right. \\ &\quad \left. + \|L_m^\mu K_m^0 Q_m^\nu u\|_{\mu,s_0} + \|L_m^\mu A Q_m^\nu (u - u_n)\|_{\mu,s_0} \right). \end{aligned}$$

Die Behauptung folgt nun aus

$$\begin{aligned} \|L_m^\mu A Q_m^\nu (u - u_n)\|_{\mu,s_0} &\stackrel{\text{Satz 3.7,(b)}}{\leq} \|L_m^\mu\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\mu^{2,s_0})} \|Q_m^\nu (u - u_n)\|_{\nu,s_0} \\ &\stackrel{\text{Lemma 3.15}}{\leq} c_4 \left(m^{s_0-s-\delta} + n^{s_0-s} \right) \|u\|_{\nu,s}, \end{aligned}$$

$$(L_m^\mu - I)AP_m^\nu u = \Theta, \quad \|L_m^\mu (K - K_m^0)u\|_{\mu,s_0} \stackrel{\text{Folg. 3.13}}{\leq} c_3 m^{s_0-s-\delta} \|u\|_{\nu},$$

$$(K_m^0 Q_m^\nu u)(x) = \int_{-1}^1 [L_m^\nu k(x, \cdot)](y) (Q_m^\nu u)(y) \nu(y) dy \equiv 0$$

$$\text{und } m^{t-s_0} (m^{s_0-s-\delta} + n^{s_0-s}) = m^{t-s-\delta} + m^t n^{-s} \leq m^{t-s-\delta} + n^{t-s}. \quad \square$$

Aus den lemmata 3.15 und 3.16 erhält man nun den folgenden Satz.

Satz 3.17 *Unter den Voraussetzungen von Lemma 3.15 und für ein s_0 mit $\frac{1}{2} < s_0 < s$ gilt*

$$\|u_n - u\|_{\nu,t} \leq c \left(m^{t-s-\delta} + n^{t-s} \right) \|u\|_{\nu,s}, \quad s_0 \leq t < s,$$

wobei $c \neq c(m, n, t, u)$. Wählt man m (in Abhängigkeit von n) so, dass $0 < \rho \leq \frac{m^3}{n}$ mit einer Konstanten $\rho \leq 1$ gilt, so folgt

$$\|u_n - u\|_{\nu,t} \leq c_1 n^{t-s} \|u\|_{\nu,s}, \quad \max \left\{ s_0, s - \frac{\delta}{2} \right\} \leq t < s.$$

Beweis. Es ist zu beachten, dass unter den gemachten Voraussetzungen $m^{t-s-\delta} \leq c_1 n^{\frac{t-s-\delta}{3}}$ mit $\rho_1 := \rho^{\frac{s_0-s-\delta}{3}} \geq \rho^{\frac{t-s-\delta}{3}}$ gilt, wobei auch $\frac{t-s-\delta}{3} \leq t-s$ ist wegen $s - \frac{\delta}{2} \leq t$. \square

Zur **Komplexität** der modifizierten Methode:

- *Schritt 1:* Die **diskrete Polynomtransformation** $\mathbb{P}_n^\mu = [p_j^\mu(x_{nk}^\mu)]_{j=0, k=1}^{n-1, n}$ kann mit $O(n \log^2 n)$ Komplexität auf einen Vektor der Länge n angewandt werden ([25]). Im Fall $\alpha = \frac{1}{2}$ ist dies sogar mit $O(n \log n)$ Komplexität möglich, da in diesem Fall $p_n^\mu(\cos \theta) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \frac{\cos(n + \frac{1}{2})\theta}{\cos \frac{\theta}{2}}$ und $x_{nk}^\mu = \cos \frac{(2k-1)\pi}{2n+1}$ und somit

$$\mathbb{P}_n^\mu = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left[\cos \frac{(j + \frac{1}{2})(k - \frac{1}{2})\pi}{n + \frac{1}{2}} \right]_{j=0, k=1}^{n-1, n} (\mathbb{D}_n^\mu)^{-1}$$

gilt, wir also eine diskrete Kosinus-Transformation vorliegen haben.

- *Schritt 2:* Wählt man im Fall $\alpha = \frac{1}{2}$ die Zahl m so, dass $\frac{2n+1}{2m+1}$ eine ungerade Zahl ist, so gilt

$$\left\{ x_{mj}^\mu : j = 1, \dots, m \right\} \subset \left\{ x_{nj}^\mu : j = 1, \dots, n \right\},$$

so dass $\left\{ f(x_{mj}^\mu) : j = 1, \dots, m \right\} \subset \left\{ f(x_{nj}^\mu) : j = 1, \dots, n \right\}$. Ferner haben wir

$$(AQ_m^\nu v_n)(x_{mj}^\mu) = \sum_{\ell=m}^{n-1} \alpha_{n\ell} p_\ell^\mu(x_{mj}^\mu) = \sum_{\ell=m+1}^{n-1} p_\ell^\mu(x_{mj}^\mu) \langle L_n^\mu f, p_\ell^\mu \rangle_\mu.$$

Die Systemmatrix in (3.17) kann auch in der Form (hier ohne Beweis)

$$\left(\left[\begin{array}{c} b \\ \frac{1}{\pi} \frac{1}{x_{nk}^\nu - x_{nj}^\mu} \end{array} \right]_{j,k=1}^n + \mathbb{K}_n \right) \mathbb{D}_n^\nu$$

geschrieben werden.

- Wählt man m (in Abhängigkeit von n) so, dass $\frac{m^3}{n} \leq \rho_2 < \infty$ mit einer Konstanten ρ_2 gilt, so hat man eine Gesamtkomplexität von $O(n \log^2 n)$ bzw. $O(n \log n)$.

Kapitel 4

Anhang: Banachalgebrentechniken

4.1 Stabilität als Invertierbarkeit in einer Banachalgebra

Es seien \mathbf{X} ein Banachraum und $L_n : \mathbf{X} \rightarrow \mathbf{X}$ eine Folge von Projektoren mit $L_n \rightarrow I$. Sei $\mathbf{X}_n := R(L_n)$. Mit \mathcal{F} bezeichnen wir die Menge aller Folgen $(A_n) = (A_n)_{n=1}^\infty$ von Operatoren $A_n \in \mathcal{L}(\mathbf{X}_n)$ mit

$$\|(A_n)\| = \|(A_n)\|_{\mathcal{F}} := \sup \left\{ \|A_n L_n\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})} : n = 1, 2, \dots \right\} < \infty. \quad (4.1)$$

Wir versehen diese Menge mit den algebraischen Operationen

$$(A_n) + (B_n) = (A_n + B_n), \quad \lambda(A_n) = (\lambda A_n), \quad (A_n)(B_n) = (A_n B_n).$$

Mit $\mathcal{G} \subset \mathcal{F}$ bezeichnen wir die Teilmenge von \mathcal{F} , die alle Folgen (G_n) mit $\lim_{n \rightarrow \infty} \|G_n L_n\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})} = 0$ enthält.

Lemma 4.1 *\mathcal{F} ist mit der in (4.1) definierten Norm eine Banachalgebra und \mathcal{G} ist ein (zweiseitiges) abgeschlossenes Ideal in \mathcal{F} .*

In Satz 2.25 hatten wir gesehen, dass die Stabilität eines Projektionsverfahrens entscheidend ist für die Anwendbarkeit eines solchen. Dazu folgende Definition.

Definition 4.2 *Eine Folge $(A_n) \in \mathcal{F}$ nennen wir **stabil**, wenn ein Index $n_0 \in \mathbb{N}$ existiert, so dass $A_n : \mathbf{X}_n \rightarrow \mathbf{X}_n$ für alle $n \geq n_0$ invertierbar ist und*

$$\sup \left\{ \|A_n^{-1} L_n\|_{\mathcal{L}(\mathbf{X})} : n \geq n_0 \right\} < \infty$$

gilt.

Satz 4.3 *Die Folge $(A_n) \in \mathcal{F}$ ist genau dann stabil, wenn die Restklasse $(A_n) + \mathcal{G}$ in der Faktor algebra \mathcal{F}/\mathcal{G} invertierbar ist.*

Wir setzen ab jetzt voraus, dass neben $L_n \rightarrow I$ auch $L_n^* \rightarrow I$ gilt. Ferner sei uns eine Operatorfolge $W_n \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ gegeben, die gemeinsam mit W_n^* schwach gegen Null konvergiert und für die $L_n W_n = W_n$ und $W_n^2 = L_n$ gilt. Mit \mathcal{F}_0 bezeichnen wir die Teilmenge von \mathcal{F} der Operatorfolgen (A_n) , für die Operatoren $A = \mathcal{W}_1(A_n) \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ und $\tilde{A} = \mathcal{W}_2(A_n) \in \mathcal{L}(\mathbf{X})$ existieren, so dass

$$A_n L_n \rightarrow A, \quad A_n^* L_n^* \rightarrow A^*, \quad \tilde{A}_n L_n := W_n A_n W_n \rightarrow \tilde{A}, \quad \tilde{A}_n^* L_n^* \rightarrow \tilde{A}^*$$

gilt. Mit $\mathcal{J} \subset \mathcal{F}$ bezeichnen wir die Menge der Operatorfolgen der Gestalt

$$(L_n T_1 L_n + W_n T_2 W_n + C_n) \quad \text{mit} \quad T_1, T_2 \in \mathcal{K}(\mathbf{X}), \quad (C_n)_{n=1}^\infty \in \mathcal{G}.$$

Satz 4.4 *Es gilt*

- (a) \mathcal{F}_0 ist eine abgeschlossene Teilalgebra von \mathcal{F} .
 (b) Es gilt $\mathcal{J} \subset \mathcal{F}_0$, wobei $\mathcal{W}_1(J_n) = T_1$ und $\mathcal{W}_2(J_n) = T_2$ für jede Folge

$$(J_n) = (L_n T_1 L_n + W_n T_2 W_n + C_n) \in \mathcal{J}.$$

- (c) \mathcal{J} ist ein zweiseitiges abgeschlossenes Ideal in \mathcal{F}_0 .
 (d) Eine Folge $(A_n) \in \mathcal{F}_0$ ist genau dann stabil, wenn die Operatoren $\mathcal{W}_j(A_n)$, $j = 1, 2$ in $\mathcal{L}(\mathbf{X})$ und die Restklasse $(A_n) + \mathcal{J}$ in der Faktoralgebra $\mathcal{F}_0/\mathcal{J}$ invertierbar sind.

Dieses Theorem lässt sich auf folgende Situation verallgemeinern:

- Es seien $L_n^{(\omega)} \in \mathcal{L}(\mathbf{X}_\omega)$, $\omega \in \Omega := \{1, \dots, M\}$ Projektoren auf den Banachräumen \mathbf{X}_ω mit den Bildräumen \mathbf{X}_n^ω und $E_n^{(\omega)} : \mathbf{X}_n \rightarrow \mathbf{X}_n^\omega$, $\omega \in \Omega$ invertierbare Operatoren, die zu $\mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{X}_\omega)$ gehören.
- Die Operatorfolgen $\left(E_n^{(\omega_1)} \left(E_n^{(\omega_2)} \right)^{-1} L_n^{(\omega_2)} \right)_{n=1}^\infty$ konvergieren schwach gegen Null für alle Indizes $\omega_1, \omega_2 \in \Omega$ mit $\omega_1 \neq \omega_2$.
- \mathcal{F}_0 ist die Algebra aller Folgen (A) von Operatoren $A_n \in \mathcal{L}(\mathbf{X}_n)$, für die Operatoren $\mathcal{W}_\omega(A_n) \in \mathcal{L}(\mathbf{X}_\omega)$ existieren, so dass für alle $\omega \in \Omega$

$$E_n^{(\omega)} A_n \left(E_n^{(\omega)} \right)^{-1} L_n^{(\omega)} \rightarrow \mathcal{W}_\omega(A_n), \quad \left(E_n^{(\omega)} A_n \left(E_n^{(\omega)} \right)^{-1} \right)^* \left(L_n^{(\omega)} \right)^* \rightarrow \mathcal{W}_\omega(A_n)^*$$

gilt.

- \mathcal{J} ist die Menge aller Folgen der Gestalt

$$(J_n) = \sum_{\omega \in \Omega} \left(\left(E_n^{(\omega)} \right)^{-1} L_n^{(\omega)} T_\omega E_n^{(\omega)} \right) + (C_n), \quad T_\omega \in \mathcal{K}(\mathbf{X}_\omega), (C_n) \in \mathcal{G}.$$

4.2 Die Operatorfolge eines Kollokationsverfahrens

Wir stellen uns die Aufgabe, eine Integralgleichung der Gestalt

$$a(x)u(x) + \frac{b(x)}{\pi i} \int_{-1}^1 \frac{u(y) dy}{y-x} = f(x), \quad -1 < x < 1, \quad (4.2)$$

numerisch zu lösen. Dabei seien $a, b, f : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$ gegebene Funktionen. Die Funktion $u : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$ ist gesucht. Wir machen folgende Annahmen:

- (A) Die Funktionen a und b sind stückweise stetig. Man nennt eine Funktion $a : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{C}$ **stückweise stetig**, wenn sie in $x = \pm 1$ stetig ist, in allen Punkten $x \in (-1, 1)$ die einseitigen Grenzwerte

$$a(x \pm 0) = \lim_{y \rightarrow x \pm 0} a(y)$$

existieren und einer dieser Grenzwerte gleich dem Funktionswert $a(x)$ ist. Die Menge aller stückweise stetigen Funktionen über $[-1, 1]$ bezeichnen wir mit $\mathbf{PC}[-1, 1] = \mathbf{PC}$.

- (B) Die Funktion f gehöre zu \mathbf{L}_σ^2 mit $\sigma(x) = (1 - x^2)^{-\frac{1}{2}}$. Die Lösung u der Gleichung (4.2) suchen wir ebenfalls im Raum \mathbf{L}_σ^2 .

Mit S bezeichnen wir den singulären Integraloperator

$$S : \mathbf{L}_\sigma^2 \longrightarrow \mathbf{L}_\sigma^2, \quad u \mapsto \frac{1}{\pi i} \int_{-1}^1 \frac{u(y) dy}{y - \cdot},$$

wobei das Integral im Sinne des Cauchyschen Hauptwertes zu verstehen ist. Nach Folgerung 3.2 gilt somit

$$S\sigma T_n = -iU_{n-1} \quad \text{und} \quad S\varphi U_n = iT_{n+1}, \quad n \in \mathbb{N}_0,$$

wobei $\varphi(x) = (1 - x^2)^{\frac{1}{2}}$. Insbesondere ist also $\|S\|_{\mathcal{L}(\mathbf{L}_\sigma^2)} = 1$.

Für die Näherungslösung auf dem Niveau n machen wir den Ansatz

$$u_n(x) = \varphi(x) \sum_{k=0}^{n-1} \alpha_{nk} U_k(x) = \sum_{k=0}^{n-1} \alpha_{nk} \tilde{u}_k(x) \quad (4.3)$$

mit $\tilde{u}_k(x) = \varphi(x)U_k(x)$ und bestimmen diese durch **Kollokation** der Gleichung (4.2) in den Punkten $x = x_{nj}^\tau$,

$$a(x_{nj}^\tau)u_n(x_{nj}^\tau) + \frac{b(x_{nj}^\tau)}{\pi i} \int_{-1}^1 \frac{u_n(y) dy}{y - x_{nj}^\tau} = f_n(x_{nj}^\tau), \quad (4.4)$$

$j = 1, \dots, n$, wobei die Funktion f_n eine gewisse Approximation für die Funktion f sei. Wir werden uns hier auf die Fälle $\tau = \sigma$ und $\tau = \varphi$ beschränken. Die Gleichungen (4.4) stellen ein Gleichungssystem zur Berechnung der unbekanntenen Koeffizienten α_{nk} in (4.3) bzw. der unbekanntenen Funktionswerte $u_n(x_{nk}^\varphi)$, $k = 1, \dots, n$, dar. Die Gleichungen (4.2) und (4.4) schreiben wir als Operatorgleichungen in der Form

$$Au = f, \quad A = aI + bS, \quad (4.5)$$

bzw.

$$A_n u_n = f_n, \quad A_n = M_n^\tau A L_n, \quad u_n \in \mathbf{X}_n = \text{span} \{ \tilde{u}_k : k = 0, \dots, n-1 \}, \quad (4.6)$$

wobei M_n^τ den gewichteten Interpolationsoperator $M_n^\tau = \varphi L_n^\tau \varphi^{-1} I$ bezeichnet,

$$(M_n^\tau f)(x) = \varphi(x) \sum_{k=1}^n \frac{f(x_{nk}^\tau)}{\varphi(x_{nk}^\tau)} \ell_{nk}^\omega(x) =: \sum_{k=1}^n f(x_{nk}^\tau) \tilde{\ell}_{nk}^\omega(x).$$

Wir konstruieren nun die Algebra \mathcal{F}_0 auf folgende Weise:

- $\mathbf{X} = \mathbf{L}_\sigma^2$, $\Omega = \{1, 2, 3, 4\}$, $\mathbf{X}_1 = \mathbf{X}_2 = \mathbf{X}$, $\mathbf{X}_3 = \mathbf{X}_4 = \ell^2$
- $L_n u = \sum_{k=0}^{n-1} \langle u, \tilde{u}_k \rangle_\sigma \tilde{u}_k$
- $L_n^{(1)} = L_n^{(2)} = L_n$, $L_n^{(3)} = L_n^{(4)} = P_n$, $P_n(\xi_j)_{j=0}^\infty = (\xi_0, \dots, \xi_{n-1}, 0, 0, \dots)$
- $E_n^{(1)} = L_n$, $E_n^{(2)} = W_n$, $E_n^{(3)} = V_n^\tau$, $E_n^{(4)} = \tilde{V}_n^\tau$, $\tau = \sigma, \varphi$,

$$W_n u = \sum_{k=0}^{n-1} \langle u, \tilde{u}_{n-k-1} \rangle_\sigma \tilde{u}_k,$$

$$V_n^\tau u = (\omega_n^\tau u(x_{n1}^\tau), \dots, \omega_n^\tau u(x_{nn}^\tau), 0, 0, \dots), \quad \tilde{V}_n^\tau u = (\omega_n^\tau u(x_{nn}^\tau), \dots, \omega_n^\tau u(x_{n1}^\tau), 0, 0, \dots),$$

$$\omega_n^\sigma = \sqrt{\frac{\pi}{n}}, \quad \omega_n^\varphi = \sqrt{\frac{\pi}{n+1}}$$

Für das Weitere benötigen wir die Operatoren $J : \mathbf{L}_\sigma^2 \longrightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$, $u \mapsto \sum_{n=0}^{\infty} \gamma_n \langle u, \tilde{u}_n \rangle_\sigma T_n$ mit $\gamma_0 = \sqrt{2}$, $\gamma_n = 1$, $n = 1, 2, \dots$ und $V : \mathbf{L}_\sigma^2 \longrightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$, $u \mapsto \sum_{n=0}^{\infty} \langle u, \tilde{u}_n \rangle_\sigma \tilde{u}_{n+1}$.

Satz 4.5 *Es seien $a, b \in \mathbf{PC}$ und $A = aI + bS$. Dann gehört die Folge $A_n = M_n^T A L_n$ des Kollokationsverfahrens (4.6) zur Algebra \mathcal{F}_0 . Dabei gilt*

$$\mathcal{W}_1(A_n) = A, \quad \mathcal{W}_3(A_n) = a(1)\mathbb{I} + b(1)\mathbb{S}, \quad \mathcal{W}_4(A_n) = a(-1)\mathbb{I} - b(-1)\mathbb{S}$$

und

$$\mathcal{W}_2(A_n) = \begin{cases} J^{-1}(aJ + b\mathbf{i}V^*) & : \tau = \sigma, \\ aI - bS & : \tau = \varphi, \end{cases}$$

wobei

$$\mathbb{S} = \begin{cases} \left[\frac{1 - (-1)^{j-k}}{\pi \mathbf{i}(j-k)} - \frac{1 - (-1)^{j+k+1}}{\pi \mathbf{i}(j+k+1)} \right]_{j,k=0}^{\infty} & : \tau = \sigma, \\ \left[\frac{2(k+1)[1 - (-1)^{j-k}]}{\pi \mathbf{i}[(j+1)^2 - (k+1)^2]} \right]_{j,k=0}^{\infty} & : \tau = \varphi. \end{cases}$$

Mit \mathcal{A}_0 bezeichnen wir die kleinste abgeschlossene Teilalgebra der Banachalgebra \mathcal{F}_0 , die alle Folgen der Gestalt $(M_n^T(aI + bS)L_n)$ mit $a, b \in \mathbf{PC}$ und die entsprechenden Folgen der adjungierten Operatoren enthält.

Satz 4.6 *Eine Folge $(A_n) \in \mathcal{A}_0$ ist genau dann stabil, wenn alle Operatoren $\mathcal{W}_\omega(A_n) : \mathbf{H}_\omega \longrightarrow \mathbf{H}_\omega$, $\omega = 1, 2, 3, 4$, invertierbar sind.*

4.3 Fredholmeigenschaften singulärer Integraloperatoren

Wir verwenden im Weiteren die Bezeichnung $\mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2 := \mathbf{L}_{v^{\alpha,\beta}}^2$, $v^{\alpha,\beta}(x) = (1-x)^\alpha(1+x)^\beta$.

Satz 4.7 *Der Operator $S : \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2 \longrightarrow \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2$ ist beschränkt, falls $-1 < \alpha, \beta < 1$ gilt.*

Für zwei Funktionen $a, b \in \mathbf{PC}$ mit $a(x) - b(x) \neq 0$ definieren wir

$$c(x) = \frac{a(x) + b(x)}{a(x) - b(x)}, \quad -1 < x < 1,$$

und

$$\mathbf{c}(x, \lambda) = \begin{cases} (1-\lambda)c(x-0) + \lambda c(x+0) & : x \in (-1, 1), \\ c(1) + [1 - c(1)]\mathbf{f}_\alpha(\lambda) & : x = 1, \\ 1 + [c(-1) - 1]\mathbf{f}_\beta(\lambda) & : x = -1, \end{cases}$$

wobei

$$\mathbf{f}_\alpha(\lambda) = \begin{cases} \frac{\sin(\pi\alpha\lambda)}{\sin(\pi\alpha)} e^{-i\pi\alpha(\lambda-1)} & : \alpha \in (-1, 1) \setminus \{0\}, \\ \lambda & : \alpha = 0. \end{cases}$$

Satz 4.8 *Es seien $a, b \in \mathbf{PC}$ und $\alpha, \beta \in (-1, 1)$. Der Operator $aI + bS : \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2 \longrightarrow \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2$ ist genau dann Fredholmsch, wenn $a(x) - b(x) \neq 0$ und $\mathbf{c}(x, \lambda) \neq 0$ für alle $(x, \lambda) \in [-1, 1] \times [0, 1]$ gilt. Dabei ist der Index gleich*

$$\text{ind}(aI + bS) = -\text{wind } \mathbf{c}(x, \lambda),$$

und der Operator $aI + bS : \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2 \longrightarrow \mathbf{L}_{\alpha,\beta}^2$ ist wenigstens einseitig invertierbar.

Diskussion der Stabilitätsbedingungen für Folgen der Gestalt $(M_n^\tau(aI + bS)L_n)$:

1. Es gibt Operatoren $aI + bS : \mathbf{L}_\sigma^2 \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$, die invertierbar sind, für die aber $aI - bS : \mathbf{L}_\sigma^2 \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$ nicht invertierbar ist, z.B. $a(x) \equiv \frac{1}{2}$, $b(x) = -ix$ (vgl. Satz 4.8).
2. Für $a, b \in \mathbf{PC}$ ist der Operator $J^{-1}(aJ + ibV^*) : \mathbf{L}_\sigma^2 \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$ genau dann invertierbar, wenn der Operator $aI + bS : \mathbf{L}_\sigma^2 \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$ invertierbar ist.

3. Es seien $\chi \in \mathbf{L}^\infty(\mathbb{T})$, $\mathbb{T} = \{t \in \mathbb{C} : |t| = 1\}$ und $\chi(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \widehat{\chi}_k t^k$. Mit $T(\chi) : \ell^2 \rightarrow \ell^2$ bzw. $H(\chi) : \ell^2 \rightarrow \ell^2$ bezeichnen wir den Toeplitz-Operator $T(\chi) = [\widehat{\chi}_{j-k}]_{j,k=0}^{\infty}$ bzw. den Hankel-Operator $H(\chi) = [\widehat{\chi}_{j+k+1}]_{j,k=0}^{\infty}$. Ferner sei \mathbf{PC}_0 die Menge der stückweise stetigen Funktionen $\chi : \mathbb{T} \rightarrow \mathbb{C}$, die in $t \neq \pm 1$ stetig sind. Wir definieren für $\chi \in \mathbf{PC}_0$

$$\mathbf{c}_{T(\chi)}(t, \lambda) = \begin{cases} \chi(t) & : t \in \mathbb{T} \setminus \{\pm 1\}, \lambda \in [0, 1], \\ \lambda \chi(t+0) + (1-\lambda)\chi(t-0) & : t = \pm 1, \lambda \in [0, 1], \end{cases}$$

und

$$\mathbf{c}_{H(\chi)}(t, \lambda) = \begin{cases} 0 & : t \in \mathbb{T} \setminus \{\pm 1\}, \lambda \in [0, 1] \\ -ti[\chi(t+0) - \chi(t-0)]\sqrt{\lambda(1-\lambda)} & : t = \pm 1, \lambda \in [0, 1]. \end{cases}$$

Lemma 4.9 *Es seien $\chi_1, \chi_2 \in \mathbf{PC}_0$. Dann ist der Operator $T(\chi_1) + H(\chi_2) : \ell^2 \rightarrow \ell^2$ genau dann Fredholmsch, wenn $\mathbf{c}_{T+H}(t, \lambda) := \mathbf{c}_{T(\chi_1)}(t, \lambda) + \mathbf{c}_{H(\chi_2)}(t, \lambda) \neq 0$ auf $\mathbb{T} \times [0, 1]$ gilt. Der Fredholmindex ist dabei gleich der negativen Windungszahl des Bildes dieser Funktion bzgl. des Nullpunktes.*

Im Fall $\tau = \sigma$ ist nun

$$\mathbb{S} = \mathbb{S}_\sigma = T(\phi) - H(\phi) \quad \text{mit} \quad \phi(t) = \text{sgn}(\text{Im } t),$$

so dass

$$\mathbf{c}_{\mathbb{S}_\sigma}(t, \lambda) = \begin{cases} 1 & : \text{Im } t > 0, \\ -1 & : \text{Im } t < 0, \\ \pm(2\lambda - 1) + 2i\sqrt{\lambda(1-\lambda)} & : t = \pm 1. \end{cases}$$

Lemma 4.10 *Sei $\chi \in \mathbf{L}^\infty$. Der Operator $T(\chi) + H(\chi) : \ell^2 \rightarrow \ell^2$ ist genau dann invertierbar, wenn er Fredholmsch mit dem Index 0 ist.*

Da $\{\mathbf{c}_{\mathbb{S}_\sigma}(t, \lambda) : (t, \lambda) \in \mathbb{T} \times [0, 1]\} = \{e^{is} : s \in [0, \pi]\}$ gilt, ist nach Lemma 4.10 (beachte $\mathbb{S}_\sigma^* = T(\phi) + H(\phi)$) der Operator $a\mathbb{I} + b\mathbb{S}_\sigma : \ell^2 \rightarrow \ell^2$, $a, b \in \mathbb{C}$, genau dann invertierbar, wenn $a + be^{is} \neq 0 \forall s \in [0, \pi]$ gilt.

Im Fall $\tau = \varphi$ haben wir

$$\mathbb{S} = \mathbb{S}_\varphi = T(\phi) - H(\phi_1) \quad \text{mit} \quad \phi_1(t) = t^{-1}\phi(t),$$

so dass

$$\mathbf{c}_{\mathbb{S}_\varphi}(t, \lambda) = \begin{cases} 1 & : \text{Im } t > 0, \\ -1 & : \text{Im } t < 0, \\ \pm(2\lambda - 1) \pm 2i\sqrt{\lambda(1-\lambda)} & : t = \pm 1. \end{cases}$$

Unter Verwendung von Lemma 4.9 erhält man hieraus, dass für Konstanten $a, b \in \mathbb{C}$ der Operator $a\mathbb{I} + b\mathbb{S}_\varphi : \ell^2 \rightarrow \ell^2$ genau dann Fredholmsch mit dem Index Null ist, wenn $|a| > |b|$ gilt.

Satz 4.11 *Es seien $a, b \in \mathbf{PC}$ und $A = aI + bS$. Die Folge $(M_n^\sigma AL_n)$ ist genau dann stabil, wenn der Operator $A : \mathbf{L}_\sigma^2 \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$ invertierbar ist. Die Folge $(M_n^\rho AL_n)$ ist genau dann stabil, wenn die Operatoren $A, aI - bS : \mathbf{L}_\sigma^2 \rightarrow \mathbf{L}_\sigma^2$ invertierbar sind.*

Index

- $L(\mathbf{X}), \mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y}), 12$
 $L_n^{\alpha, \beta}, 55$
 $N(A), 7$
 $P_n^{\alpha, \beta}, 54$
 $M_n^T, 69$
 $\mathbf{PC}, \mathbf{PC}[-1, 1], 68$
 $\mathbf{PC}_0, 71$
 $\Pi(P_n, Q_n), 45$
 $\mathbf{C}_0^1(\mathbb{R}), 28$
 $\mathbf{C}_0^\infty(\mathbb{R}), 30$
 $\mathbf{C}_{\gamma, \delta}(-1, 1), 16$
 $\mathbf{C}_{\infty, 0}(\mathbb{R}), 28$
 $\mathbf{L}^2(-1, 1), 9$
 $\mathbf{L}_{\alpha, \beta}^2, 52$
 $\mathbf{L}_{\alpha, \beta}^{2, s}, 53$
 $\mathcal{F}, 28$
 $\mathcal{K}(\mathbf{X}), 7$
 $\mathcal{K}(\mathbf{X}), \mathcal{K}(\mathbf{X}, \mathbf{Y}), 12$
 $\mathcal{L}(\mathbf{X}), \mathcal{L}(\mathbf{X}, \mathbf{Y}), 12$
 $\mathcal{R}(V), 37$
 $\mathcal{R}_\pm(V), 37$
 $\mathcal{S}(\mathbb{R}), 28$
 $\chi_{[a, b]}(x), 30$
 $\ell_s^2, 57$
 $\ell_{nk}^{\alpha, \beta}(x), 55$
 $\|f\|_\infty, 7$
 $\|f\|_{\infty, \gamma, \delta}, 14$
 $\overline{\mathcal{R}}(V), 38$
 $\overline{\mathcal{R}}(t), 39$
 $\overline{\mathcal{R}}_0(\tilde{V}), 40$
 $\overline{\mathcal{R}}_\pm(V), 38$
 $\langle f, g \rangle_{\mathbf{L}^2(-1, 1)}, 9$
 $\langle u, v \rangle_{\alpha, \beta}, 52$
 $\langle u, v \rangle_{\alpha, \beta, s}, 53$
 $\tilde{\mathbf{C}}_{\gamma, \delta}(-1, 1), 14$
 $\tilde{\ell}_{nk}^\omega(x), 69$
 $v^{\gamma, \delta}(x), 14$
 $x_{nk}^{\alpha, \beta}, 55$
 Abel'sche Integralgleichung, 22
 Cauchy'scher singulärer Integraloperator, 52, 69
 direktes Komplement, 34
 diskrete Polynomtransformation, 65
 einseitig invertierbarer Operator, 34
 ergänzender Projektor, 34
 Faltung, 25
 Faltungsoperator, 25
 Faltungssatz, 31
 Fouriertransformation, 28
 Fredholm'sche Alternative, 7
 Fredholm'sche Integralgleichung zweiter Art, 7
 gewichteter Raum stetiger Funktionen, 14
 Hölder'sche Ungleichung, 20
 Index einer Funktion, 38
 Jacobi-Gewicht, 14, 51
 Jacobi-Polynom, 51
 Kern eines Integraloperators, 7
 Kodimension, 34
 kollektiv kompakt, 12
 Kollokations-Quadratur-Verfahren, 61
 Kollokationsverfahren, 69
 Laplace-Transformation, 23
 Laplace-Transformierte, 23
 logarithmischer Kern, 55
 Mittelungskern, 30
 Nyström-Interpolante, 11
 Nyström-Methode, 11
 Produktintegration, 19
 Projektionsverfahren, 45
 schwach singulärer Kern, 16
 Schwartz'scher Raum, 28
 separierter Kern, 7
 stückweise stetige Funktion, 68
 stabile Operatorfolge, 67
 starke Konvergenz, 12

sukzessive Approximation, 22

Symbol eines Operators, 38, 39

Volterra'sche Integralgleichung, 21

von links invertierbarer Operator, 35

von rechts invertierbarer Operator, 35

Wiener-Hopf'sche Integralgleichung, 25

Young'sche Ungleichung, 25