



TECHNISCHE UNIVERSITÄT CHEMNITZ

Elektrodynamik

Dr. E. Fromm - SS 2007

Copyright © 2007 Tobias Doerffel

Diese privaten Mitschriften der o.g. Vorlesung erheben weder den Anspruch auf Vollständigkeit noch auf Fehlerfreiheit. Die Verwendung der hier vorliegenden Informationen geschieht auf eigene Gefahr! Korrekturhinweise an tobias.doerffel@informatik.tu-chemnitz.de werden dankend entgegengenommen.

Weitere Informationen auf <http://www.tu-chemnitz.de/~doto/>

Chemnitz, 4. Juli 2008

Inhaltsverzeichnis

1	Elektrische Felder ruhender Ladungen	3
1.1	Kraft und Feld	3
1.1.1	Punktladungen	3
1.1.2	Kontinuierliche Ladungsverteilung	5
1.1.3	Kraftdichte und Ladungsdichte	5
1.2	Quellen und Wirbel elektrostatischer Felder	6
1.2.1	Quellbegriff, Ladungen als Quellen	6
1.3	Berechnung elektrostatischer Felder	9
1.3.1	Felder kugelsymmetrischer Ladungsverteilungen	10
1.4	Energien des elektrostatischen Feldes	11
1.4.1	Wechselwirkungsenergie	12
1.5	Elektrische Dipole	13
2	Magnetfeld stationärer Ströme	15
2.1	Beschreibung elektrischer Ströme	15
2.2	Wirbel und Quellen statischer Magnetfelder	17
2.3	Berechnung von Magnetfeldern stationärer Ströme	19
2.4	Mögliche Formen der Energie des el.-magn. Feldes und magn. Dipole	21
2.4.1	Wechselwirkungsenergie	22
2.4.2	Zusammenstellung/Vergleich elektro- und magnetostat. Felder	22
2.4.3	Magnetische Dipole	22
3	Zeitabhängige Felder	24
3.1	Verschiebungsströme	24
3.2	Induktion	25
3.3	Transformator	25
3.4	Elektromagnetische Wellen	27

1 Elektrische Felder ruhender Ladungen

1.1 Kraft und Feld

1.1.1 Punktladungen

- Punktladung ist eine Punktmasse (Idealisierung)
- Verwendung, wenn die Ausdehnung der Kugeln sehr klein ist gegenüber dem Abstand der Kugeln

$$\vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$

Experimente führen zur Formulierung des Coulomb-Gesetzes

$$\vec{F}_{21} = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r^2} \cdot \frac{\vec{r}}{r}$$

$\Rightarrow F_{21}$ = Kraft, die Ladung 2 durch die Anwesenheit der Ladung 1 erfährt

$$\text{Einheitensystem: } \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \approx 9 \cdot 10^9 \frac{Vm}{As}$$

$$[F] = \frac{(As)^2 Vm}{m^2 As} = \frac{VAs}{m} = \frac{Ws}{m} = \frac{N \cdot m}{m} = N$$

$q_1 q_2 > 0 \Rightarrow$ abstoßende Kräfte

$q_1 q_2 < 0 \Rightarrow$ abziehende Kräfte

Nahwirkungstheorie der elektromagnetischen Wechselwirkung:

$\vec{F}_{21} = q_2 \vec{E}_1$ elektrisches Feld der Punktladung q_1 am Ort der Punktladung q_2

$$\vec{E}_1 = \frac{q_1 \vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3}$$

allgemein: $\vec{F} = q\vec{E}$

$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{q\vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3}$ elektrisches Feld der Punktladung q am Ort \vec{r}

1.1 Kraft und Feld

Verallgemeinerung: N Punktladungen q_i wechselwirken mit der Probeladung q

Experimente:

$$\vec{F} = \sum_i \vec{F}_i = \sum_i q \vec{E}_i = q \sum_i \vec{E}_i \Rightarrow \text{Prinzip der ungestörten Superposition (d.h.)}$$

Differentialgleichung zur Bestimmung von $\vec{E}(\vec{r})$ linear!

$$\vec{E}(\vec{r}) = \sum_i \frac{q_i(\vec{r} - \vec{r}_i)}{4\pi\epsilon_0|\vec{r} - \vec{r}_i|^3}$$

Rückblick auf die Mechanik:

Coulomb-Kraft ist eine Zentralkraft mit Potential, also

$$\vec{F}(\vec{r}) = F(r) \frac{\vec{r}}{r}$$

$$V(r) = V_0 - \int_{r_0}^r dr' F(r')$$

Behauptung:

$$V(r) = q \cdot \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \equiv q\varphi(r)$$

$$\varphi(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

Beweis:

$$\vec{E}(\vec{r}) = -\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \varphi(r) = -\frac{\partial \varphi}{\partial r} \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial \vec{r}} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \cdot \frac{\vec{r}}{r}$$

Potentialflächen sind Kugelflächen

jetzt N Punktladungen:

Behauptung:

$$\varphi(\vec{r}) = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}_i|}$$

$$\text{Beweis: } \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \varphi(\vec{r}) = -\sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \frac{\partial}{\partial |\vec{r} - \vec{r}_i|} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}_i|} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} |\vec{r} - \vec{r}_i| =$$

$$\sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}_i|^2} \frac{\vec{r} - \vec{r}_i}{|\vec{r} - \vec{r}_i|}$$

1.1.2 Kontinuierliche Ladungsverteilung

bestimmte Fläche bzw. Wolke im Raum - zur Veranschaulich/Vereinfachung aufgeteilt in viele kleine Zellen mit der Ladung $\Delta q = \rho \Delta V$ ($\rho = \frac{\Delta Q}{\Delta V}$) $\Rightarrow dq = \rho(\vec{r}) dV$

$$Q = \int_V dq = \int \rho(\vec{r}) dV$$

Beispiele:

- homogen geladene Kugel mit Radius R und Ladung Q :

$$\rho = \frac{3Q}{4\pi R^3}$$

- homogen geladener Vollzylinder mit Radius R , Höhe h und Ladung Q :

$$\rho = \frac{Q}{\pi R^2 h}$$

1.1.3 Kraftdichte und Ladungsdichte

aus $\sum_i q_i$ wird $\int dV' \rho(\vec{r}')$

$$\vec{E}(\vec{r}) = \int \frac{dV' \rho(\vec{r}') (\vec{r} - \vec{r}')}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

$$\varphi(\vec{r}) = \int \frac{dV' \rho(\vec{r}')}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|}$$

Kraftdichte: $d\vec{F} = \vec{E} dq = \rho(\vec{r}) \vec{E}(\vec{r}) dV = \rho(\vec{r}) \vec{E}(\vec{r}) dV = \vec{f} dV$

$$\vec{f} = \rho \vec{E}$$

1.2 Quellen und Wirbel elektrostatischer Felder

1.2.1 Quellbegriff, Ladungen als Quellen

Quellenbegriff: Abbildung: Feldlinien mit vielen einzelnen Ladungen \rightarrow Tangenten an Ladungen (unterschiedliche Längen)

- Tangente gibt Richtung des Vektorfeldes an
- Dichte der Feldlinien (pro Flächeneinheit - \perp zu den FL messbar) - ist Maß für die Stärke des Feldes

Quelle: FL beginnen

Senke: FL enden (negative Quelle)

$$I \sim \underbrace{N_{\uparrow\uparrow}}_{\text{Zahl austret. FL}} - \underbrace{N_{\downarrow\downarrow}}_{\text{Zahl eintret. FL}}$$

Fälle:

- $I = 0$: es treten so viele FL ein wie aus \rightarrow quellfrei
- $I > 0$: Feld enthält Quellen

beliebiges Volumen V : einzelne kleine Oberflächenteile $d\vec{A}$:

$$\underbrace{\oiint d\vec{A} \vec{E}(\vec{r})}_{\text{Quellstärke des Vektorfeldes } \vec{E}(\vec{r})} \sim N_{\uparrow\uparrow} - N_{\downarrow\downarrow}$$

$$\text{Quellstärke} = \oiint d\vec{A} \cdot \vec{E}(\vec{r})$$

Ladungen als Quellen (Kugel mit einzelner Punktladung im Mittelpunkt):

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{q\vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3}$$

$$\oiint d\vec{A} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \oiint d\vec{A} \frac{\vec{r}}{r^3} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oiint \frac{dA}{r^2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint d\Omega = \frac{q}{\epsilon_0}$$

$$\text{Hinweis: } \oiint dA = r^2 d\Omega \Rightarrow 4\pi R^2 \quad \left| \frac{dA_{\perp}}{r^2} \right| = d\Omega$$

\Rightarrow Quellstärke unabhängig von Radius der Kugel, die die Punktladung enthält

beliebiges Gebiet mit Punktladung (wie oben, nur ohne Symmetrie)

$$\oiint d\vec{A}\vec{E}(\vec{r}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oiint \frac{d\vec{A}_{\vec{r}}}{r^2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oiint \frac{dA_{\perp}}{r^2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint d\Omega = \frac{q}{\epsilon_0}$$

beliebiges Gebiet mit Punktladung **außerhalb** - in diesem Fall $dA_{\perp} = d\vec{A} \cdot \frac{\vec{r}}{r}$ sowohl positiv wie negativ

$$\oiint d\vec{A}\vec{E} = 0$$

Grund: Punktladung ist außerhalb der Fläche

N Punktladungen:

$$\vec{E}(\vec{r}) = \sum_i \vec{E}_i(\vec{r}) \quad \oiint d\vec{A}\vec{E} = \sum_i \oiint d\vec{A}\vec{E}_i = \sum_{q_k \text{ in } V} \frac{q_k}{\epsilon_0}$$

Kontinuierliche Ladungsverteilung:

Man sucht sich einen Punkt x in V , von dem aus man den Vektor \vec{r} aufspannt.

$$\epsilon_0 \oiint_A d\vec{A}\vec{E}(\vec{r}) = Q_{ein} = \int_V dV \rho(\vec{r})$$

⇒ **integrale Kenngröße**

Gaußscher Satz: $\epsilon_0 \oiint_A d\vec{A}\vec{E}(\vec{r}) = \epsilon_0 \int dV \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{E}(\vec{r}) = \epsilon_0 \int dV \operatorname{div} \vec{E}(\vec{r}) = \int dV \rho(\vec{r})$

$$\operatorname{div} \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{E}(\vec{r}) = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$$

Rechnen mit Divergenzen:

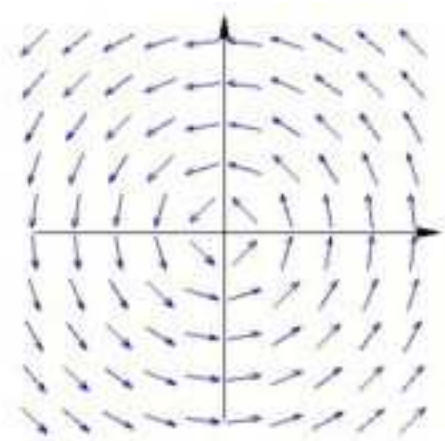
$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{E}(\vec{r}) &= \left(\vec{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot (\vec{e}_x E_x + \vec{e}_y E_y + \vec{e}_z E_z) \\ &= \frac{\partial}{\partial x} E_x + \frac{\partial}{\partial y} E_y + \frac{\partial}{\partial z} E_z \end{aligned}$$

Beispiele:

$$\begin{aligned}\operatorname{div} \vec{r} &= 3 \\ \operatorname{div} \vec{r}^3 &= 5r^2 \\ \operatorname{div}(\vec{a}\vec{r}) &= 4(\vec{a}\vec{r}) \\ \operatorname{div}(\vec{a} \times \vec{r}) &= 0\end{aligned}$$

$\vec{E}(\vec{r}) \rightarrow$ Quellen ja, Wirbel?

- Wirbelbegriff:



$\vec{A}_1(\vec{r})$ - klassisches Wirbelfeld

homogenes Feld mit Leiterschleife: $\vec{A}_2(\vec{r})$ - ebenfalls Wirbelfeld

Wirbelstärke: $\oint d\vec{r} \vec{A}(\vec{r}) > 0$ für inhomogenes Feld (Beträge der Feldlinien oben größer als unten), $= 0$ für homogenes Feld

- Feld der Punktladung: $\vec{E}(\vec{r}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \frac{\vec{r}}{r}$

$$\oint_C d\vec{r} \vec{E}(\vec{r}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint_C \frac{d\vec{r} \vec{e}_r}{r^2}$$

Zerlegung von $d\vec{r}$ in $d\vec{r}_{||} + d\vec{r}_{\perp}$

$$\frac{q}{4\pi\epsilon_0} \sum_i \int_{r_{iu}}^{r_{io}} \frac{dr}{r^2} = 0$$

Das Umlaufintegral über einen beliebigen Weg beim elektrostatischen Feld einer Punktladung ist 0.

Verallgemeinerung auf beliebige $\varrho(\vec{r}) \rightarrow$ **elektrostatische Felder sind wirbelfrei**

- Wirbeldichte: Umformung mit Satz von Stokes

$$\oint_{(C)} d\vec{r} \vec{E}(\vec{r}) = \iint_{\text{bel. Fläche mit Rand } C} d\vec{A} \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E}(\vec{r}) \right) = \vec{0}$$

$$\text{rot } \vec{E} = \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E}(\vec{r}) = \vec{0}$$

1.3 Berechnung elektrostatischer Felder

$\vec{E} = ? \rightarrow$ elektrostatisches Potential als Hilfsmittel zur Feldberechnung - jedes Gradientenfeld ist wirbelfrei

$$\vec{E}(\vec{r}) = -\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \varphi(\vec{r}) \leftarrow \text{rot } \vec{E} = 0 = -\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \varphi$$

$$\epsilon_0 \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{E} = -\epsilon_0 \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \varphi = -\epsilon \Delta \varphi(\vec{r}) = \varrho(\vec{r}) \text{ (Poisson-Gl.)} \quad \frac{\partial^2}{(\partial \vec{r})^2} = \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

Lösung der Poisson-Gleichung:

$$\varphi(\vec{r}) = \int dV' \frac{\varrho(\vec{r}')}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|}$$

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{r}) = -\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \varphi = \int dV' \frac{\varrho(\vec{r}')(\vec{r} - \vec{r}')}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|^3}$$

1.3.1 Felder kugelsymmetrischer Ladungsverteilungen

Kugelsymmetrie: ϱ hängt nur vom Betrag des Vektors r ab.

$$\varrho(\vec{r}) = \varrho(r)$$

- auf Kugelflächen wirkt eine konstante Ladungsdichte
- elektrisches Feld senkrecht zur Kugeloberfläche: $\vec{E}(\vec{r}) = E(r)\vec{e}_r$
- Feldberechnung durch direkte Auswertung der Quellgleichung

$$\begin{aligned} \varepsilon_0 \iiint d\vec{A}\vec{E}(\vec{r}) &= \int_V dV' \varrho(r') \\ \varepsilon_0 \oint d\vec{A}\vec{e}_r E(r) &= \varepsilon_0 E(r) \iint dA = \varepsilon_0 4\pi r^2 E(r) = \int_0^r dV' \varrho(r') = \\ &4\pi \int_0^r dr' r'^2 \varrho(r') \\ E(r) &= \frac{\int_0^r dr' r'^2 \varrho(r')}{\varepsilon_0 r^2} \end{aligned}$$

Beispiel: elektrostatisches Feld und Potential/homogen geladene Kugel

$$\varrho(r) = \begin{cases} \frac{4Q}{4\pi R^3} & r \leq R \\ 0 & r > R \end{cases}$$

$$E(r) = \begin{cases} \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r^2} \left(\frac{r}{R}\right)^3 & r \leq R \\ \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r^2} & r > R \end{cases}$$

$$\varrho(r) = \underbrace{\varrho(\infty)}_0 - \int_\infty^r E(r') dr'$$

$$r > R: \quad \varrho(r) = - \int_\infty^r dr' \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r'^2} = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r'} \Big|_\infty^r = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 r}$$

$$\begin{aligned} r < R: \quad \varrho(r) &= \varrho(R) - \int_R^r E(r') dr' = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 R} - \int_R^r dr' \frac{Q r'}{4\pi\varepsilon_0 R^3} = \\ &\frac{Q}{\varepsilon_0 R} - \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 R} \cdot \frac{1}{2} \frac{r'^2}{R^2} \Big|_R^r = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 R^3} \left(-\frac{r^2}{2} + 3\frac{R^2}{2} \right) \end{aligned}$$

1.4 Energien des elektrostatischen Feldes

N Punktladungen der Stärke q_i befinden sich im Unendlichen \Rightarrow kräftefrei, keine Energie (sie sind alle voneinander ∞ weit entfernt) \Rightarrow jetzt werden die Punktladungen ins Endliche gebracht \Rightarrow Potential der Coulomb-Kraft tritt auf.

$$V_{nm} = \frac{q_n q_m}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r}_n - \vec{r}_m|}$$

\Rightarrow die gesamte potentielle Energie der Ladungsverteilung erhalten wir durch Summation aller Paare:

$$E_{pot} = \sum_{\text{Paare}} V_{nm} = \sum_{\text{Paare}} \frac{q_n q_m}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r}_n - \vec{r}_m|} = \frac{1}{2} \sum \sum_{n \neq m} \frac{q_n q_m}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r}_n - \vec{r}_m|}$$

Kontinuum: $\left. \begin{array}{l} q_n = \rho(\vec{r}) dV \\ q_m = \rho(\vec{r}') dV' \end{array} \right\} n \neq m$

$$E_{pot} = \frac{1}{2} \iint \frac{dV dV' \rho(\vec{r}) \rho(\vec{r}')}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|}$$

Feldtheorie: statisches Feld hat eine gewisse Energie \Rightarrow potentielle Energie der Ladungsverteilung ist gleich Feldenergie $E_{pot} = E_F$

Umformungen (analoge Schreibweisen), um besser rechnen zu können:

$$E_F = \frac{1}{2} \int dV \rho(\vec{r}) \varphi(\vec{r}) \quad (= \text{Lösung der Poisson-Gleichung})$$

$$\rho(\vec{r}) = \epsilon_0 \operatorname{div} \vec{E}$$

$$\begin{aligned} E_F &= \frac{\epsilon_0}{2} \int dV \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} E(\vec{r}) \right) \varphi(\vec{r}) = \frac{\epsilon_0}{2} \int dV \left[\frac{\partial}{\partial \vec{r}} (\vec{E} \varphi) - \vec{E} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \varphi \right] \\ &= \frac{\epsilon_0}{2} \underbrace{\oint d\vec{A} \cdot \vec{E} \varphi}_0 + \frac{\epsilon_0}{2} \int dV \vec{E}^2 = \int dV w(\vec{r}) \quad \text{mit } w(\vec{r}) = \frac{\epsilon_0}{2} \vec{E}^2 \end{aligned}$$

1.4 Energien des elektrostatischen Feldes

Feldenergie einer homogen geladenen Kugel: Selbstenergie

$$\begin{aligned}E_{\text{innen}}(r) &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R^3} \cdot r \quad r \leq R \\E_{\text{außen}}(r) &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \quad r \geq R \\E_F &= \frac{\epsilon_0}{2} \int_0^R E_{\text{innen}}^2(r) dV + \frac{\epsilon_0}{2} \int_R^\infty E_{\text{außen}}^2(r) dV \\&= \frac{\epsilon_0}{2} \left(\frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \right)^2 4\pi \left(\int_0^R \left(\frac{r}{R^3} \right)^2 r^2 dr + \int_R^\infty \frac{1}{r^4} r^2 dr \right) \\&= \frac{Q^2}{8\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{5} r^5 \Big|_0^R - \frac{1}{r} \Big|_R^\infty \right) \\&= \frac{Q^2}{8\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{5R} + \frac{1}{R} \right) \\&= \frac{3}{20} \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 R}\end{aligned}$$

1.4.1 Wechselwirkungsenergie

$$\begin{aligned}\varrho(\vec{r}) &= \varrho_1(\vec{r}) + \varrho_2(\vec{r}) \\E_W &\equiv E_F^{(1+2)} - E_F^{(1)} - E_F^{(2)} \\&= \frac{1}{2} \iint dV dV' \frac{(\varrho_1 + \varrho_2)(\varrho'_1 + \varrho'_2) - \varrho_1\varrho'_1 - \varrho_2\varrho'_2}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|} \\&= \frac{1}{2} \iint dV dV' \frac{\varrho_1\varrho'_2 + \varrho'_1\varrho_2}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|} \\&= \iint dV dV' \frac{\varrho_1(\vec{r})\varrho_2(\vec{r}')}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|} \\E_W &= \int dV \varrho_1(\vec{r})\varrho_2(\vec{r}) \\E_W &= \epsilon_0 \int dV \vec{E}_1(\vec{r})\vec{E}_2(\vec{r})\end{aligned}$$

1.5 Elektrische Dipole

- $\rho(\vec{r})$: lokalisierte Ladungsverteilung (alle Ladungen sind innerhalb eines begrenzten Gebietes)
- wann sind nicht alle Einzelheiten dieser Verteilung wichtig?
 1. für das Feld in großem Abstand
 2. für die Verteilung in einem sich nur schwach ändernden äußeren Feld
- einfache integrale Kerngrößen:
 1. Gesamtladung $Q = \int dV \rho(\vec{r})$ - für die Fälle 1. und 2. verhält sich dann die lokalisierte Ladungsverteilung mit $Q \neq 0$ wie eine Punktladung

aber: Systeme mit $Q = 0$ sehr häufig!

trotzdem im allgemeinen keine Kompensation der positiven und negativen Ladungen in ihren Wirkungen \rightarrow unterschiedliche Verteilungen! \rightarrow so können Ladungen im Mittel gegeneinander verschoben sein \rightarrow ein solches System heißt **elektrischer Dipol**

2. **elektrisches Dipolmoment:** $\vec{p} = \int dV \rho(\vec{r}) \vec{r}$
 - Verschiebung des Bezugspunkts: $\vec{r} \rightarrow \vec{r} - \vec{a} \Rightarrow \vec{p} \rightarrow \vec{p} - \vec{a}Q$
 - \rightarrow Invarianz von \vec{p} für $Q = 0$
 - getrennte Betrachtung positiver und negativer Ladungen \rightarrow dann wird die Betrachtung des Dipolmoments klarer:

$$\rho_+ \qquad \qquad \qquad \rho_-$$

$$\begin{aligned} \rho &= \rho_+ + \rho_- \\ Q &= Q_+ + Q_- = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{p} &= \int dV \rho_+ \vec{r} + \int dV \rho_- \vec{r} \\ &= Q_+ \left(\frac{\int dV \rho_+ \vec{r}}{\int dV \rho_+} - \frac{\int dV \rho_- \vec{r}}{\int dV \rho_-} \right) \\ &= Q_+ (\vec{r}_+ - \vec{r}_-) \end{aligned}$$

Beispiele: Dipolmomente einfacher Ladungsverteilungen

1.5 Elektrische Dipole

- Potential des elektrischen Dipols:
 lokalisierte Ladungsverteilung, Feld in großem Abstand - je weiter man weg

$$\text{ist: } \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \approx \frac{1}{r} + \frac{\vec{e}_r \vec{r}'}{r^2} + \dots$$

$$\Rightarrow \varphi(\vec{r}) = \int \frac{dV' \varrho(\vec{r}')}{4\pi\epsilon_0 |\vec{r} - \vec{r}'|} \cong \int \frac{dV' \varrho(\vec{r}')}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r} + \frac{\vec{e}_r \vec{r}'}{r^2} \right) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{\vec{e}_r p}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

- Feldstärke des Dipolfeldes

$$\begin{aligned} \vec{E}(\vec{r}) &= -\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \varphi(\vec{r}) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \left(\frac{\vec{r} \vec{p}}{r^3} \right) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r^3} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} (\vec{r} \vec{p}) + (\vec{r} \vec{p}) \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \frac{1}{r^3} \right) \\ &= -\frac{\vec{p} - (\vec{r} \vec{p}) \frac{3\vec{r}}{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} = \frac{3(\vec{e}_r \vec{p}) \vec{e}_r - \vec{p}}{4\pi\epsilon_0 r^3} \end{aligned}$$

- Dipol im äußeren Feld

$$E_W = \int dV \varrho(\vec{r}) \varphi(\vec{r})$$

$$\varrho(\vec{r}) \neq 0: \quad \Delta\varphi = 0$$

Die felderzeugenden Ladungen befinden sich an anderen Orten als die Ladungen, deren Wechselwirkung wir betrachten wollen.

$$\text{Taylor-Reihe: } \varphi(\vec{r}) = \varphi(\vec{r}_0) + \left(\vec{r} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \right) \varphi(\vec{r})$$

$$E_W = \varphi_0 \int dV \varrho - \vec{E}_0 \vec{p} = \varphi_0 \vec{Q} - E_0 \vec{p} \Rightarrow -\vec{p} \vec{E}_0$$

- Kraft, Drehmoment

$$\vec{F} = \int dV \varrho \vec{E} = \int dV \varrho \left(\vec{E}_0 + \left(\vec{r} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \right) \vec{E}' \Big|_0 + \dots \right) = \left(\vec{p} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \right) \vec{E}' \Big|_0$$

$$\vec{M} = \int dV \vec{r} \times \vec{f} = \int dV \vec{r} \times \varrho \vec{E} = \vec{p} \vec{E}$$

2 Magnetfeld stationärer Ströme

2.1 Beschreibung elektrischer Ströme

→ Strom=Änderung der Ladung in einer bestimmten Zeit

→ Stromdichte: Ladungen bewegen sich im Raum

$$I = \frac{dq}{dt} \quad \text{durch Fläche } A$$

⇒ welcher Strom fließt durch welches Flächenelement?

Einführung einer **Stromdichte**: Richtung=Strömungsrichtung

$$|\vec{j}| = j = \frac{dI}{dA_{\perp}}$$

$$\vec{j}(\vec{r}) \cdot d\vec{A} = dI$$

$$\iint d\vec{A} \vec{j}(\vec{r}) = I \quad \left(Q = \int dV \rho(\vec{r}) \right)$$

anschauliche Darstellung der elektrischen Stromdichte ⇒ strömende Ladungen $\rho(\vec{r}, t)$ bewegen sich mit Geschwindigkeit $\vec{v}(\vec{r}, t)$

dq - Ladungen im Volumen bewegt sich innerhalb einer kleinen Zeit dt durch die Fläche dA :

$$\begin{aligned} dI &= \frac{dq}{dt} = \frac{\rho \vec{v} dt d\vec{A}}{dt} = \rho \vec{v} dA \\ \Rightarrow \vec{j} &= \rho \vec{v} = \sum_i \vec{j}_i = \sum_i \rho_i \vec{v}_i = \sum_i \rho_i \frac{\sum_i q_i \vec{v}_i}{\sum_i \rho_i} = \rho \vec{v} \end{aligned}$$

Zusammenfassung: Die Stromdichte hat die Bedeutung eines auf die Fläche bezogenen Stroms (eine flächenhafte Dichte)

2.1 Beschreibung elektrischer Ströme

Ladungserhaltung: globale Formulierung: es gibt keine physikalische Prozesse, die die Gesamtladung ändern können \rightarrow die Ladung im gesamten Raum ist konstant ($Q^\infty = \text{konst.}$) \rightarrow für ein endliches von einer geschlossenen Oberfläche begrenztes Raumgebiet gilt: $Q(t)$ in V i.a. zeitabhängig:

$$Q(t) = \int_V dV \varrho(\vec{r}, t)$$

$$I(t) = \oint d\vec{A} \vec{j}(\vec{r}, t)$$

$$\dot{Q} + \oint I = 0$$

$$\frac{d}{dt} \int dV \varrho(\vec{r}, t) + \oint d\vec{A} \vec{j}(\vec{r}, t)$$

$$\Rightarrow \text{Satz von Gau\ss: } \int dV \left[\frac{\partial \varrho}{\partial t} + \text{div} \vec{j} \right] = 0$$

$$\frac{\partial \varrho}{\partial t} + \text{div} \vec{j} = \dot{\varrho} + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{j} = 0$$

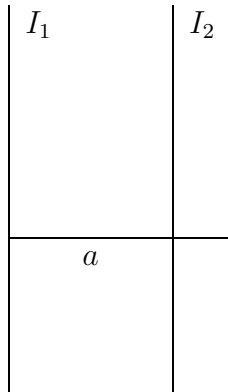
(Kontinuitätsgleichung)

Statische Probleme: Ladungsdichte ϱ unabhängig: $\dot{\varrho} = \dot{Q} = 0$, dann gilt $\oint d\vec{A} \vec{j} = 0$ bzw. $\frac{\partial \vec{j}}{\partial \vec{r}} = 0 \rightarrow$ Strömungsfeld ist quellfrei, meistens \vec{j} dann auch zeitunabhängig \rightarrow **stationäre Strömung**

$$\text{Knotensatz: } \oint d\vec{A} \vec{j} = \sum_n \iint_{A_n} d\vec{A} \vec{j} = \sum_n I_n = 0$$

2.2 Wirbel und Quellen statischer Magnetfelder

Experiment:



- Anziehung bei gleichsinnigen Strömen
- Abstoßung bei ungleichsinnigen Strömen

$$\frac{F}{L} = \mu_0 \frac{I_1 I_2}{2\pi a} \quad \mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{Vs}}{\text{Am}}$$

$$[\mu_0] = \left[\frac{\text{Kraft}}{\text{Strom}^2} \right] = \left[\frac{\text{Energie}}{\text{Länge}(\text{Strom})^2} \right] = \frac{\text{VAs}}{\text{mA}^2}$$

Einführung eines magnetischen Feldes

\vec{B} → Rechtsschraube (Pseudovektor)

Vergleich

Kräfte zwischen Ladungen	Kräfte zwischen Strömen
$F_{el} = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r^2} = E_1 q_2$	$F_{mag} = \frac{\mu_0 I_1 I_2 L}{2\pi a} = B_1 I_2 L$
$E_1 = \frac{q_1}{4\pi\epsilon_0 r^2} \rightarrow F = qE$	$B_1 = \frac{\mu I_1}{2\pi a} \rightarrow F = BIL \rightarrow \vec{F} = IL\vec{h} \times \vec{B}$

Wirbel eines elektromagnetischen Feldes

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \frac{\vec{e} \times \vec{r}}{|\vec{e} \times \vec{r}|^2} \rightarrow \text{Magnetfeld eines sehr dünnen Drahtes}$$

2.2 Wirbel und Quellen statischer Magnetfelder

Untersuchung der Wirbel

- a) spezieller Weg längs einer Feldlinie: $\oint d\vec{r}\vec{B} = \oint |\mathrm{d}\vec{r}|B = B \cdot 2\pi a = \mu_0 I$
- b) beliebiger Weg $\oint_C d\vec{r}\vec{B} = \frac{\mu I}{2\pi} \oint_C \frac{\mathrm{d}\vec{r}(\vec{e} \times \vec{r})}{|\vec{e} \times \vec{r}|^2} = \frac{\mu I}{2\pi} \oint \frac{\mathrm{d}\vec{r}}{|\vec{e} \times \vec{r}|} \frac{\vec{e} \times \vec{r}}{|\vec{e} \times \vec{r}|} =$
 $\frac{\mu I}{2\pi} \oint \frac{\mathrm{d}\vec{r}}{|\vec{e} \times \vec{r}|} \vec{e}_\varphi = \frac{\mu I}{2\pi} \oint \mathrm{d}\varphi = \mu_0 I$
- c) mehrere gerade Ströme: $\oint d\vec{r}\vec{B} = \sum_k \mu_0 I_k \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \end{Bmatrix}_k$
- $c = \sum_n \mu_0 I_n$

Verallgemeinerung:

$$\oint d\vec{r}\vec{B} = \mu_0 \iint_A d\vec{A}\vec{j}$$

Durchflutungssatz → muss für beliebige Flächen über gleiche Randkurve gleichen Wert haben

$$\iint_{A_1} d\vec{A}_1\vec{j} = \iint_{A_2} d\vec{A}_2\vec{j}$$

Der Durchflutungssatz gilt nur streng für statische Magnetfelder und damit für stationäre Ströme.

Stokes'scher Satz: $\oint_C d\vec{r}\vec{B} = \iint d\vec{A} \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} \right) = \mu_0 \iint d\vec{A}\vec{j}$

Quellen eines elektromagnetischen Feldes:

$$\oiint d\vec{A}\vec{B}(\vec{r}) = 0 \quad \mathrm{div}\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{B}(\vec{r}) = 0 \rightarrow \text{magnetisches Feld **immer** quellfrei}$$

differentielle Formulierung: $\oiint d\vec{A}\vec{B} = \int_V \mathrm{d}V \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{B} = 0$

Quellfreiheit nachrechnen:

$$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \left(\frac{\vec{e} \times \vec{r}}{|\vec{e} \times \vec{r}|^2} \right) = \vec{e}_x \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{-y\vec{e}_x}{x^2 + y^2} \right) + \vec{e}_y \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{x\vec{e}_x}{x^2 + y^2} \right) = -\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{y}{x^2 + y^2} \right) +$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{x}{x^2 + y^2} \right) = \frac{2xy - 2yx}{(x^2 + y^2)^2} = 0$$

Kraftdichte:

$$\vec{F}_{mg} = IL\vec{e} \times \vec{B} \Rightarrow \int dV \vec{j} \times \vec{B} = L \iint dA \vec{j} = L \cdot I\vec{e}$$

$$\int dV \vec{j} \times \vec{B} = \vec{F}_{mg} = \int dV \vec{f}_{mg}$$

$$\vec{f}_{mg} = \vec{j} \times \vec{B}$$

$$\vec{f}_{el} = \rho \vec{E}$$

$$\vec{j} = \rho \vec{v} \Rightarrow \vec{f}_{mg} = \rho \vec{v} \times \vec{B} \Rightarrow \vec{F}_{mg} = \int dV \rho \vec{v} \times \vec{B} = q\vec{v} \times \vec{B}$$

$$\vec{F}_{el} = q\vec{E}$$

2.3 Berechnung von Magnetfeldern stationärer Ströme

Vektorpotential

Ausgangsgleichungen:

$$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} \quad \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\text{Ansatz: } \vec{B} = \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A}(\vec{r}) \rightarrow \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \cdot \vec{B} = \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \cdot \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A}(\vec{r}) \right) = \text{div rot } \vec{A}$$

→ ein reines Wirbelfeld hat niemals Quellen!

$\vec{A}(\vec{r})$ - sogenanntes Vektorpotential aus 1. Gleichung berechenbar, nicht eindeutig: $\vec{A}(\vec{r}) \rightarrow \vec{A}(\vec{r}) + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} f(\vec{r})$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A} \rightarrow \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A} + \underbrace{\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \frac{\partial}{\partial \vec{r}} f}_{=0 - \text{Eichtransformation}}$$

$$\text{Nebenbedingung: } \frac{\partial \vec{A}}{\partial \vec{r}} = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A} \right) = \mu_0 \vec{j}$$

$$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \cdot \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A} \right) - \Delta \vec{A} = \mu_0 \vec{j} \quad \rightarrow \text{„magnetische Poisson-Gleichung“}$$

$$\vec{A}(\vec{r}) = \mu_0 \int \frac{dV' \vec{j}(\vec{r}')}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}'|}$$

2.3 Berechnung von Magnetfeldern stationärer Ströme

$$B(\vec{r}) = \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int dV' \left(\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) \times \vec{j}(\vec{r}')$$

$$\text{NR: } \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \frac{1}{r} = -\frac{1}{r^2} \vec{r} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = -\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|^2} \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

$$B(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{dV' \vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^2} \times \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \Rightarrow \text{Gesetz von Biot-Savart}$$

Feld stromdurchflossener Drähte

\Rightarrow dann Vereinfachungen möglich (Drähte sollen „dünn“ sein)

$$\vec{A}(\vec{r}) = \mu_0 \int \frac{dV' \vec{j}(\vec{s}')}{4\pi |\vec{r} - \vec{s}'|} \Rightarrow d\vec{s}' \text{ ist ein gerichtetes Linienelement d. Drahtes}$$

$$d\vec{s}' |j(\vec{s}')| \Rightarrow dV' = d\vec{A}_{Fl} \cdot d\vec{s}'$$

$$\int dV' \vec{j}(\vec{s}') \Rightarrow \int (d\vec{A}_{Fl} \cdot d\vec{s}') \vec{j}(\vec{s}') \Rightarrow \int (d\vec{A}_{Fl} \cdot \vec{j}) d\vec{s}' = I \int d\vec{s}'$$

$$\vec{A}(\vec{r}) = \mu_0 I \int \frac{d\vec{s}'}{4\pi |\vec{r} - \vec{s}'|}$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \mu_0 I \int \frac{d\vec{s}' \times (\vec{r} - \vec{s}')}{|\vec{r} - \vec{s}'|^3}$$

$$\vec{B}(\vec{0}) = \frac{\mu_0 I}{R^3} \int d\vec{s}' \times (-\vec{s}')$$

Felder einfacher Stromverteilungen (Felder mit Zylindersymmetrie)

$$\vec{j}(\vec{r}) = j(r_\perp) \vec{e}$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = B(r_\perp) \frac{\vec{e} \times \vec{r}}{|\vec{e} \times \vec{r}|}$$

$$\oint d\vec{r} \vec{B}(\vec{r}) = \mu_0 \oiint d\vec{A} \vec{j}(\vec{r})$$

$$2\pi r_{\perp} \cdot B(r_{\perp}) = \mu_0 2\pi \int_0^{r_{\perp}} dr'_{\perp} \cdot r'_{\perp} j(r'_{\perp})$$

$$B(r_{\perp}) = \frac{\mu_0}{r_{\perp}} \int_0^{r_{\perp}} dr'_{\perp} \cdot r'_{\perp} \cdot j(r_{\perp})$$

Beispiel: Draht mit Dicke $2R$, Strom I , konstante Stromdichte ($j = \frac{I}{\pi R^2}$) im Draht

$$B(r_{\perp}) = \frac{\mu_0}{r_{\perp}} \frac{I}{\pi R^2} \frac{r_{\perp}^2}{2} \Big|_0^{r_{\perp}} = \frac{\mu_0 I r_{\perp}}{2\pi R^2} \quad r_{\perp} < R$$

$$B(r_{\perp}) = \frac{\mu_0 I}{2\pi r_{\perp}} \quad r_{\perp} > R$$

2.4 Mögliche Formen der Energie des el.-magn. Feldes und magn. Dipole

$$\text{analog zum elektrischen Fall: } E_F = \int dV \frac{1}{2\mu_0} \vec{B}^2(\vec{r}) \Rightarrow \frac{1}{2\mu_0} \int dV \vec{B} \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A} \right) =$$

$$\frac{1}{2\mu_0} \int dV \left[\frac{\partial}{\partial \vec{r}} (\vec{A} \times \vec{B}) - \frac{\partial}{\partial \vec{r}} (\vec{A} \times \vec{B}) \right]$$

$$= \frac{1}{2\mu_0} \oint d\vec{A}_F (\vec{A} \times \vec{B}) + \frac{1}{2\mu_0} \int dV \vec{A} \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} \right)$$

$$= \frac{1}{2} \int dV \vec{j}(\vec{r}) \vec{A}(\vec{r})$$

$$= \frac{\mu_0}{2} \iint \frac{dV dV' \vec{j}(\vec{r}) \vec{j}(\vec{r}')}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}'|}$$

2.4 Mögliche Formen der Energie des el.-magn. Feldes und magn. Dipole

2.4.1 Wechselwirkungsenergie

$$2 \text{ Felder } \vec{j}_1(\vec{r}) \text{ und } \vec{j}_2(\vec{r}) \Rightarrow E_F = E_F^{(1)} + E_F^{(2)} + E_W = \mu_0 \iint \frac{dV dV' \vec{j}_1(\vec{r}) \vec{j}_2(\vec{r}')}{4\pi |\vec{r} - \vec{r}'|} = \int dV \vec{j}_1(\vec{r}) \vec{A}_2(\vec{r}) = \frac{1}{\mu_0} \int dV \vec{B}_1(\vec{r}) \vec{B}_2(\vec{r})$$

2.4.2 Zusammenstellung/Vergleich elektro- und magnetostat. Felder

	statisch elektrisches Feld	statisches magnetisches Feld
erzeugt von	$\varrho(\vec{r})$ (Ladung)	$\vec{j}(\vec{r})$ (Ströme)
Quellen	$\varepsilon \frac{\partial}{\partial r} \vec{E} = \varrho$	$\frac{\partial}{\partial r} \vec{B} = 0$
Wirbel:	$\frac{\partial}{\partial r} \times \vec{E} = \vec{0}$	$\frac{\partial}{\partial r} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$
Kräfte:	$\vec{f}_{el} = \varrho \vec{E}$	$\vec{f}_{mg} = \vec{j} \times \vec{B} = \varrho \vec{v} \times \vec{B}$
Potentialansatz:	$\vec{E} = -\frac{\partial}{\partial r} \varphi$ $-\varepsilon_0 \Delta \varphi = \varrho$	$\vec{B} = \frac{\partial}{\partial r} \times \vec{A}$ $-\Delta \vec{A} = \mu_0 \vec{j}$
Lösung	$\varphi(\vec{r}) = \int \frac{dV' \varrho(\vec{r}')}{4\pi \varepsilon_0 \vec{r} - \vec{r}' }$	$\vec{A}(\vec{r}) = \mu_0 \int \frac{dV' \vec{j}(\vec{r}')}{4\pi \vec{r} - \vec{r}' }$

2.4.3 Magnetische Dipole

2 Voraussetzungen müssen erfüllt sein

- Stationarität
- Lokalisiertheit

Untersuchung einfacher integraler Kenngrößen

$$(1) \int dV \vec{j} \Rightarrow \Delta I \oint d\vec{s} = \vec{0}$$

$$(2) \int dV \vec{j}(\vec{r}) \vec{r} \Rightarrow \Delta I \oint d\vec{s} \cdot \vec{s}$$

$$(3) \frac{1}{2} \int dV \vec{r} \times \vec{j} \Rightarrow \frac{1}{2} I \int \vec{s} \times d\vec{s} = \vec{m} = I \vec{A}$$

Dipolfeld: völlige Analogie zu den Überlegungen beim elektrischen Dipol:

$$\vec{A}_{\text{Dipol}}(\vec{r}) \approx \frac{\mu_0}{4\pi r^2} (\vec{m} \times \vec{e}_r)$$
$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A}_{\text{Dipol}}(\vec{r}) \approx \frac{3\vec{e}_r(\vec{m}\vec{e}_r) - \vec{m}}{4\pi r^3 \mu_0^{-1}}$$

Dipol im äußeren Feld: $\vec{M} = \vec{m} \times \vec{B}$

$$\vec{F} = \left(\vec{m} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \right) \vec{B} \Big|_0$$
$$E_W = +\vec{m}\vec{B} = -E_{\text{pot}}$$

3 Zeitabhängige Felder

3.1 Verschiebungsströme

Ladungserhaltung (2.1) + Durchflutungssatz (2.2)

Bestimmung des „Verschiebungsstroms“ $\vec{j}_v = \varepsilon_0 \dot{\vec{E}}$

es gilt: $\oiint d\vec{A}[\vec{j} + \vec{j}_v] = 0$

andererseits: Ladungserhaltungssatz: $\frac{d}{dt} \int_V dV \varrho(\vec{r}, t) + \oiint_A d\vec{A} \vec{j}(\vec{r}, t) = 0$

$$\begin{aligned} \varepsilon_0 \frac{\partial \dot{\vec{E}}}{\partial \vec{r}} = \dot{\varrho} &= \varepsilon_0 \int dV \frac{\partial \dot{\vec{E}}}{\partial \vec{r}} + \oiint d\vec{A} \vec{j} = 0 \\ &= \oiint d\vec{A} [\varepsilon_0 \dot{\vec{E}} + \vec{j}] = 0 \end{aligned}$$

verallgemeinerter Durchflutungssatz:

$$\oint_C d\vec{r} \vec{B} = \mu_0 \iint d\vec{A} (\vec{j} + \varepsilon_0 \dot{\vec{E}})$$

$$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} = \mu_0 (\vec{j} + \varepsilon_0 \dot{\vec{E}})$$

Beispiel: Kondensatoraufladung als Beispiel für die Existenz des Verschiebungsstroms

einfacher Plattenkondensator am Stromkreis

linke Platte: $\dot{Q}^+ = I = -\dot{Q}^-$

Quellgleichung: $\varepsilon_0 \oiint d\vec{A} \vec{E} = Q^+ = \varepsilon_0 A E$

Ladungserhaltungssatz: $\dot{Q}^+ = I = \varepsilon_0 \dot{E} A$

Berechnung des Verschiebungsstroms: $I_v = \iint d\vec{A} \vec{j}_v = \iint d\vec{A} \varepsilon_0 \dot{\vec{E}} = \varepsilon_0 \dot{E} A$

3.2 Induktion

Induktion bei fester Leiterschleife

Wir erzeugen ein zeitabhängiges Magnetfeld, indem wir ein inhomogenes \vec{B} -Feld ständig räumlich verschieben.

In diesem zeitabhängigen Magnetfeld befindet sich eine **feste** Leiterschleife, an deren Ende die feste Spannung U gemessen wird. Für diese induzierte Spannung ist offensichtlich nicht das \vec{B} -Feld sondern die *zeitliche Änderung der magnetischen Feldlinienzahl (Feldfluß)* verantwortlich.

$$\oint d\vec{E} + \oint_A d\vec{A}\dot{\vec{B}} = 0$$

Umformung mit dem Integralsatz von Stokes:

$$\rightarrow \iint d\vec{A} \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E} + \dot{\vec{B}} \right) = 0 \rightarrow \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E} = -\dot{\vec{B}}$$

Konsistenz-Bedingung:

$$\oint d\vec{A}\dot{\vec{B}} = 0 \rightarrow \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \dot{\vec{B}} = 0 \text{ erfüllt wegen } \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{B} = 0$$

→ Experiment zeigt, dass es für den Induktionseffekt gleichgültig ist, ob die Feldspule oder die Induktionsspule bewegt wird.

3.3 Transformator

...

Zusammenfassung

	$\vec{E}(\vec{r}, t)$	$\vec{B}(\vec{r}, t)$
Quellen	$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$	$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{B} = 0$
Wirbel	$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E} + \dot{\vec{B}} = \vec{0}$	$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \dot{\vec{E}}$

Lorentz-Konvention: $\frac{1}{c^2} \dot{\varphi} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial \vec{r}} = 0$

$$\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} - \frac{1}{c^2} \dot{\vec{E}} = \mu_0 \vec{j}$$

$$\underbrace{\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{A} \right)}_{\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \cdot \vec{A} \right) - \Delta \cdot \vec{A}} + \frac{1}{c^2} \left[\ddot{\vec{A}} + \frac{\partial \dot{\varphi}}{\partial \vec{r}} \right] = \mu_0 \vec{j}$$

$$\left[\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \Delta \right] \vec{A} + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \underbrace{\left[\frac{\dot{\varphi}}{c^2} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial \vec{r}} \right]}_0 = \mu_0 \vec{j}$$

$\square \vec{A}(\vec{r}, t) = \mu_0 \vec{j}(\vec{r}, t)$

$\square \varphi(\vec{r}, t) = \varphi(\vec{r}, t) \epsilon_0$

3.4 Elektromagnetische Wellen

- Wellengleichungen im Vakuum (homogene Wellengleichung) $\rho(\vec{r}) = 0, \vec{j}(\vec{r}) = \vec{0}$

$$(1) \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E} = -\vec{B}, \quad (3) \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{E} = 0$$

$$(2) \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} = \mu_0 \varepsilon_0 \vec{E}, \quad (4) \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{B} = 0$$

$$\dot{\vec{B}} + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \vec{E} = 0$$

$$\ddot{\vec{B}} + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E} = 0$$

$$\ddot{\vec{B}} + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \left(\frac{1}{\mu_0 \varepsilon_0} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} \right) = 0$$

$$\left[\vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \vec{b}(\vec{a} \cdot \vec{c}) - \vec{c}(\vec{a} \cdot \vec{b}) \right]$$

$$\ddot{\vec{B}} + \frac{1}{\mu_0 \varepsilon_0} \left[\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} \right) - \frac{\partial^2}{\partial r^2} \vec{B} \right]$$

$$\ddot{\vec{B}} - c^2 \Delta \vec{B} = \vec{0}, \quad \left(\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \Delta \right) \vec{B} = \vec{0}$$

$$\square \equiv \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \Delta$$

$$\square \vec{B} = \vec{0}$$

das Gleiche fürs E -Feld

(2) nach t ableiten

$$\mu_0 \varepsilon_0 \ddot{\vec{E}} - \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \dot{\vec{B}} = 0$$

(1) einsetzen

$$\frac{1}{c^2} \ddot{\vec{E}} + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E} \right) = \vec{0}$$

$$\frac{1}{c^2} \ddot{\vec{E}} + \left[\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \left(\frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E} \right) - \Delta \vec{E} \right] = \vec{0}$$

3.4 Elektromagnetische Wellen

mit (3):

$$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \vec{E} - \Delta \vec{E} = 0$$

$\rightarrow \square \vec{E} = \vec{0}$ und $\square \vec{B} = \vec{0}$ sind homogene Wellengleichungen. Als nächstes Untersuchung der Lösungen für den einfachsten Fall.

- skalare ebene Wellen

$$\square f = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} f - \frac{\partial^2}{\partial x^2} f = 0$$

Was wissen wir über die Gleichung?

- einfache Differentialgleichungen
- homogen
- keine Dämpfung
- Superpositionsprinzip

$$(5) \quad \left(\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \right) \left(\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \right) f = 0$$

$\Rightarrow \square f = 0$ ist erfüllt für

$$\left(\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \pm \frac{\partial}{\partial x} \right) f = 0$$

\Rightarrow allgemeine Lösung: $f(x, t) = f(x \pm ct)$

Probe:

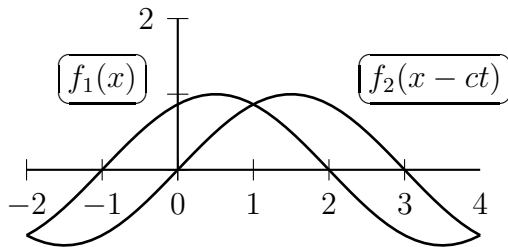
$$\begin{aligned} \left(\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \right) f(x - ct) &= \left(\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \right) f(u(x, t)) = \frac{1}{c} \frac{df}{du} \frac{du}{dt} + \frac{df}{du} \frac{du}{dx} = \\ \frac{1}{c} f'(-c) + f'(1) &= -f' + f' = 0 \end{aligned}$$

\Rightarrow Superposition ist ebenfalls Lösung

$$f(x, t) = f_1(x - ct) + f_2(x + ct)$$

$$[\square f(x, t) = \square(f_1 + f_2) = \square f_1 + \square f_2 = 0]$$

$f_1(x - ct)$ ist eine nach rechts laufende Welle



Flächen gleicher Phase bewegen sich mit Geschwindigkeit c nach rechts

- periodisch ebene Wellen
 $f_1(x - ct) = A \cos(kx - \omega t) \quad \Rightarrow \quad \omega = ck$ (Dispersionsrelation)

ω - Kreisfrequenz

k - reziproke Wellenlänge, Wellenzahl

→ Untersuchung periodischer Wellen

$x = \text{const}, f_x(t) \sim \cos(\omega t + \alpha_x) \quad \rightarrow$ zeitliche Erscheinung der Welle an festem Ort

$t = \text{const}, f_t(x) \sim \cos(kx + \alpha_t) \quad \rightarrow$ räumliche Erscheinung der Welle bei fester Zeit

Verallgemeinerung: Ausbreitungsrichtung e

$$x \rightarrow \vec{e} \cdot \vec{r}, (x = \vec{e}_x \cdot \vec{r})$$

$\square f = 0 \Rightarrow f = f(\vec{e} \cdot \vec{r} - ct)$ ist eine ebene Welle in \vec{e} -Richtung

Lösung der homogenen Wellengleichung

Welche Eigenschaften haben ebene elektromagnetische Wellen? Dazu Lösungen der homogenen Wellengleichungen in Maxwell-Gleichungen einsetzen:

$$\dot{\vec{B}} + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{E} = \vec{0}, u = \vec{e}\vec{r} - ct$$

$$\frac{d\vec{B}}{du} \frac{du}{dt} + \vec{e} \times \frac{d\vec{E}}{du} = \vec{0}$$

$$-c\vec{B}' + \vec{e} \times \vec{E}' = \vec{0}$$

$$\frac{1}{c^2} \dot{\vec{E}} - \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \times \vec{B} = \vec{0}$$

$$-\frac{1}{c} \vec{E}' - \vec{e} \times \vec{B}' = 0$$